

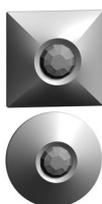
M21287500/08.07/f

**Détecteurs de mouvement pirios 360 D10**

**Type 44360 D10 (Master)**

**Notice d'installation**

Plus d'informations (p.ex. documentation de mise en oeuvre, manuel d'utilisation) à l'adresse: <http://www.pirios.ch>



**Domaine d'utilisation**

Les détecteurs de mouvement à infrarouge passifs **pirios** sont utilisés pour le montage au plafond pour commuter un ou plusieurs consommateurs (p.ex. des éclairages ou des minuteries) sur détection d'un mouvement. Ils détectent les personnes qui se déplacent dans des zones ou pièces occupées brièvement.

Tous les appareils de la famille **pirios** se composent d'un élément capteur et d'un actuateur. Ils sont compatibles entre eux et s'utilisent seuls ou en association.

Le **pirios** SLA (Esclave) sert à étendre le champ de détection du **pirios** D10 (association simple), il ne commute cependant aucune puissance lui-même. Les **SLAVES** signalent le mouvement au **pirios** D10 et celui-ci décide si la charge doit être commutée en fonction du seuil de luminosité.

Le **pirios** possède une entrée de poussoir externe permettant de raccorder des poussoirs **zeptrion** et électromécaniques Feller pour la commande manuelle de la sortie éclairage (longueur maxi de la liaison aux poussoirs: 100 m).

La valeur de variation peut être réglée avec le poussoir. La valeur de variation réglée est activée lors de la détection de mouvement suivante.

**i** Les détecteurs de mouvement **pirios** 360 s'utilisent exclusivement en intérieur (IP20).

Les appareils **pirios** ne sont **pas** utilisables pour des applications de sécurité.

Accessoires recommandés: boîte d'encastrement FELLER VIB Gr. 1 (2211.VIB.25.NIS); boîte d'encastrement FELLER NIS Gr. 1 (2211-45.NIS); boîtier rond pour montage apparent (2101-44360.O.xx); kit de réduction de plage de détection (44360.SET).

**Prescriptions de sécurité**

**⚠** Seul du personnel qualifié est habilité à connecter les appareils **pirios** au secteur domestique (230 V) et à les déconnecter de celui-ci. Danger de mort!

Avant d'intervenir sur des appareils **pirios** ou sur des consommateurs raccordés, la ligne d'alimentation doit être coupée par le fusible monté en amont.

Les consignes et données de cette notice doivent être strictement observées.

**Données techniques du pirios 360 D10**

**Généralités**

Conditions d'environnement:

- Type de protection IP20, selon CEI 60529 montage encastré sec
- Température ambiante en service: -5 °C à +45 °C
- stockage: -25 °C à +70 °C

Fusible aucun, protection de ligne 16 A maxi

**Capteur 44360 DIM/D10**

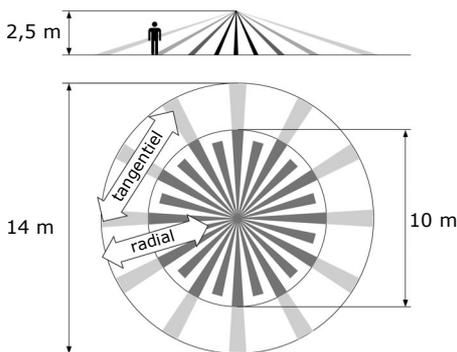
- Champ de détection: 360°; diamètre (à une hauteur de montage de 2,5 m):
- Mouvement:
  - frontal Ø 10 m (radial)
  - latéral Ø 14 m (tangential)
  - avec réduction Ø 8,5 m
- Type de montage Au plafond, encastré
- Hauteur de montage 2,5 m recommandé
- Critères de commutation Mouvement et luminosité
- Réglages
  - SENS (sensibilité) - / +
  - FUNC off / test
  - LUX (seuil de luminosité) 10 à 2000 lux ainsi que LUX > ☼ = indépendant de la luminosité
  - TIME ☼ (temporisation) 10 s à 40 min
  - ⌋ IMPULSION on = 500 ms / off = 30 s
  - ☼ DIM (valeur de variation) 0 % jusqu'à 100 %
- Dimensions:
  - rond Ø 111 mm, 27,8 mm (à partir du crépi)
  - rond AP Ø 111 mm x 80 mm
  - carré 100 x 100 mm, 27,8 mm à partir du crépi

**Actuateur 44000 D10 (variateur 1-10 V)**

- Particularités ON / OFF
- ⌋ IMPULSION
- Profondeur d'encastrement 23 mm
- Tension nominale 230 V CA, 50 Hz
- Sortie Courant nominal: 2,6 A
- Types de charge
  - Ballasts électroniques 600 VA (11 x 54 W ou 17 x 35 W ou 21 x 28 W)
  - Sortie régulateur 1-10 V Courant 100 µA à 100 mA, séparé galvaniquement
- Puissance absorbée 0,4 W

**Champ de détection**

Hauteur de montage	Champ de détection	
	radial	tangential
2 m	8 m	11 m
<b>2,5 m</b>	<b>10 m</b>	<b>14 m</b>
3 m	12 m	16 m
3,5 m	14 m	19 m
4 m	16 m	22 m



**Installation**

**⚠** Attention, n'entreprendre l'installation que si les appareils sont hors tension (vérifier au moyen d'un multimètre).

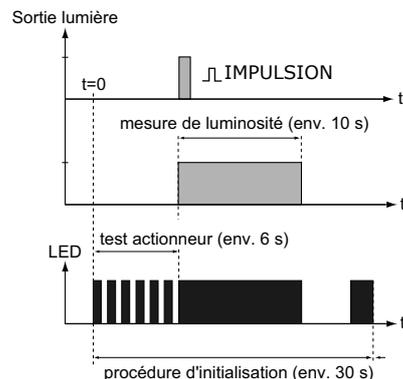
Étant donné qu'il faut systématiquement considérer les connexions des appareils **pirios** comme étant sous tension, il convient de respecter la norme sur les installations basse tension (NIN) SEV 1000 concernant la déconnexion des charges.

Tous les appareils **pirios** associés doivent être alimentés par la même phase et protégés par le même groupe de fusibles.

**Procédure de montage**

1. Contrôlez la puissance absorbée du consommateur à raccorder (voir caractéristiques techniques sur le consommateur et les données relatives à l'actuateur). Les puissances nominales indiquées ne doivent pas être dépassées.
2. Raccordez l'actuateur (6) conformément au schéma (fig. 1, fig. 3 ou manuel d'utilisation) et montez-le dans la boîte d'encastrement (7).
3. Enlevez la feuille de protection de la fiche femelle (4).
4. Placez le capteur (2) sur l'actuateur (5) de telle manière que les contacts mâles à 8 pôles (3) s'engagent dans la fiche femelle (4) de l'actuateur.
5. Insérez le capteur jusqu'à l'enclenchement des ressorts de maintien.
6. Mettez le détecteur sous tension. La procédure d'initialisation d'environ 30 s commence.
7. Exécutez le test de marche (voir le manuel d'utilisation) et procédez aux réglages fins éventuellement souhaités (voir à l'arrière).
8. Montez la calotte (1) sur le capteur (2) (en tournant dans le sens horaire jusqu'au verrouillage de la fermeture à baïonnette).

**Procédure d'initialisation (durée env. 30 s)**



**Réglage de valeur de variation minimale**

La valeur de variation minimale (mDIM) correspond à l'éclairage de base et peut être réglée pendant la procédure d'initialisation après le test actionneur.

1. Attendez que la LED soit allumée en continu.
2. Mettez le potentiomètre FUNC / LUX sur la position **off/mDIM**.
3. Ajustez le potentiomètre ☼ DIM sur la plage ☾ pour définir la valeur de variation minimale.
4. Mettez le potentiomètre FUNC / LUX sur la position **off/mDIM** vers la droite pour enregistrer la valeur de variation minimale. Cette valeur est stockée en permanence dans l'actuateur et reste conservée même en cas de coupure de courant.
5. La procédure d'initialisation continue.

La procédure de réglage est interrompue sans enregistrement si aucun réglage n'a été effectué dans les 10 s sur le potentiomètre ☼ DIM ou 60 s après le dernier ajustement.

**i** Pendant la procédure d'initialisation, les fonctions de poussoir sont **inactives**.

## Réglages

### Commutateur DIP



Position **MASTER** (= configuration usine):

Le détecteur est employé comme maître et dans l'association de zones comme appareil principal. Il reçoit l'information 'mouvement' des SLAVES et appareils secondaires connectés ainsi que les commandes des poussoirs connectés (230 V, **zeption**).

Position **SLAVE**:

Le détecteur fonctionne comme appareil secondaire. En cas de détection de mouvement, il commande l'éclairage (avec temporisation) en fonction de la luminosité ambiante qu'il mesure dans la zone secondaire et signale le "mouvement" à l'appareil principal.

Position **AUTO** (= configuration usine):

Allumage et extinction automatiques de la lumière en fonction des mouvements détectés et de la luminosité ambiante mesurée.

Position **MAN**:

Le dispositif de signalisation ne répond pas automatiquement au mouvement et à la luminosité, il doit être obligatoirement activé avec le poussoir. La désactivation s'effectue automatiquement en l'absence de mouvement et après écoulement de la temporisation. Cette fonction est souvent prescrite et employée pour économiser de l'énergie.

Position (= configuration usine):

Commutations Soft comme fonction de base (toujours active), pas de préavertissement de coupure.

Position :

La luminosité est réduite de moitié avant la coupure (préavertissement de coupure, fig. 2).

Position :

L'éclairage de base (fig. 2) (correspond à la valeur de variation minimale) est allumé et éteint automatiquement en fonction du seuil de luminosité réglé, même sans détection de mouvement (configuration usine = éclairage de base coupé).

### Potentiomètre

Les potentiomètres disposent d'un cran au niveau des butées droite et gauche ainsi qu'à mi-chemin. La position médiane (réglage d'usine) couvre la plupart des besoins. Régler les potentiomètres au moyen d'un tournevis équipé d'une lame n° 2.

### Potentiomètre SENS



Le potentiomètre SENS sert à régler la **sensibilité** de la détection de mouvement.

La position médiane est la position recommandée. Si la lumière s'allume fréquemment, (p.ex. des courants d'air ou la chaleur de lampes déclenche inopinément le capteur), diminuer la sensibilité en tournant le potentiomètre vers le "-". Si le détecteur de mouvement commute trop peu ou trop tard, augmenter la sensibilité en tournant le potentiomètre vers le "+".

Avec une sensibilité plus faible, la portée diminue et le nombre de commutations indésirables diminue.

### Potentiomètre FUNC/LUX



Le potentiomètre FUNC / LUX sert à régler le **seuil de luminosité**, à **désactiver** le détecteur ou à **tester** le champ de détection.

**Seuil de luminosité LUX:** Pour une luminosité ambiante **inférieure** à la valeur du réglage de seuil, le détecteur de mouvement allume la lumière dès qu'il détecte un mouvement.

La position médiane (crêpuscule) correspond à la luminosité ambiante habituellement nécessaire dans la zone d'utilisation de ces détecteurs.

Si le seuil de luminosité est décalé dans la direction (lune), le détecteur commute pour une luminosité ambiante plus faible.

Si le seuil de luminosité est décalé dans le sens (soleil), le détecteur commute pour une luminosité ambiante plus élevée.

Si le potentiomètre est positionné entre (soleil) et **test**, le détecteur de mouvement commute sur détection d'un mouvement **indépendamment de la luminosité**.

**CONSEIL:** Pour utiliser la luminosité ambiante instantanée comme seuil: Mettre le potentiomètre en position **off** en le tournant lentement dans le sens horaire jusqu'au déclenchement de l'actuateur.

**off<sub>mDIM</sub>:** La détection de luminosité et de mouvement est désactivée, ce qui signifie que le détecteur est désactivé. Une temporisation éventuellement en cours est interrompue, l'actuateur coupe le courant. Toute action sur un poussoir est répercutée.

La valeur de variation minimale mDIM peut être réglée pendant le premier enclenchement au cours de la procédure d'initialisation (voir précédemment).

**test:** Cette fonction sert à contrôler le champ de détection.

La lumière artificielle et la LED (sous la lentille) sont activées à chaque détection de mouvement. Le réglage LUX n'est alors pas pris en compte. La lumière artificielle et la LED sont de nouveau désactivées après 10 s.

Pendant ce temps, les fonctions de poussoir sont **inactives**.

### Potentiomètre TIME



Le potentiomètre TIME sert à régler la **temporisation** ou à activer la fonction **IMPULSION**.

**Temporisation:** Après la dernière détection de mouvement, la coupure intervient après la temporisation réglée (entre 10 secondes et 40 minutes). Le réglage entre deux graduations est linéaire.

**IMPULSION:** Le détecteur génère une impulsion toutes les 30 s tant qu'il détecte un mouvement. Cette fonction peut être utilisée par exemple pour réarmer une minuterie externe (cage d'escalier).

La minuterie de cage d'escalier commandée doit être réarmable. Ne pas utiliser de commutateur pas à pas! La temporisation doit être supérieure à 30 secondes.

### Potentiomètre DIM



Le potentiomètre DIM sert à sélectionner la **valeur de variation Memory** (configuration usine) ou à régler la **valeur de variation Auto**.

**Valeur de variation Memory:** La valeur de variation peut être ajustée avec un poussoir raccordé en T/K. Elle est mémorisée et elle est rappelée lors de la détection de mouvement suivante.

Si aucun poussoir n'est raccordé, la valeur de variation est réglée sur 100 %.

En cas de détection de mouvement, la **valeur de variation Auto** réglée (entre mDIM et 100 %) est activée.

### Légende des schémas

- N = conducteur neutre
- L = conducteur de phase (230 V CA, 50 Hz)
- ↓ = Sortie éclairage commutée
- +/- = Commande Ballast électronique 1-10 V CC
- T/K = entrée de poussoir pour Encl./Eco-Décl. (↓) ainsi que raccordement de communication pour l'appareil secondaire ou le SLAVE
- Z = MASTER: entrée de poussoir pour le redémarrage
- Appareil secondaire: entrée de poussoir pour la fonction Encl./Éco-Décl. (↓) pour zone secondaire
- SLAVE: Réserve
- K2 = Réserve (cette borne ne doit pas être utilisée)
- ⊗ = consommateur

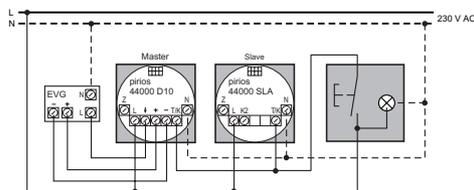


fig. 1 Fonction de poussoir Encl./Eco-Décl.

Il est possible de raccorder jusqu'à 10 appareils au MASTER (p.ex. 3 SLAVE et 7 poussoirs **zeption**)! Le nombre de poussoirs classiques est illimité.

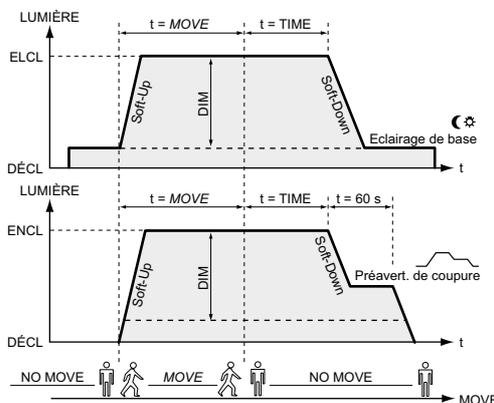


fig. 2 Eclairage de base / Préavertissement de coupure

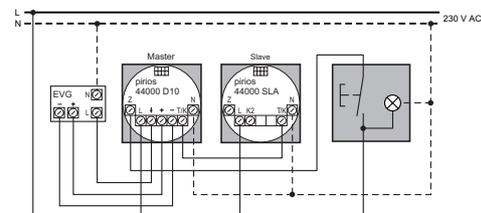


fig. 3 Fonction de poussoir Redémarrage

Tous les capteurs **pirios** combinés doivent être alimentés par la même phase et protégés par le même groupe de fusibles.