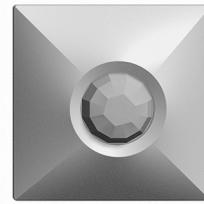


Manuel système

Détecteurs de mouvement et
de présence piriOS

72.PIRIOS-F.1106/110623



pirios et EDIZIO ainsi que le logo associé sont des marques déposées de Feller SA

Tous droits, y compris de traduction en langues étrangères, réservés. Il est interdit de copier, de reproduire, de diffuser ou de transmettre par voie électronique sous quelque forme que ce soit et par quelque moyen que ce soit tout ou partie de ce document sans l'autorisation écrite de l'éditeur.

Sous réserve de modifications techniques.

© Feller SA 2011

1	Domaine d'utilisation	1
1.1	Détecteurs de mouvement 230 V	1
1.2	Détecteurs de présence 230 V	2
1.3	Détecteurs à interface universelle	3
1.4	Désignations	3
2	Applications	4
2.1	Association simple, extension de champ	4
2.2	Associations	5
2.2.1	Association de zones	5
2.2.2	Association d'étages	6
2.2.3	Association de sous-zones	7
2.3	Association de luminosité	8
2.4	Fonctions de poussoir	9
2.5	Fonctions de variation	10
3	Planification	11
3.1	Indications générales concernant le choix de l'emplacement de montage	11
3.2	Champ de détection des détecteurs de mouvement	12
3.2.1	pirios 130 FLEX	12
3.2.2	pirios 180	13
3.2.3	pirios 360	14
3.3	Champ de détection pour détecteurs de présence	16
3.4	Flux d'information mouvement et câblage	17
3.4.1	Association simple	17
3.4.2	Association de zones	17
3.4.3	Association d'étages	18
3.4.4	Association de sous-zones	18
3.4.5	Association de luminosité	19
4	Prescriptions de sécurité	20
5	Types d'appareils	21
5.1	Détecteurs de mouvement pirios 130 FLEX	22
5.2	Détecteurs de mouvement pirios 180	23
5.3	Détecteurs de mouvement pirios 360	24
5.4	Détecteurs de présence 230 V	25
5.5	Détecteurs à interface universelle	26
6	Données techniques	27
6.1	Capteurs	28
6.1.1	Capteurs 44130 R, 44130 DIM/D10/DALI et 44130 SLA	28
6.1.2	Capteur 44180 R/UNI, 44180 DIM/D10/DALI et 44180 SLA	29
6.1.3	Capteur 44360 R/UNI, 44360 DIM/D10/DALI et 44360 SLA	30
6.1.4	Capteur 44360P 2R/UNI et 44360P SLA	31
6.2	Actionneurs	32
6.2.1	Actionneur 44000 R (relais 1 canal) et 44000 2R (relais 2 canaux)	32
6.2.2	Actionneur 44000 DIM (variateur universel)	33
6.2.3	Actionneur 44000 D10 (variateur 1–10 V)	34
6.2.4	Actionneur 44000 DALI (variateur DALI)	35
6.2.5	Actionneur 44000 SLA (coupleur)	35
6.2.6	Actionneur 44000 UNI (interface universelle)	36
7	Réglages sur l'élément capteur	37
7.1	Commutateur DIP	38
7.2	Potentiomètre SENS	39
7.3	Potentiomètre FUNC / LUX	40
7.4	Potentiomètre TIME	41
7.5	Potentiomètre DIM	42
7.6	Potentiomètre HLK	43

8	Installation	44
8.1	Evacuation d'eau sur pirois Humide (NAP / NUP)	44
8.1.1	Montage au plafond	44
8.1.2	Montage mural	45
8.2	Montage	46
8.2.1	Détecteur de mouvement pirois 130 FLEX	46
8.2.2	Détecteur de mouvement pirois 180	47
8.2.3	Détecteur de mouvement et de présence pirois 360	48
8.3	Réduction du champ de détection	49
9	Mise en service	50
9.1	Procédure d'initialisation	50
9.2	Réglage de la valeur de variation minimale	51
9.3	Fonctions d'aide par poussoir	51
9.3.1	Test: champ de détection (test de mouvement)	52
10	Fonctions des poussoirs	53
10.1	Généralités	53
10.2	Fonction des poussoirs en cas de connexion à T/K	54
10.3	Fonction des poussoirs en cas de connexion à Z	55
10.4	Fonction des poussoirs en cas de connexion à Z	56
11	Schémas	57
11.1	Légende des schémas	57
11.2	Schémas principaux	58
11.3	Applications autonomes	60
11.3.1	Master avec minuterie externe	60
11.3.2	Master avec interrupteur rotatif	60
11.4	Application autonome Master avec poussoirs	61
11.4.1	Master avec poussoir: Encl./Éco-Décl.	62
11.4.2	Master avec poussoir: Redéclenchement	63
11.4.3	Master et poussoir central	64
11.4.4	Master et poussoir par zone et poussoir central	65
11.5	Association simple Master/Slave (extension de champ)	66
11.6	Association simple avec poussoirs	67
11.6.1	Association simple avec poussoir: Encl./Éco-Décl.	68
11.6.2	Association simple avec poussoir: Redéclenchement	69
11.7	Associations	70
11.7.1	Association de zones	70
11.7.2	Association d'étages	71
11.7.3	Association de sous-zones	72
11.8	Association de luminosité pirois 2R	73
12	Recherche des défauts	74
12.1	Conseils généraux pour la recherche des défauts	74
12.2	Recherche détaillée des défauts	74
13	Nettoyage	76
14	Stockage et élimination	76

1 Domaine d'utilisation

Tous les appareils de la famille pirios sont modulaires et se composent d'un capteur (détection de mouvement, mesure de luminosité, commande temporisée) et d'un actionneur (commutation de puissance, connexion). Capteur et actionneur sont compatibles entre eux et s'utilisent seuls ou en association.

Les détecteurs pirios existent dans les versions suivantes:

- détecteurs de mouvement 230 V (→ [chapitre 1.1](#))
- détecteurs de présence 230 V (→ [chapitre 1.2](#))
- détecteurs à interface universelle (→ [chapitre 1.3](#))

Vous trouverez une vue d'ensemble des appareils pirios au [chapitre 5](#).



Les détecteurs pirios peuvent être utilisés en différentes versions aussi bien à l'intérieur (EDIZIOdue) qu'à l'extérieur (plastique ambiance humide).

Les détecteurs pirios ne sont **pas** utilisables pour des applications de sécurité.



Tous les appareils pirios interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

1.1 Détecteurs de mouvement 230 V

Les détecteurs de mouvement à infrarouge passifs pirios sont utilisés pour commuter un ou plusieurs consommateurs (p. ex. des éclairages ou des minuteriers) sur détection d'un mouvement. Ils détectent les personnes qui se déplacent dans des zones ou pièces occupées brièvement telles que

- entrées ou cages d'escalier
- garages souterrains
- zones de passage, etc.

Champs de détection Les pirios **130 FLEX** possèdent une tête de capteur réglable et ont un champ de détection de 130°. Ils peuvent être montés aussi bien au mur qu'au plafond.

Les pirios **180** ont un champ de détection de 180° et sont utilisés pour le montage mural, p. ex. à la place de poussoirs.

Les pirios **360** ont un champ de détection de 360° et se montent au plafond.

Vous trouverez plus d'informations sur le champ de détection au [chapitre 3.2](#).

Capteur Un capteur de luminosité est intégré dans le détecteur de mouvement pirios. Lorsque la luminosité ambiante devient inférieure au seuil de luminosité réglé, la sortie éclairage est activée dès qu'un mouvement est détecté. Le consommateur reste sous tension aussi longtemps que des mouvements sont détectés, puis pour une durée complémentaire réglable. Après l'allumage, le capteur ne tient plus compte de la luminosité ambiante.

Les réglages de l'élément capteur sont décrits au [chapitre 7](#).

Actionneur - Master Le pirios Master commande le consommateur directement par le contact de relais intégré. La fonction IMPULSION **JL** permet de commander des systèmes externes comme p. ex. des minuteriers, des API. Une impulsion de contact de relais est envoyée toutes les 30 secondes tant qu'un mouvement est détecté.

Les pirios Master sont disponibles dans les versions suivantes:

- pirios **R** (relais 1 canal)
commute des consommateurs comme des ampoules à incandescence, des lampes halogène haute ou basse tension à transformateur conventionnel ou électronique, des lampes à économie d'énergie ou des lampes fluorescentes à ballasts conventionnels ou électroniques directement par le contact de relais intégré.
- pirios **DIM** (variateur universel)
commande des consommateurs comme des ampoules à incandescence, des lampes halogène haute ou basse tension à transformateur conventionnel ou électronique directement par le variateur universel intégré.
- pirios **D10** (variateur 1–10 V)
commande des lampes fluorescentes commandées par ballasts électroniques variables (BE) directement par la sortie 1–10 V.
- pirios **DALI** (variateur DALI)
commande un ou plusieurs ballasts électroniques avec interface DALI. Il délivre le courant de commande nécessaire et peut commander par "broadcast" (fréquence de répétition: toutes les 5 secondes) jusqu'à 25 participants DALI.

Actionneur - Slave	Le pirios SLA (Slave) sert à étendre le champ de détection du pirios Master (association simple, extension de champ). Il signale un mouvement au Master, mais ne commute lui-même aucune charge. Le Master décide en fonction du seuil de luminosité si la charge doit être commutée. Vous trouverez plus d'informations sur l'association simple au chapitre 2.1 .
Associations	Un pirios Master peut être configuré en appareil secondaire . En cas de détection de mouvement, il commande l'éclairage (avec temporisation) en fonction de la luminosité ambiante qu'il mesure dans la zone secondaire et signale la détection de mouvement à l' appareil principal . L'appareil principal allume en même temps la lumière dans la zone principale si une luminosité ambiante trop faible y est mesurée. Vous trouverez plus d'informations et des exemples d'application des associations au chapitre 2.2 .
Fonctions de poussoir	Le détecteur pirios possède une entrée poussoir externe permettant de connecter des poussoirs zeprion et/ou électromécaniques Feller pour la commande manuelle de la sortie éclairage. Cela permet de réaliser les fonctions Encl./Éco-Décl., Redéclenchement (Retrigger) et ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h) (→ chapitre 2.4). Vous trouverez une vue d'ensemble des fonctions des différents poussoirs au chapitre 10 .
Fonctions de variation	Les variateurs pirios DIM, D10 et DALI offrent en plus de la variation des consommateurs (allumage/extinction progressifs) les modes de fonctionnement pour éclairage de base et pré-avertissement de coupure (→ chapitre 2.5).
1.2 Détecteurs de présence 230 V	
	Les détecteurs de présence à infrarouge passifs 360P pirios s'utilisent pour la commutation d'un ou plusieurs consommateurs (p. ex. éclairages ou ventilateurs) sur détection d'un mouvement et de lumière. Ils détectent les personnes assises dans les <ul style="list-style-type: none"> - bureaux - salles de classe - toilettes, etc.
Champ de détection	Les pirios 360P ont un champ de détection de 360° et se montent au plafond. Vous trouverez plus d'informations sur le champ de détection au chapitre 3.3 .
Élément capteur	Un capteur de luminosité est intégré dans le détecteur de présence pirios. Lorsque la luminosité ambiante devient inférieure au seuil de luminosité réglé, la sortie éclairage est activée dès qu'un mouvement est détecté. Le consommateur reste sous tension aussi longtemps que des mouvements sont détectés, puis pour une durée complémentaire réglable. La fonction LUX-ON/OFF permet de couper le consommateur même pendant la détection d'un mouvement si la luminosité ambiante est suffisante. La sortie HLK (CVC) ne commute que sur détection d'un mouvement. Les réglages de l'élément capteur sont décrits au chapitre 7 .
Actionneur - Master	Le pirios P 2R commande les consommateurs directement par les contacts de relais intégrés. Il est possible de commuter des consommateurs comme des ampoules à incandescence, des lampes à halogène haute ou basse tension, des lampes à économie d'énergie ou des tubes fluorescents à ballasts conventionnels ou électroniques ainsi que des appareils de HLK. La fonction IMPULSION JL permet de commander des systèmes externes comme p. ex. des minuteries, des API. Une impulsion de contact de relais est envoyée toutes les 30 secondes tant qu'un mouvement est détecté.
Actionneur - Slave	Le pirios P SLA sert à étendre le champ de détection du pirios Master (association simple, extension de champ). Il signale un mouvement au Master, mais ne commute lui-même aucune charge. Le Master décide en fonction de la luminosité ambiante qu'il mesure lui-même et du seuil de luminosité si la charge doit être commutée. Vous trouverez plus d'informations sur l'association simple au chapitre 2.1 .
Association de luminosité	La mesure de luminosité des Slaves est évaluée (contrairement à l'association simple) par le Master. Dès qu'un mouvement est détecté dans une partie de l'association et que la luminosité ambiante est insuffisante, la lumière est allumée. Vous trouverez plus d'informations sur l'association de luminosité au chapitre 2.3 .
Fonctions de poussoir	Le détecteur de présence pirios possède une entrée poussoir externe permettant de connecter des poussoirs zeprion et/ou électromécaniques Feller pour la commande manuelle de la sortie éclairage. Cela permet de réaliser les fonctions Encl./Éco-Décl., Redéclenchement (Retrigger) et ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h) (→ chapitre 2.4). La connexion d'un poussoir supplémentaire permet aussi d'activer et désactiver manuellement la sortie HLK. Vous trouverez une vue d'ensemble des fonctions des différents poussoirs au chapitre 10 .

1.3 Détecteurs à interface universelle

Détecteur de mouvement UNI Le pirios **UNI** a les mêmes caractéristiques que le pirios R mais possède une interface universelle avec entrée et sortie isolées galvaniquement et est destiné à être connecté à des circuits basse tension. En application autonome, il est utilisé pour la commande de systèmes externes sur détection d'un mouvement. Il possède une entrée poussoir externe qui agit sur la sortie éclairage (fonction Toggle).

Un capteur de luminosité est intégré dans le pirios UNI. Lorsque la luminosité ambiante devient inférieure au seuil de luminosité réglé, la sortie éclairage (LIGHT Output) est activée dès qu'un mouvement est détecté. Le contact reste activé aussi longtemps que des mouvements sont détectés, puis pour une durée complémentaire réglable. Après l'allumage, le capteur ne tient plus compte de la luminosité ambiante. La sortie HLK (HLK Output) ne commute que sur détection d'un mouvement.

Les réglages de l'élément capteur sont décrits au [chapitre 7](#).

Détecteur de présence UNI Le pirios **P UNI** a les mêmes caractéristiques que le pirios 2R mais possède une interface universelle avec entrée et sortie isolées galvaniquement et est destiné à être connecté à des circuits basse tension. En application autonome, il est utilisé pour la commande de systèmes externes sur détection d'un mouvement et de lumière. Il possède une entrée poussoir externe qui agit sur la sortie éclairage (fonction Toggle).

Un capteur de luminosité est intégré dans le pirios P UNI. Lorsque la luminosité ambiante devient inférieure au seuil de luminosité réglé, la sortie éclairage (LIGHT Output) est activée dès qu'un mouvement est détecté. Le contact reste activé aussi longtemps que des mouvements sont détectés, puis pour une durée complémentaire réglable. La fonction LUX ON/OFF permet de couper le consommateur même pendant la détection d'un mouvement si la luminosité ambiante est suffisante. La sortie HLK (HLK Output) ne commute que sur détection d'un mouvement.

Les réglages de l'élément capteur sont décrits au [chapitre 7](#).

1.4 Désignations

Les désignations suivantes sont utilisées dans ce document pour distinguer les différents appareils de la famille pirios:

pirios	Tous les appareils de la famille pirios
pirios 130	Tous les détecteurs de mouvement FLEX ayant un champ de détection de 130° (pirios 130 R, 130 DIM, 130 D10, 130 DALI, 130 SLA)
pirios 180	Tous les détecteurs de mouvement ayant un champ de détection de 180° (pirios 180 R, 180 DIM, 180 D10, 180 DALI, 180 SLA, 180 UNI)
pirios 360	Tous les détecteurs de mouvement ayant un champ de détection de 360° (pirios 360 R, 360 DIM, 360 D10, 360 DALI, 360 SLA, 360 UNI)
pirios 360P	Tous les détecteurs de présence ayant un champ de détection de 360° (pirios 360P 2R, 360P SLA, 360P UNI)
pirios UNI	Tous les détecteurs à interface universelle (pirios 180 UNI, 360 UNI, 360P UNI)
pirios SLA	Tous les appareils sans fonction de commutation pour l'extension de champ (pirios 130 SLA, 180 SLA, 360 SLA, 360P SLA)
Variateurs pirios	Tous les appareils avec fonction de variation (pirios DIM, D10, DALI)
Détecteur	Terme générique pour détecteur de mouvement et détecteur de présence

Il en résulte les hiérarchies suivantes:

Master	Détecteur pour la commutation de puissance
Slave	Détecteur pour l'extension de champ, sans commutation de puissance
Appareil principal	Master dans une association de zones avec commutateur DIP sur MASTER (commute de la puissance dans la zone principale d'une association de zones)
Appareil secondaire	Master dans une association de zones avec commutateur DIP sur SLAVE (commute de la puissance dans la zone secondaire d'une association de zones)
Champ	Champ de détection d'un détecteur
Zone	Champ de détection de plusieurs détecteurs (en association de zones)

2 Applications

2.1 Association simple, extension de champ

Plusieurs détecteurs sont nécessaires pour la couverture de grands champs. En général, on utilise un Master pour commuter les consommateurs et 1 à 10 Slaves (pirios SLA). Le Master est monté dans le secteur où on sait par expérience qu'il fait le plus sombre, les autres secteurs sont couverts par des Slaves. Si quelqu'un se déplace dans le champ de détection de l'association, le Master allume la lumière dans toute la pièce s'il mesure une luminosité ambiante insuffisante.



Le Master doit toujours être placé là où il fait le plus sombre.

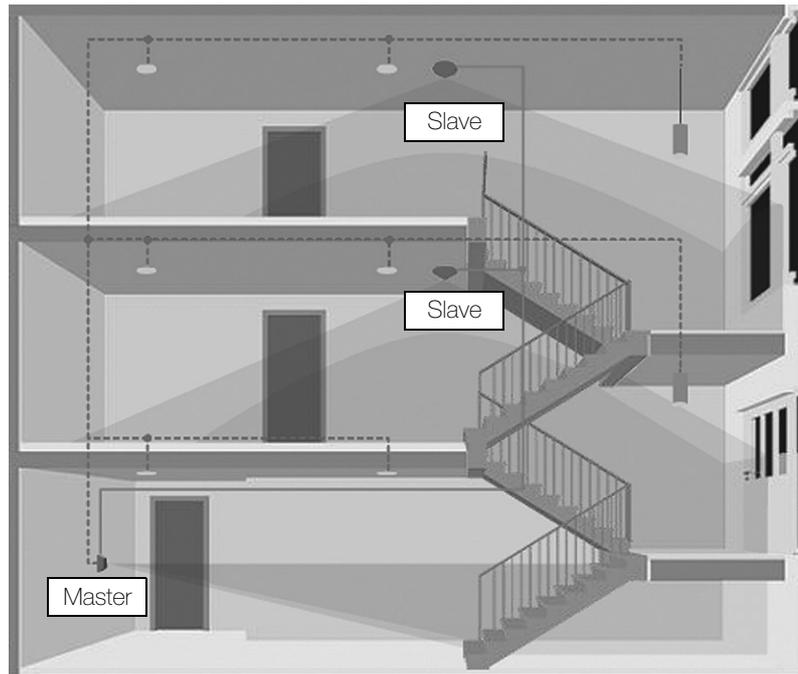


fig. 1 Association simple

Applications possibles:

- petites cages d'escalier
- grandes pièces

Expérience de l'utilisateur: Lorsqu'il entre dans la cage d'escalier sombre, la lumière s'allume automatiquement à tous les étages.

Vous trouverez des informations sur le flux d'informations au [chapitre 3.4.1](#).

2.2 Associations

2.2.1 Association de zones

Pour la détection et l'éclairage de différentes zones d'éclairage, la pièce est divisée en une zone principale et plusieurs zones secondaires. On monte un Master dans chaque zone, le détecteur de la zone principale étant configuré comme appareil principal (commutateur DIP sur **MASTER**) et les détecteurs des zones secondaires comme appareil secondaire (commutateur DIP sur **SLAVE**). Si quelqu'un se déplace dans la zone secondaire, la zone principale est enclenchée en même temps si une luminosité ambiante trop faible y est mesurée. Tout le chemin de la zone secondaire vers la zone principale est ainsi éclairé ("éclairage de guidage"). Un mouvement dans la zone principale ne déclenche la commutation que dans la zone principale.

Le champ de détection de la zone principale et des zones secondaires peut être étendu au moyen de Slaves.

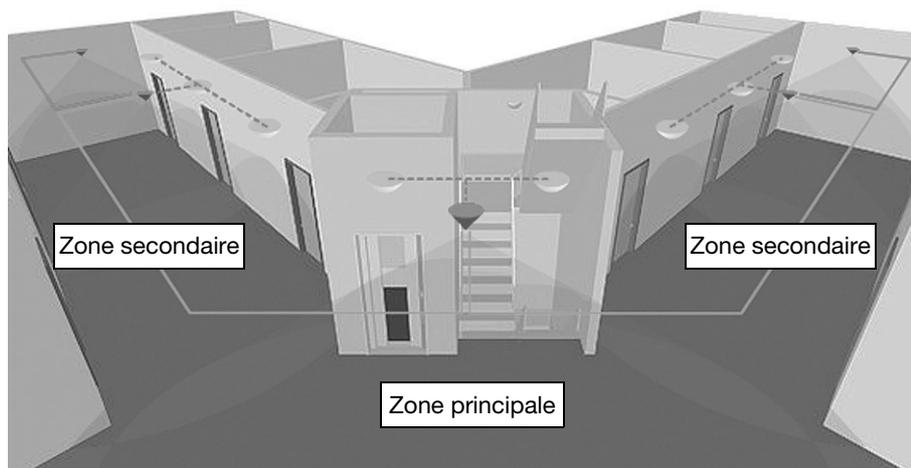


fig. 2 Association de zones

- Applications possibles:
- Couloirs (zones secondaires) avec un ascenseur central (zone principale)
 - Garage souterrain avec entrée (zone principale) et ailes latérales (zones secondaires)

Expérience de l'utilisateur: Lorsqu'il quitte l'ascenseur, l'éclairage de la zone principale s'allume. Dès qu'il emprunte un couloir, la lumière s'allume aussi dans cette zone secondaire (→ la lumière est toujours là où on en a besoin). S'il pénètre dans le couloir par une entrée secondaire (zone secondaire), la lumière s'allume dans la zone secondaire et en même temps dans la zone principale.

Vous trouverez des informations sur le flux d'informations au [chapitre 3.4.2](#).

2.2.2 Association d'étages

L'association d'étages est une application spéciale de l'association de zones qui fonctionne comme décrit au [chapitre 2.2.1](#).

Dans l'association d'étages, une cage d'escalier est divisée en différentes zones. Dans chaque zone, la luminosité est mesurée séparément et la lumière allumée en cas de besoin. Si quelqu'un pénètre dans une zone secondaire équipée d'un appareil secondaire (commutateur DIP sur **SLAVE**) (p. ex. le 2ème étage), la lumière s'y allume en fonction de la luminosité. En même temps, le besoin de luminosité est signalé à l'appareil principal (commutateur DIP sur **MASTER**) dans la zone principale (p. ex. rez-de-chaussée) et celui-ci commute également en fonction de la luminosité.

Le champ de détection de la zone principale et des zones secondaires peut être étendu au moyen de Slaves.

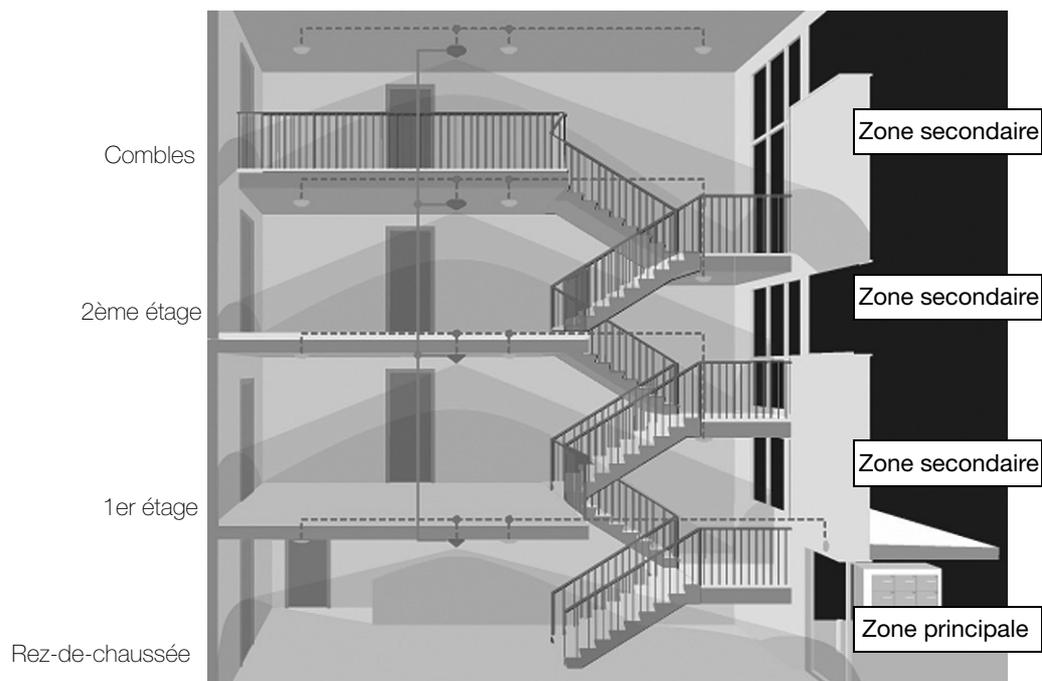


fig. 3 Association d'étages

Applications possibles: - Cage d'escalier avec zone d'entrée (zone principale) et plusieurs étages (zones secondaires)

Expérience de l'utilisateur: S'il pénètre dans la cage d'escalier menant aux combles (zone secondaire), la lumière s'y allume si la luminosité ambiante est insuffisante. En même temps, la lumière s'allume au rez-de-chaussée (zone principale) s'il y fait trop sombre. Si la personne prend l'ascenseur pour le rez-de-chaussée, la lumière y est déjà allumée. Si elle emprunte l'escalier, la lumière s'allume à chaque étage si les conditions d'éclairage l'exigent.

Vous trouverez des informations sur le flux d'informations au [chapitre 3.4.3](#).

2.2.3 Association de sous-zones

L'association de sous-zones est une autre application de l'association de zones qui fonctionne comme décrit au [chapitre 2.2.1](#).

Dans l'association de sous-zones, un long couloir est divisé en une zone principale et plusieurs zones secondaires (sous-zones) adjacentes. Si l'on emprunte le couloir depuis la zone principale (appareil principal avec commutateur DIP sur **MASTER**) vers les zones secondaires, seules les zones dans lesquelles on pénètre sont éclairées. Si quelqu'un se déplace dans une zone secondaire (appareil secondaire avec commutateur DIP sur **SLAVE**), la zone principale et toutes les zones secondaires intermédiaires sont éclairées en même temps.

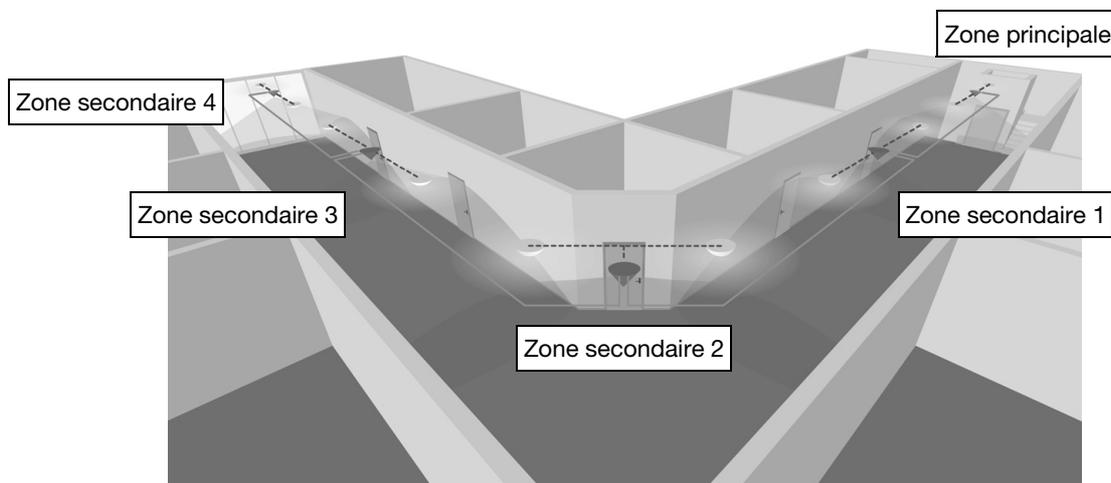


fig. 4 Association de sous-zones

Applications possibles: - Couloir d'hôtel avec plusieurs zones secondaires qui aboutissent à un ascenseur (zone principale)

Expérience de l'utilisateur: Exemple d'un couloir d'hôtel: Lorsqu'il quitte l'ascenseur, l'éclairage de la zone principale s'allume. S'il emprunte le couloir depuis l'ascenseur vers les chambres, seules les zones dans lesquelles il pénètre sont éclairées. S'il pénètre dans le couloir par une chambre (zone secondaire), le chemin jusqu'à l'ascenseur (zone principale) est éclairé (fonction d'indication de direction).

Vous trouverez des informations sur le flux d'informations au [chapitre 3.4.4](#).

2.3 Association de luminosité

Pour la détection de la luminosité, la pièce est divisée en plusieurs secteurs de luminosité. Le Master (pirios P 2R) est monté dans un secteur quelconque, les autres secteurs sont couverts par des Slaves (pirios P SLA). Si quelqu'un se trouve dans un secteur dans lequel une luminosité ambiante trop faible est mesurée, le Slave correspondant envoie une demande de lumière au Master. Celui-ci allume la lumière dans toute la pièce, indépendamment de la luminosité ambiante qu'il mesure lui-même. Si quelqu'un se trouve dans un secteur dans lequel la luminosité ambiante est suffisante, le Slave signale seulement le mouvement. Le Master n'allume la lumière que s'il mesure lui-même une luminosité ambiante insuffisante.



Dans l'association de luminosité, Master et Slaves peuvent être placés librement indépendamment des conditions d'éclairage car chaque appareil mesure la luminosité individuellement.

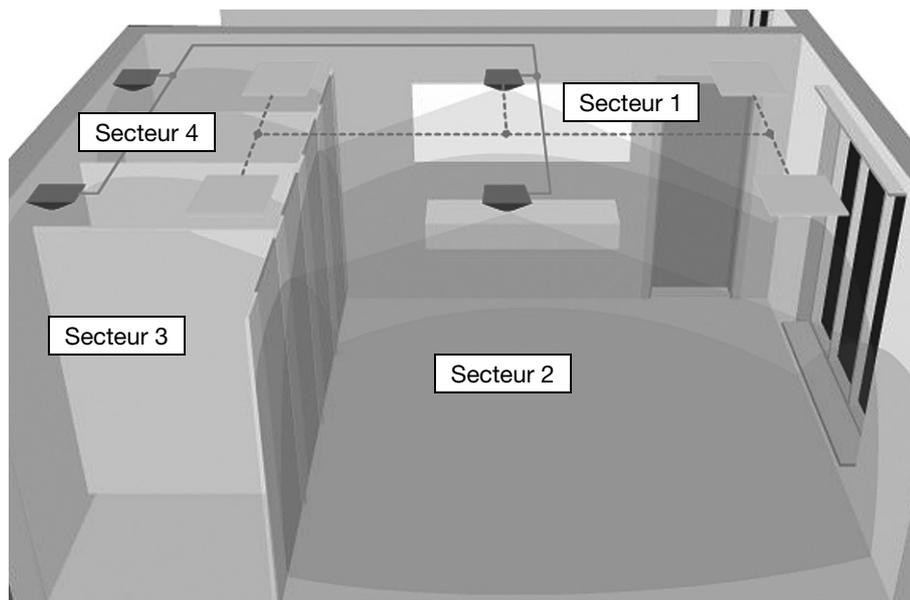


fig. 5 Association de luminosité

Applications possibles: - Toilettes (entrée et cabines séparées)
- Pièces avec répartition défavorable de la lumière (p. ex. en cas d'éclairage zénithal)

Expérience de l'utilisateur: Quand il pénètre dans les toilettes, il fait suffisamment clair dans l'entrée (secteurs 1 et 2), la lumière ne s'allume pas. Quand il entre dans une cabine (secteur 3 ou 4) dans laquelle il fait trop sombre, la lumière s'allume dans toutes les toilettes.

Vous trouverez des informations sur le flux d'informations au [chapitre 3.4.4](#).

2.4 Fonctions de poussoir

Encl./Éco-Décl. (fonction économie)	La connexion d'un poussoir à commande simple à la borne T/K du Master permet d'allumer et éteindre la lumière manuellement. La lumière reste allumée tant qu'un mouvement est détecté. Si la lumière est allumée et qu'un poussoir est actionné, la lumière s'éteint et la détection de mouvement est neutralisée pendant env. 5 secondes. Cela permet à une personne se trouvant au bord du champ de détection d'éteindre la lumière au moyen du poussoir et de quitter le champ de détection. Une personne qui entre ensuite dans le champ de détection sera détectée après env. 5 secondes (si cela se produit immédiatement après l'appui sur le poussoir), provoquant l'allumage de la lumière.
Redéclenchement	La connexion d'un poussoir à commande simple à la borne Z du Master permet d'allumer la lumière manuellement et de démarrer la temporisation. Si la lumière est déjà allumée, la temporisation réglée redémarre à chaque appui sur le poussoir (redéclenchement).
ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h)	La connexion d'un poussoir de scène zeprion à la borne T/K du Master permet à un appel de scène de provoquer la commutation de l'actionneur pendant 4 heures (ENCL ou DECL, selon la programmation de la scène). Pendant ce temps, luminosité ambiante et mouvement sont ignorés. Cet état peut être annulé par un appui normal sur chacun des poussoirs connectés. Le détecteur revient alors au fonctionnement normal.
ENCL/DECL tant que mouvement	La connexion d'un poussoir zeprion à commande double à la borne T/K ou la borne Z du Master permet d'enclencher ou déclencher la charge manuellement. Cet état persiste tant qu'un mouvement est détecté ou que la temporisation n'est pas terminée. Le détecteur revient ensuite au fonctionnement normal. DECL tant que mouvement permet, par exemple, de laisser la lumière éteinte pendant une présentation tant que des personnes se trouvent dans la pièce. Lorsque toutes les personnes quittent la pièce, le détecteur se comporte de nouveau comme d'habitude après expiration de la temporisation, c'est-à-dire qu'il allume la pièce quand une personne entre dans la pièce.

Poussoirs utilisables

conventionnel	zeprion		
			
Poussoir à commande simple 7563.AR/ARK...	Poussoir simple à commande simple 3321.11.FMI.L...	Poussoir simple à commande double 3321.12.FMI.L...	Poussoir double scène à commande double 3321.24.S.FMI.L...

Vous trouverez une vue d'ensemble des fonctions des différents poussoirs au [chapitre 10](#).

2.5 Fonctions de variation

Soft-Up / Soft-Down La lumière est allumée et éteinte suivant une rampe (variation douce).

Eclairage de base (commutateur DIP sur ☾⚙)

L'éclairage de base (valeur de variation minimale) est actif même sans détection de mouvement si la luminosité est inférieure au seuil réglé. Cet éclairage permet une orientation. Dès que quelqu'un pénètre dans le champ de détection d'un variateur piriOS (DIM, D10, DALI), la lumière est augmentée à la valeur précédemment réglée (DIM). Après disparition de la détection de mouvement et expiration de la temporisation réglée, l'éclairage est réduit à la valeur de l'éclairage de base si la luminosité ambiante ne dépasse pas le seuil de luminosité réglé. Vous trouverez des informations sur le réglage de la valeur de variation minimale au [chapitre 9.2](#).

Préavertissement de coupure (commutateur DIP sur ⏏)

Après disparition de la détection de mouvement et expiration de la temporisation réglée, la lumière ne s'éteint pas immédiatement; pour signaler une extinction prochaine, l'éclairage est d'abord réduit pendant 60 secondes à 50% de la valeur de variation précédente (mais au moins à la valeur de variation minimale). Dès qu'un mouvement a lieu, l'éclairage est de nouveau augmenté à la valeur préréglée (DIM).

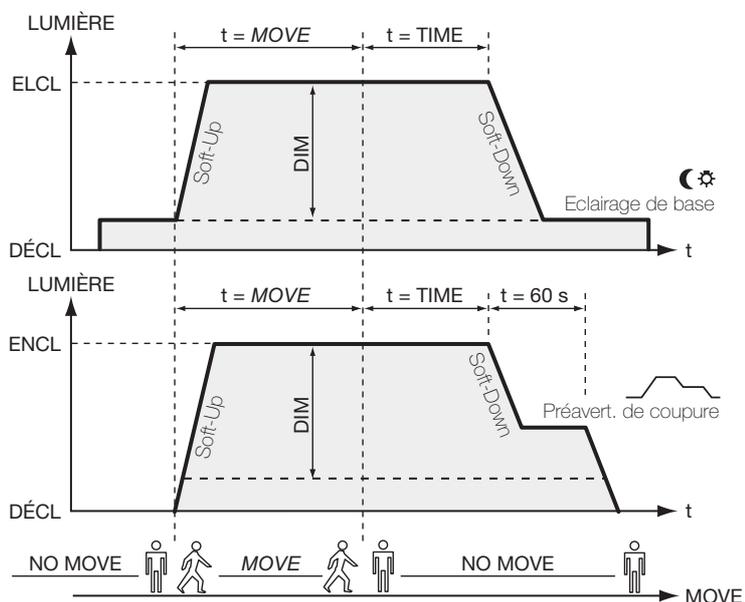


fig. 6 Eclairage de base et préavertissement de coupure

3 Planification

	pirios 130 FLEX 	pirios 180 Sec  Humide 		pirios 360 Sec  Humide 		pirios 360P Sec  Humide 		
Fonction (actionneur)	R (relais 1 canal)	x	x	x	x	x	—	—
	2R (relais 2 canaux)	—	—	—	—	—	x	x
	DIM (variateur universel)	x	x	x	x	x	—	—
	D10 (variateur 1–10 V)	x	x	x	x	x	—	—
	DALI (variateur DALI)	x	x	x	x	x	—	—
	SLA (coupleur)	x	x	x	x	x	x	x
	UNI (interface universelle)	—	x	o	x	o	x	o
	KNX	—	x	o	x	o	x	o
Type de protection	IP54	IP20	IP55	IP20	IP55	IP20	IP55	
Montage	Montage mural	x	x	x	—	—	—	—
	Montage au plafond	x	—	—	x	x	x	x
	rond	—	—	—	encastré	—	encastré / apparent	—
	carré	encastré / apparent	encastré / apparent	encastré / apparent	encastré	encastré / apparent	encastré	encastré / apparent

o disponible via modules pour applications intérieures (protection mécanique accrue)

Accessoires recommandés:

- boîtier pour montage apparent rond (2101-44360.O...)
- cadre de montage NUP (923-NUP...)
- dessous de boîtier NAP (902-NAP...)

3.1 Indications générales concernant le choix de l'emplacement de montage

Il faut choisir soigneusement l'emplacement et le genre de montage pour obtenir des résultats optimaux avec les détecteurs de mouvement et de présence et éviter au maximum les commutations intempestives.

Eviter les choses suivantes dans le champ de détection:

- objets chauds, comme p. ex. radiateurs soufflants
- lampes chaudes montées trop près du détecteur pirios
- objets mouvants, comme p. ex. décoration dans un courant d'air
- courant d'air et alternance froid/chaud

- Application extérieure
- Montez le détecteur de mouvement à un endroit protégé. Les fortes intempéries affectent la durée de vie du détecteur et peuvent compromettre son bon fonctionnement.
 - La pluie, la neige et le brouillard absorbent les rayons IR. Ces conditions météorologiques peuvent diminuer le champ de détection.

- De façon générale:**
- Le détecteur est plus sensible aux mouvements obliques des personnes par rapport aux segments de détection (tangentiels) qu'aux mouvements d'approche dans l'axe (radiaux).
 - Le détecteur de mouvement a un temps de réaction normal, inhérent à la technique d'un détecteur à infrarouge passif, lors de la détection d'un mouvement (env. 0,5 s), c'est-à-dire que quand une personne se déplace rapidement, le champ de détection semble réduit.
 - Plus la distance au détecteur est petite, plus la sensibilité aux mouvements de faible amplitude est grande.

3.2 Champ de détection des détecteurs de mouvement

3.2.1 pirios 130 FLEX

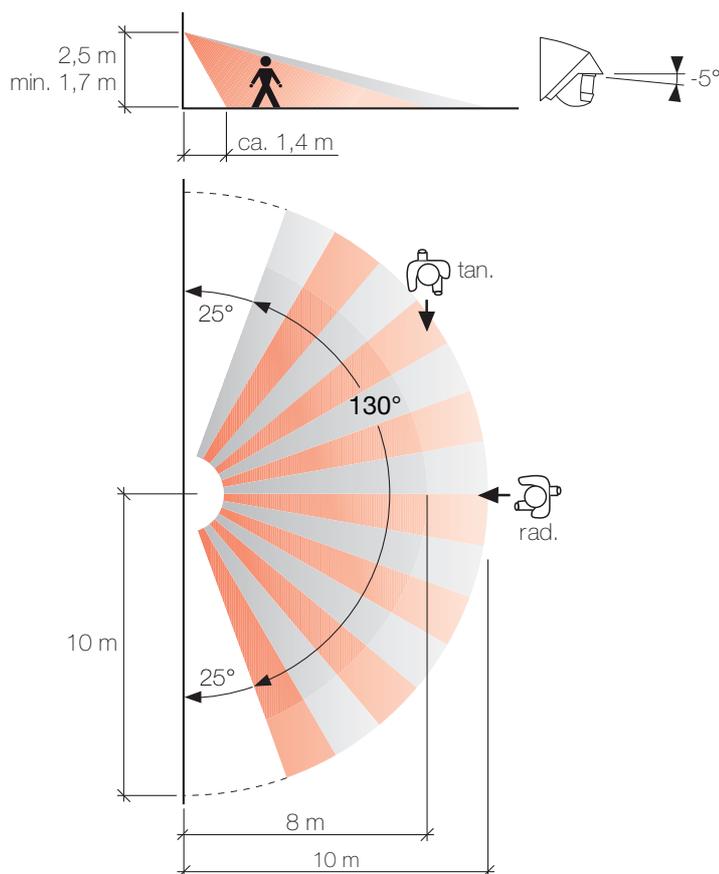


fig. 7 Champ de détection pirios 130 FLEX

La hauteur de montage minimale est de 1,7 m, celle recommandée de 2,5 m avec un angle d'inclinaison de la tête de capteur de -5°. Cela permet de couvrir typiquement un champ de détection de 130° avec un diamètre de 8 m pour les mouvements radiaux et de 10 m pour les mouvements tangentiels.

Angle d'inclinaison tête de capteur	Champ de détection	
	radial	tangentiel
-5°	8,0 m	10,0 m
-20°	3,0 m	5,0 m
-45°	1,0 m	2,0 m

Réduction La réduction(→ [chapitre 8.3](#)) restreint le champ de détection de 25° ou 12,5° (si le cache est partagé en deux à la perforation). L'utilisation d'une ou plusieurs réductions permet une adaptation optimale du champ de détection aux conditions locales. Cela évite que la lumière s'allume intempestivement par suite de mouvements en dehors de la zone souhaitée. Exemple: le pirios monté dans une entrée de garage ne détecte que les mouvements d'approche du garage par l'avant ("vue sur un tunnel").

3.2.2 pirios 180

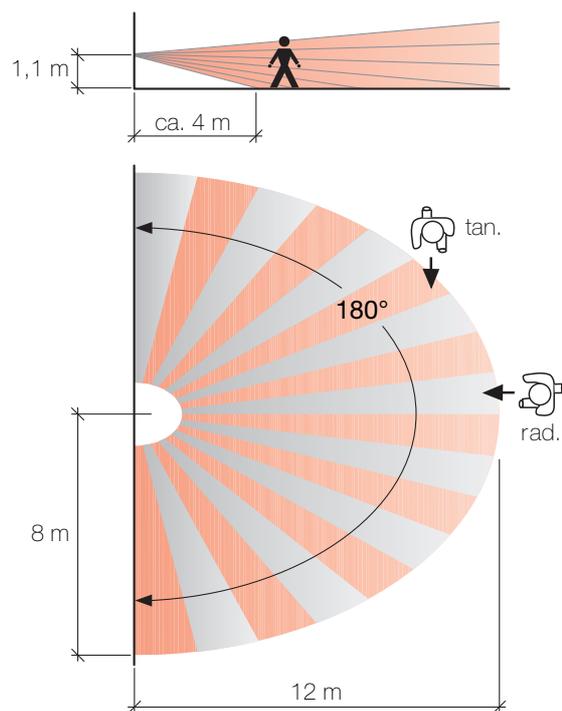


fig. 8 Champ de détection pirios 180

La hauteur de montage recommandée est de 1,1 m. Cela permet de couvrir typiquement un champ de détection de 180° avec 12 m x 8 m.

Réduction La réduction (→ [chapitre 8.3](#)) s'utilise pour réduire la détection à la zone dans laquelle des personnes doivent être détectées. Cela évite que la lumière s'allume intempestivement par suite de mouvements en dehors de la zone souhaitée.

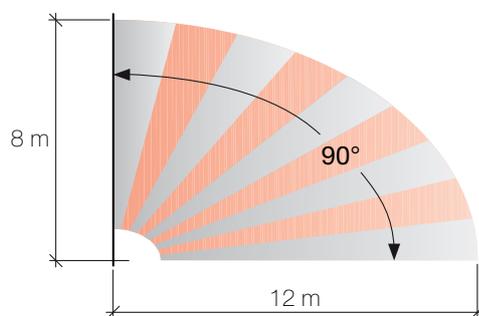


fig. 9 Champ de détection pirios 180 avec réduction

3.2.3 pirios 360

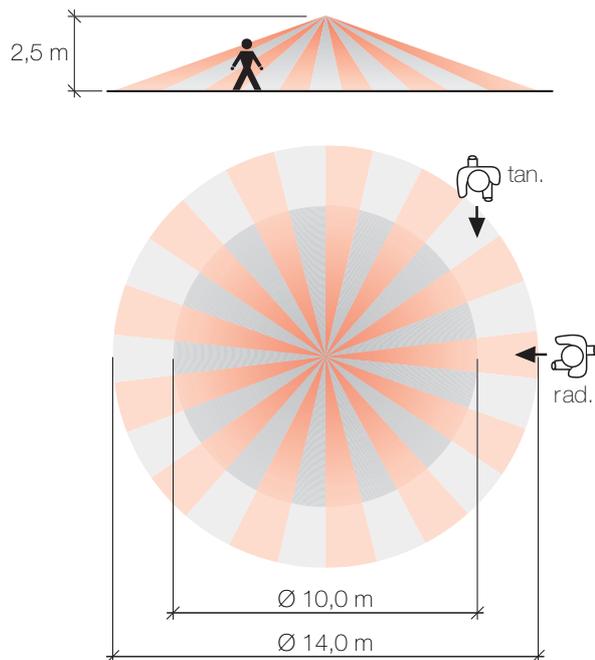


fig. 10 Champ de détection pirios 360

La hauteur de montage recommandée est de 2,5 m. Si l'on respecte cette hauteur, le détecteur couvre typiquement un champ de détection d'un diamètre de 10 m pour des mouvements radiaux et de 14 m pour des mouvements tangentiels.

Hauteur de montage	Champ de détection		
	radial	tangentiel	avec réduction
2,0 m	Ø 8,0 m	Ø 11,0 m	Ø 6,5 m
2,5 m	Ø 10,0 m	Ø 14,0 m	Ø 8,5 m
3,0 m	Ø 12,0 m	Ø 16,0 m	Ø 10,0 m
3,5 m	Ø 14,0 m	Ø 19,0 m	Ø 12,0 m
4,0 m	Ø 16,0 m	Ø 22,0 m	Ø 13,5 m

Une hauteur de montage plus grande augmente le champ de détection, une hauteur de montage plus petite permet de détecter des mouvements plus petits.

Réduction La réduction (→ [chapitre 8.3](#)) s'utilise pour réduire la détection à la zone dans laquelle des personnes doivent être détectées. Cela évite que la lumière s'allume intempestivement par suite de mouvements en dehors de la zone souhaitée.
Exemple: Le pirios monté dans un couloir détecte à travers la porte du bureau les personnes qui se déplacent dans le bureau.

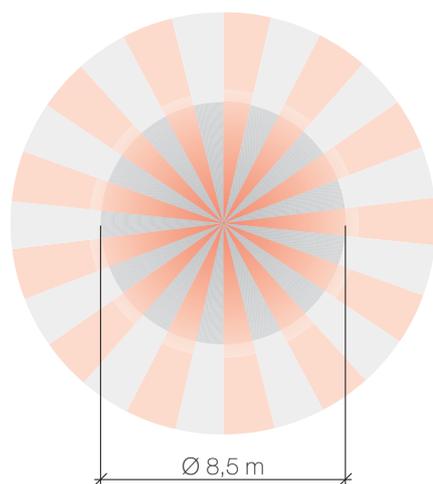


fig. 11 Champ de détection pirios 360 avec réduction

Utilisation de plusieurs détecteurs de mouvement piriOS 360 côte à côte, p. ex. le long d'un couloir.

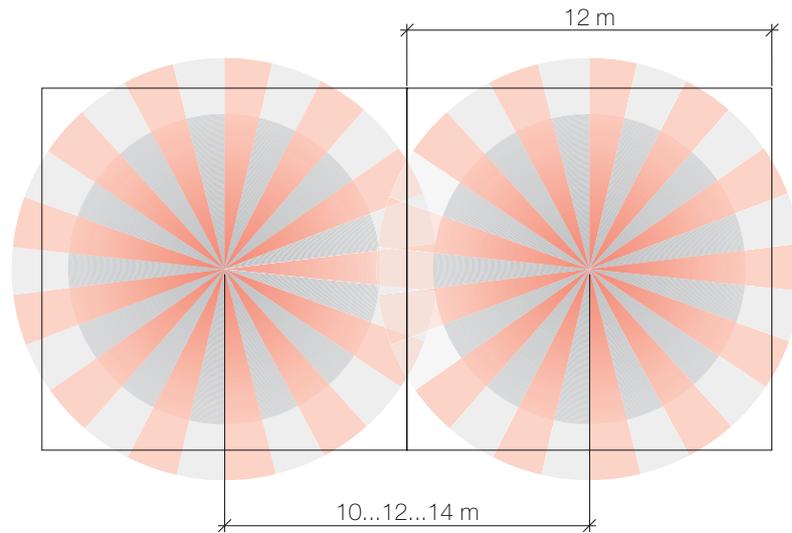


fig. 12 Utilisation de plusieurs détecteurs de mouvement

10 m Zone d'entrée: petits mouvements, principalement radiaux

12 m p. ex. couloir: mouvements normaux

14 m p. ex. garage souterrain: grands mouvements, principalement tangentiels

3.3 Champ de détection pour détecteurs de présence

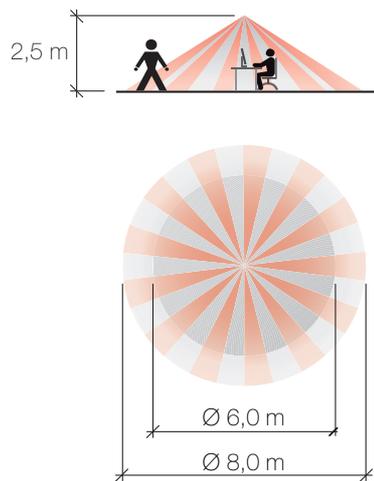


fig. 13 Champ de détection pirios 360P

La hauteur de montage recommandée est de 2,5 m. Si l'on respecte cette hauteur, le détecteur couvre typiquement un champ de détection d'un diamètre de 6 m pour des personnes assises et de 8 m pour des personnes qui marchent.

Hauteur de montage	Champ de détection		
	Présence	Mouvement	avec réduction
2,0 m	Ø 5,0 m	Ø 7,0 m	Ø 3,2 m
2,5 m	Ø 6,0 m	Ø 8,0 m	Ø 4,0 m
3,0 m	Ø 7,0 m	Ø 10,0 m	Ø 4,8 m

Une hauteur de montage plus grande augmente le champ de détection, une hauteur de montage plus petite permet de détecter des mouvements plus petits.

Réduction La réduction (→ [chapitre 8.3](#)) s'utilise pour réduire la détection à la zone dans laquelle des personnes doivent être détectées. Cela évite que la lumière s'allume intempestivement par suite de mouvements en dehors de la zone souhaitée.
Exemple: Le pirios monté dans un bureau détecte à travers la porte du bureau les personnes qui se déplacent dans le couloir.

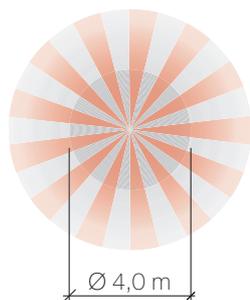


fig. 14 Champ de détection pirios 360P avec réduction

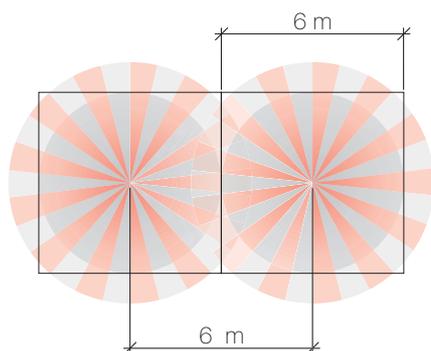


fig. 15 Utilisation de plusieurs détecteurs de présence

3.4 Flux d'information mouvement et câblage

Afin que les applications présentées au [chapitre 2](#) fonctionnent, les détecteurs doivent échanger l'information 'mouvement'.

3.4.1 Association simple

La zone dans laquelle un Master détecte les mouvements peut être étendue au moyen de jusqu'à 10 Slaves.

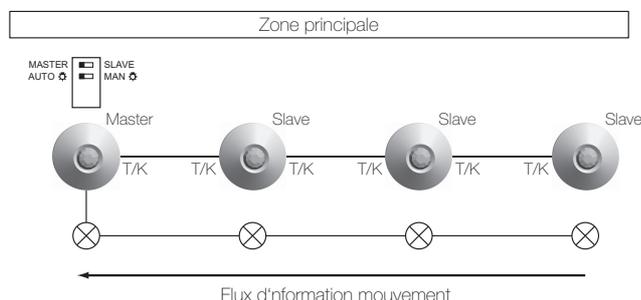


fig. 16 Flux d'informations dans l'association simple

Flux d'informations

- Le Slave détecte un mouvement et envoie l'information sur T/K
- Les Slaves intermédiaires reçoivent l'information mouvement sur T/K et la retransmettent sur T/K
- L'appareil principal reçoit l'information mouvement sur T/K et commute l'actionneur (pas de retransmission)

Câblage Le câblage Master - Slave s'effectue par le fil de communication T/K à T/K. Le câblage Slave - Slave s'effectue par le fil de communication T/K à T/K.

Vous trouverez des informations sur les réglages et des schémas au [chapitre 11.5](#).

3.4.2 Association de zones

En association de zones, l'information mouvement est retransmise hiérarchiquement:

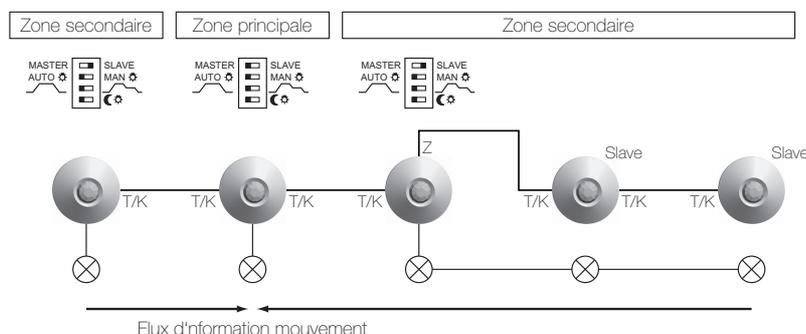


fig. 17 Flux d'informations dans l'association de zones

L'information mouvement circule toujours de la zone secondaire vers la zone principale:

- Le Slave détecte un mouvement et envoie l'information sur T/K
- Les Slaves intermédiaires reçoivent l'information mouvement sur T/K et la retransmettent sur T/K
- L'appareil secondaire reçoit l'information mouvement sur Z, commute son actionneur et retransmet l'information sur T/K
- L'appareil secondaire détecte un mouvement, commute son actionneur et envoie l'information sur T/K
- L'appareil principal reçoit l'information mouvement sur T/K et commute l'actionneur (pas de retransmission)

Câblage Le câblage app. principal - app. secondaire s'effectue par le fil de communication T/K à T/K. Le câblage appareil secondaire - Slave s'effectue par le fil de communication Z à T/K. Le câblage Slave - Slave s'effectue par le fil de communication T/K à T/K.

Vous trouverez des informations sur les réglages et des schémas au [chapitre 11.7.1](#).

3.4.3 Association d'étages

En association d'étages, comme en association de zones, l'information mouvement est re-transmise hiérarchiquement.

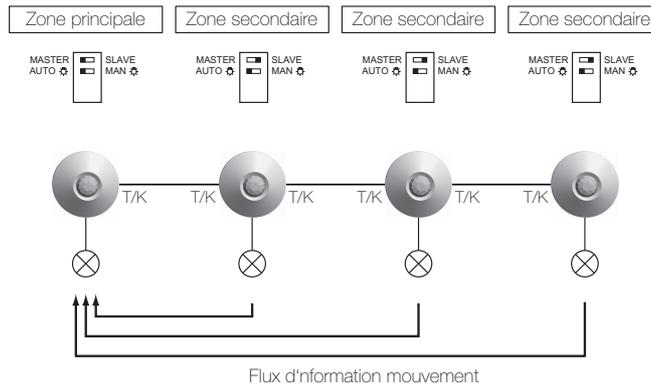


fig. 18 Flux d'informations dans l'association d'étages

L'information mouvement circule de chaque zone secondaire directement vers la zone principale.

- L'appareil secondaire détecte un mouvement, commute son actionneur et envoie l'information sur T/K
- Les appareils secondaires intermédiaires reçoivent l'information mouvement sur T/K et la retransmettent sur T/K
- L'appareil principal reçoit l'information mouvement sur T/K et commute l'actionneur (pas de retransmission)

Câblage Le câblage appareil principal - appareil secondaire s'effectue par le fil de communication T/K à T/K. Le câblage app. secondaire - app.secondeire s'effectue par le fil de communication T/K à T/K.

Vous trouverez des informations sur les réglages et des schémas au [chapitre 11.7.2](#).

3.4.4 Association de sous-zones

En association de sous-zones, l'information mouvement dans chaque zone secondaire intermédiaire déclenche une commutation de l'actionneur:

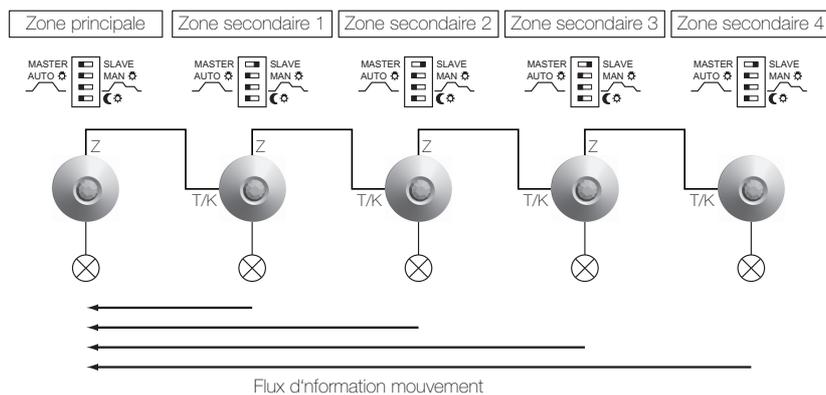


fig. 19 Flux d'informations dans l'association de sous-zones

L'information mouvement circule de chaque zone secondaire à la zone secondaire suivante jusqu'à la zone principale.

- L'appareil secondaire détecte un mouvement, commute son actionneur et envoie l'information sur T/K
- Les appareils secondaires intermédiaires reçoivent l'information mouvement sur Z, commutent leur actionneur et retransmettent l'information sur T/K
- L'appareil principal reçoit l'information mouvement sur T/K et commute l'actionneur (pas de retransmission)

Câblage Le câblage appareil principal - 1er appareil secondaire s'effectue par le fil de communication Z à T/K. Le câblage appareil secondaire - appareil secondaire s'effectue par le fil de communication Z à T/K.

Vous trouverez des informations sur les réglages et des schémas au [chapitre 11.7.3](#).

3.4.5 Association de luminosité

Le flux d'information dans l'association de luminosité est identique à celui de l'association simple.

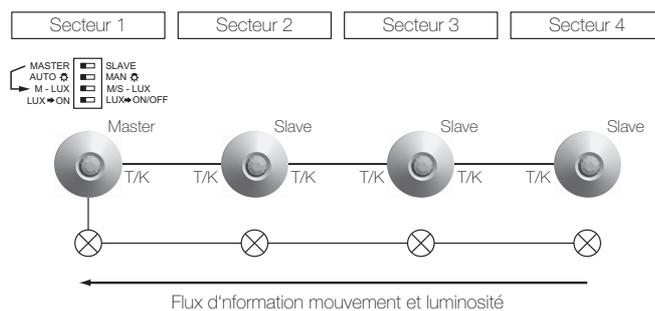


fig. 20 Flux d'information dans l'association de luminosité

Flux d'informations

- Le Slave détecte un mouvement et la luminosité et envoie l'information sur T/K
- Les Slaves intermédiaires reçoivent l'information mouvement et luminosité sur T/K et la retransmettent sur T/K
- L'appareil principal reçoit l'information mouvement et luminosité sur T/K et commute l'actionneur (pas de retransmission)

Câblage Le câblage Master - Slave s'effectue par le fil de communication T/K à T/K.
Le câblage Slave - Slave s'effectue par le fil de communication T/K à T/K.

Vous trouverez des informations sur les réglages et des schémas au [chapitre 11.8](#).

4 Prescriptions de sécurité



Les appareils parios (à l'exception de parios UNI) sont raccordés au réseau électrique domestique 230 V AC. Un contact avec cette tension peut avoir des conséquences fatales. Un montage non conforme peut provoquer des dégâts matériels ou des dommages pour la santé d'une extrême gravité.

Avant d'intervenir sur des appareils parios ou sur des consommateurs raccordés, la ligne d'alimentation doit être coupée par le fusible monté en amont. Attention, n'entreprendre l'installation que si les appareils sont hors tension (vérifier au moyen d'un multimètre).

Les appareils parios ne doivent être connectés au réseau électrique domestique ou déconnectés de celui-ci que par un électricien qualifié. Un électricien qualifié est une personne qui, de par sa formation professionnelle, ses connaissances et son expérience ainsi que la connaissance des normes applicables, est capable d'évaluer les travaux qui lui sont confiés et d'identifier les dangers potentiels liés à l'électricité.

Etant donné qu'il faut systématiquement considérer les connexions des appareils parios comme étant sous tension, il convient de respecter la norme sur les installations basse tension (NIN) SEV 1000 concernant la déconnexion de consommateurs d'énergie.

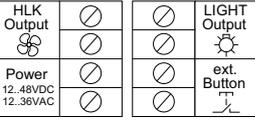


Les appareils parios UNI sont destinés à être raccordés à des circuits très basse tension et ne doivent jamais être raccordés à la basse tension (230 V AC).

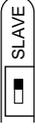
Un montage non conforme aux règles de l'art dans un environnement de produits basse tension (230 V AC) peut occasionner de graves dommages corporels ou matériels.

Les indications et instructions de la présente notice doivent être strictement observées pour éviter tout dégât et danger.

5 Types d'appareils

Capteur	DéTECTEURS DE MOUVEMENT			DÉTECTEURS DE PRÉSENCE
	130	180	360	360P
Actionneur 44000 R / relais 1 canal 	 pirios 130 R	 pirios 180 R	 pirios 360 R	—
44000 2R / relais 2 canaux 	—	—	—	 pirios 360P 2R
44000 DIM / variateur universel 	 pirios 130 DIM	 pirios 180 DIM	 pirios 360 DIM	—
44000 D10 / variateur 1–10 V 	 pirios 130 D10	 pirios 180 D10	 pirios 360 D10	—
44000 DALI / variateur DALI 	 pirios 130 DALI	 pirios 180 DALI	 pirios 360 DALI	—
44000 SLA / coupleur 	 pirios 130 SLA	 pirios 180 SLA	 pirios 360 SLA	 pirios 360P SLA
	→ chapitre 5.1	→ chapitre 5.2	→ chapitre 5.3	→ chapitre 5.4
44000 UNI / Interface universelle 	—	 pirios 180 UNI	 pirios 360 UNI	 pirios 360P UNI
		→ chapitre 5.5		

5.1 Détecteurs de mouvement pirios 130 FLEX

Montage mural/ au plafond	pirios 130 R	pirios 130 DIM	pirios 130 D10	pirios 130 DALI	pirios 130 SLA
Commutateur DIP	 (MASTER)  (SLAVE)	 (MASTER)  (SLAVE)	 (MASTER)  (SLAVE)	 (MASTER)  (SLAVE)	 (MASTER)  (SLAVE)
Application autonome	✓	✓	✓	✓	—
Association	✓	✓	✓	✓	✓
Commutation sur mouvement	Puissance zone secondaire	Puissance zone secondaire	Sortie régulée zone secondaire	Sortie régulée zone secondaire	—
Mesure la luminosité ambiante	✓	✓	✓	✓	—
Détecte les mouvements	✓	✓	✓	✓	✓
Fonction de variation	—	✓	✓	✓	—
Temporisation TIME ⚙	✓	✓	✓	✓	—
Temporisation HLK ⚡	—	—	—	—	—
Capteur	44130 R	44130 DIM/D10/DALI	44130 DIM/D10/DALI	44130 DIM/D10/DALI	44130 SLA
Actionneur	44000 R	44000 DIM	44000 D10	44000 DALI	44000 SLA
Tension de raccordement	230 V AC	230 V AC	230 V AC	230 V AC	230 V AC
Types de charge		X	X	—	—
		X	X	—	—
		X	X	—	—
		X	X	—	—
		X	—	—	—
		X	—	X	—
		—	—	—	X

5.3 Détecteurs de mouvement piriOS 360

Montage au plafond	piriOS 360 R	piriOS 360 DIM	piriOS 360 D10	piriOS 360 DALI	piriOS 360 SLA
Commutateur DIP					
Application autonome	✓	✓	✓	✓	✓
Association	✓	✓	✓	✓	✓
Commutation sur mouvement	Puissance zone secondaire	Puissance zone secondaire	Sortie régulée zone secondaire	Sortie régulée zone secondaire	—
Mesure la luminosité ambiante	✓	✓	✓	✓	—
Détecte les mouvements	✓	✓	✓	✓	✓
Fonction de variation	—	✓	✓	✓	—
Temporisation TIME ⚙	✓	✓	✓	✓	—
Temporisation HLK ⚡	—	—	—	—	—
Capteur	44360 R/UNI	44360 DIM/D10/DALI	44360 DIM/D10/DALI	44360 DIM/D10/DALI	44360 SLA
Actionneur	44000 R	44000 DIM	44000 D10	44000 DALI	44000 SLA
Tension de raccordement	230 V AC	230 V AC	230 V AC	230 V AC	230 V AC
Types de charge		X	X	—	—
		X	X	—	—
		X	X	—	—
		X	X	—	—
		X	—	—	—
		X	—	X	—
		—	—	—	X

5.4 Détecteurs de présence 230 V

Montage au plafond	pirios 360P 2R		pirios 360P SLA
			
Commutateur DIP	MASTER 	 SLAVE	—
Application autonome	✓	—	—
Association	✓	✓	✓
Commutation sur mouvement	Puissance	Puissance zone secondaire	—
Mesure la luminosité ambiante	✓ M - LUX MS - LUX en association	✓ zone secondaire	✓ Évaluée seulement dans le Master en association de luminosité
Détecte les mouvements	✓	✓ dans la zone secondaire	✓ Signalisation à Master
Fonction de variation	—	—	—
Temporisation TIME ⚙	✓	✓	—
Temporisation HLK ⚙	✓	✓	—
Capteur	44360P 2R/UNI		44360P SLA
Actionneur	44000 2R		44000 SLA
Tension de raccordement	230 V AC		230 V AC
Types de charge		x	—
		x	
		x	
		x	
		x	
		x	
		—	

5.5 Détecteurs à interface universelle

	pirios 180 UNI  sans signification	pirios 360 UNI  sans signification	pirios 360P UNI  sans signification
Commutateur DIP			
Application autonome	✓	✓	✓
Montage	au mur	au plafond	au plafond
Association	—	—	—
Commutation sur mouvement	contact sans potentiel	contact sans potentiel	contact sans potentiel
Mesure la luminosité ambiante	✓	✓	✓
Détecte les mouvements	✓	✓	✓
Fonction de variation	—	—	—
Temporisation TIME ⚙	✓	✓	✓
Temporisation HLK ⚙	10 s fixe	10 s fixe	✓
Capteur	44180 R/UNI	44360 R/UNI	44360P 2R/UNI
Actionneur	44000 UNI	44000 UNI	44000 UNI
Tension de raccordement	12–48 V DC / 12–36 V AC	12–48 V DC / 12–36 V AC	12–48 V DC / 12–36 V AC

6 Données techniques

Capteur	DéTECTEURS de mouvement			DéTECTEURS de présence	
	130 FLEX	180	360		
Actionneur					
44000 R Relais 1 canal	44130 R	44180 R	44360 R	—	→ chapitre 6.2.1
44000 2R Relais 2 canaux	—	—	—	44360P 2R	→ chapitre 6.2.1
44000 DIM Variateur universel	44130 DIM	44180 DIM	44360 DIM	—	→ chapitre 6.2.2
44000 D10 Variateur 1–10 V	44130 D10	44180 D10	44360 D10	—	→ chapitre 6.2.3
44000 DALI Variateur DALI	44130 DALI	44180 DALI	44360 DALI	—	→ chapitre 6.2.4
44000 SLA Coupleur	44130 SLA	44180 SLA	44360 SLA	44360P SLA	→ chapitre 6.2.5
44000 UNI Interface universelle	—	44180 UNI	44360 UNI	44360P UNI	→ chapitre 6.2.6
	→ chapitre 6.1.1	→ chapitre 6.1.2	→ chapitre 6.1.3	→ chapitre 6.1.4	

Données techniques générales

Conditions d'environnement:

- Type de protection (CEI 60529) IP20, montage encastré sec
IP54, exécution pour ambiance humide (pirios 130 FLEX)
IP55, exécution pour ambiance humide (pirios 180,
pirios 360, pirios 360P)
- Température ambiante Service:
IP20: -5 °C à +45 °C
IP5x: -20 °C à +50 °C
Stockage:
-25 °C à +70 °C



Notes:

- > Les détecteurs pirios doivent être utilisés uniquement conformément à leur type de protection; IP20 à l'intérieur ou IP5x à l'extérieur.
- > Les détecteurs pirios ne sont **pas** utilisables pour des applications de sécurité.
- > La longueur de la liaison aux poussoirs ne doit pas dépasser 100 m.
- > Tous les appareils pirios interconnectés doivent être alimentés par le **même conducteur de phase** et protégés par le **même groupe de fusibles**.
- > Il est possible de raccorder jusqu'à 10 appareils à un pirios Master (p.ex. 3 Slaves et 7 poussoirs zeprion). Le nombre de poussoirs conventionnels est illimité.

6.1 Capteurs

6.1.1 Capteurs 44130 R, 44130 DIM/D10/DALI et 44130 SLA



Champ de détection		130° (réductible de 12,5/25° avec un ou des cache(s))			
Mouvement (marche)		radial 8 m tangential 10 m	pour une hauteur de montage de 2,5 m et un angle d'inclinaison de -5°		
Montage	Genre de montage	mural, au plafond – encastré / apparent			
	Emplacement de montage	extérieur / intérieur			
	Hauteur de montage	minimale 1,7 m / recommandée 2,5 m			
	Orientabilité	verticale -5° à -45° / horizontale ± 45°			
Dimensions					
Carré		88 x 88 mm / à partir du crépi: 95 mm (NUP), 120 mm (NAP)			
Critère de commutation					
Lumière		mouvement et luminosité			
Réglages	SENS (sensibilité)	- / +	x	x	x
	FUNC	off / test	x		
		off/ _m DIM / test		x	
		off / auto / test			x
	LUX (seuil de luminosité)	10...2000 lux ainsi que LUX > ✨ (indépendant de la luminosité) sur SLA seulement actif en association de luminosité	x	x	x
	TIME ✨ (temporisation)	10 s à 40 min IMPULSION on = 500 ms / off = 30 s *)	x	x	
	DIM (valeur de variation)	0% à 100% / (valeur de variation Memory)		x	

44130 R	44130 DIM/D10/DALI	44130 SLA
---------	--------------------	-----------

*) sans signification pour le fonctionnement des pirois DALI

6.1.2 Capteur 44180 R/UNI, 44180 DIM/D10/DALI et 44180 SLA



Champ de détection		180° (réductible à 90° avec un cache)			
Mouvement (marche)		env. 12 m de distance (IP20)	pour une hauteur de montage de 1,1 m		
		env. 10 m de distance (IP55)			
Montage	Genre de montage	mural – encastré / apparent			
	Emplacement de montage	intérieur (sec) / extérieur (humide) (sans UNI)			
	Hauteur de montage (recommandée)	1,1 m (hauteur d'interrupteur)			
Dimensions					
Sec		88 x 88 mm / à partir du crépi: 24 mm (ENC), 55 mm (AP)			
Humide		88 x 88 mm / à partir du crépi: 34 mm (NUP), 80 mm (NAP)			
Critère de commutation					
Lumière		mouvement et luminosité			
HLK (uniquement UNI)		mouvement, temporisation 10 s fixe			
Réglages	SENS (sensibilité)	- / +	x	x	x
	FUNC	off / test	x		
		off/ _m DIM / test		x	
		off / auto / test			x
	LUX (seuil de luminosité)	10...2000 lux ainsi que LUX > ✱ (indépendant de la luminosité) sur SLA seulement actif en association de luminosité	x	x	x
	TIME ✱ (temporisation)	10 s à 40 min IMPULSION on = 500 ms / off = 30 s *)	x	x	
	DIM (valeur de variation)	0% à 100 % / (valeur de variation Memory)		x	
		44180 R/UNI	44180 DIM/D10/DALI	44180 SLA	

*) sans signification pour le fonctionnement des pirois DALI

6.1.3 Capteur 44360 R/UNI, 44360 DIM/D10/DALI et 44360 SLA



Champ de détection	360°				
Mouvement (marche)	radial Ø 10 m tangential Ø 14 m			pour une hauteur de montage de 2,5 m	
Avec réduction	Ø 8,5 m				
Genre de montage	plafond – encastré / apparent				
Emplacement de montage	intérieur (sec) / extérieur (humide)				
Hauteur de montage (recommandée)	2,5 m				
Dimensions					
Rond	Ø 111 mm / à partir du crépi: 29 mm (ENC), 80 mm (AP)		44360 R/UNI	44360 DIM/D10/DALI	
Carré	100 x 100 mm / à partir du crépi: 29 mm (ENC)				
Carré humide	88 x 88 mm / à partir du crépi: 39 mm (NUP), 81 mm (NAP)				
Critère de commutation					
Lumière	mouvement et luminosité				
HLK (uniquement UNI)	mouvement, temporisation 10 s fixe				
SENS (sensibilité)	- / +		x	x	x
Réglages	FUNC	off / test	x		
		off/mDIM / test		x	
		off / auto / test			x
LUX (seuil de luminosité)	10...2000 lux ainsi que LUX > ✨ (indépendant de la luminosité) sur SLA seulement actif en association de luminosité		x	x	x
TIME ✨ (temporisation)	10 s à 40 min IMPULSION on = 500 ms / off = 30 s *)		x	x	
DIM (valeur de variation)	0% à 100% / (valeur de variation Memory)			x	

*) sans signification pour le fonctionnement des piriOS DALI

6.1.4 Capteur 44360P 2R/UNI et 44360P SLA



Champ de détection	360°			
Mouvement (marche)	Ø 8 m	pour une hauteur de montage de 2,5 m		
Présence (assis)	Ø 6 m			
Avec réduction	Ø 4 m			
Montage	Genre de montage	plafond – encastré / apparent		
	Emplacement de montage	intérieur (sec) / extérieur (humide)		
	Hauteur de montage (recommandée)	2,5 m		
Dimensions	Rond	Ø 111 mm / à partir du crépi: 29 mm (ENC), 80 mm (AP)		
	Carré	100 x 100 mm / à partir du crépi: 29 mm (ENC)		
	Carré humide	88 x 88 mm / à partir du crépi: 39 mm (NUP), 81 mm (NAP)		
	Critère de commutation			
Réglages	Lumière	mouvement et luminosité	44360P 2R/UNI	44360P SLA
	HLK	mouvement		
	SENS (sensibilité)	- / +	x	x
	FUNC	off / test	x	
		off / auto / test		x
	LUX (seuil de luminosité)	10...2000 lux ainsi que LUX > ✱ (indépendant de la luminosité) sur SLA seulement actif en association de luminosité	x	x
	TIME ✱ (temporisation)	10 s à 40 min / JL IMPULSION on = 500 ms / off = 30 s *)	x	
HLK ✱ (temporisation)	1 min à 90 min / JL IMPULSION on = 500 ms / off = 30 s A partir de 5 min de temporisation, un retard à l'enclenchement est actif (<i>voir chapitre 7.6 "Potentiomètre HLK"</i>)	x		

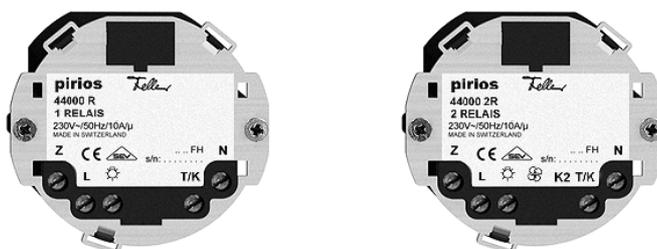
6.2 Actionneurs

Données techniques générales

Tous les actionneurs nécessitent un conducteur neutre et un conducteur de phase pour leur alimentation.

Connexions	fiche femelle 8 pôles (capteurs) bornes à vis 2 x 1,0 mm ² à 2,5 mm ²
Profondeur d'encastrement	23 mm, montage encastré taille I
Fusible	aucun, protection de ligne 16 A max.

6.2.1 Actionneur 44000 R (relais 1 canal) et 44000 2R (relais 2 canaux)



Connexions

Z	Master: entrée poussoir pour redéclenchement Appareil secondaire: entrée poussoir pour la fonction Encl./Éco-Décl. (☼) pour zone secondaire ainsi que connexion de communication pour appareil secondaire dans l'association de sous-zones
L	Conducteur de phase (230 V AC, 50 Hz)
☼	Sortie éclairage commuté
⊗	Sortie HLK commuté (uniquement 2R)
K2	Entrée poussoir pour Encl./Éco-Décl. (⊗) (uniquement 2R)
T/K	Entrée poussoir pour Encl./Éco-Décl. (☼) ainsi que connexion de communication pour appareil secondaire ou Slave
N	Conducteur neutre

Données techniques

Particularités	ON/OFF, \square IMPULSION
Tension nominale	230 V AC, 50 Hz
Entrées	7 mA, 230 V AC
Sortie	courant nominal 10 A
Puissance absorbée	0,4 W

Types de charge

	Lampes à incandescence	2400 W
	Lampes halogènes HT	2400 W
	Lampes halogènes BT à transformateur conventionnel	1500 VA
	Lampes halogènes BT à transformateur électronique	600 W
	Lampes à économie d'énergie	600 W
	Ballasts électroniques (BE)	600 W (11 x 54 W, 17 x 35 W, 21 x 28 W)

6.2.2 Actionneur 44000 DIM (variateur universel)



Connexions

- Z Master: entrée poussoir pour redéclenchement
Appareil secondaire: entrée poussoir pour la fonction Encl./Éco-Décl. (⚡) pour zone secondaire ainsi que connexion de communication pour appareil secondaire dans l'association de sous-zones
- L Conducteur de phase (230 V AC, 50 Hz)
- ⚡ Sortie éclairage réglée
- T/K Entrée poussoir pour Encl./Éco-Décl. (⚡) ainsi que connexion de communication pour appareil secondaire ou Slave
- N Conducteur neutre

Données techniques

Particularités	Variateur universel (ON/OFF, $\underline{\text{L}}$ IMPULSION)
Tension nominale	230 V AC, 50 Hz
Entrées	7 mA, 230 V AC
Puissance absorbée	0,4 W

Types de charge

	Lampes à incandescence	25–420 W
	Lampes halogènes HT	25–420 W
	Lampes halogènes BT à transformateur conventionnel	25–420 VA
	Lampes halogènes BT à transformateur électronique	25–420 W



Notes

- > La variation de la source de lumière doit être garantie par le fabricant de la lampe.
- > Les lampes basse consommation courantes et variables n'acceptent **pas** la variation de lumière.
- > Une utilisation inappropriée peut conduire à un endommagement du variateur et de l'appareil. Dans ce cas, Feller décline toute responsabilité et garantie.
- > La charge maximale est calculée à partir du total des charges maximales de transformateur (charge nominale).
- > Pour la variation de lampes halogènes BT, il faut veiller à ce que le transformateur raccordé soit chargé au moins aux 2/3 de sa puissance nominale.
- > En cas de montage de plusieurs variateurs en combinaison, la charge ne doit pas dépasser 350 W.

6.2.3 Actionneur 44000 D10 (variateur 1–10 V)



Connexions

Z	Master: entrée poussoir pour redéclenchement Appareil secondaire: entrée poussoir pour la fonction Encl./Éco-Décl. (↓) pour zone secondaire ainsi que connexion de communication pour appareil secondaire dans l'association de sous-zones
L	Conducteur de phase (230 V AC, 50 Hz)
↓	Sortie éclairage commuté
+ / -	Commande ballast électronique 1–10 V DC
T/K	Entrée poussoir pour Encl./Éco-Décl. (↓) ainsi que connexion de communication pour appareil secondaire ou Slave
N	Conducteur neutre

Données techniques

Particularités	Variateur 1–10 V (ON/OFF, \square IMPULSION)
Tension nominale	230 V AC, 50 Hz
Entrées	7 mA, 230 V AC
Courant nominal de la sortie	2,6 A
Sortie régulée 1–10 V	Courant 100 μ A à 100 mA, séparé galvaniquement
Puissance absorbée	0,4 W

Types de charge

	Ballasts électroniques (BE)	600 W (11 x 54 W, 17 x 35 W, 21 x 28 W)
--	-----------------------------	---

6.2.4 Actionneur 44000 DALI (variateur DALI)



Connexions

Z	Master: entrée poussoir pour redéclenchement Appareil secondaire: entrée poussoir pour la fonction Encl./Éco-Décl. pour zone secondaire ainsi que connexion de communication pour appareil secondaire dans l'association de sous-zones
L	Conducteur de phase (230 V AC, 50 Hz)
DA	Connexion ligne de commande DALI
T/K	Entrée poussoir pour Encl./Éco-Décl. ainsi que connexion de communication pour appareil secondaire ou Slave
N	Conducteur neutre

Données techniques

Particularités	Variateur DALI (ON/OFF)
Tension nominale	230 V AC, 50 Hz
Entrées	7 mA, 230 V AC
Puissance absorbée	2 W max. avec 25 ballasts électroniques DALI
Connexion DALI	DA, DA (limitation électronique du courant) longueur de ligne max.: 300 m
Broadcast	Fréquence de répétition: toutes les 5 secondes

Types de charge



Ballasts électroniques DALI

25 ballasts électroniques DALI max.

6.2.5 Actionneur 44000 SLA (coupleur)



Connexions

Z	Non utilisé
L	Conducteur de phase (230 V AC, 50 Hz)
K2	Réserve (ne doit pas être utilisée)
T/K	Connexion de communication avec le Master
N	Conducteur neutre

Données techniques

Particularités	Extension sans fonction de commutation
Tension nominale	230 V AC, 50 Hz
Puissance absorbée	0,4 W

6.2.6 Actionneur 44000 UNI (interface universelle)

HLK Output 			LIGHT Output 
Power 12..48VDC 12..36VAC			ext. Button 

Connexions

HLK Output	Sortie HLK (uniquement sur détection de mouvement, TIME fixe 10 s)
LIGHT Output	Sortie éclairage
Power	Alimentation électrique
ext. Button	Fonction de poussoir Encl./Éco-Décl. (commande simple - contact à fermeture)

Données techniques

Particularités	ON/OFF,  IMPULSION
Profondeur d'encastrement	28 mm
Contacts (HLK et LIGHT Output)	
- Tension nominale	5–48 V DC / 5–36 V AC
- Courant nominal	1–100 mA CC/CA
- Tension d'isolement	1500 V AC
Puissance absorbée	0,4 W
ext. Button (Encl./Éco-Décl.)	Poussoir avec contact de travail (contact à fermeture)
- Tension d'isolement	1500 V AC

Détails techniques

Power 12..48VDC 12..36VAC	
	

Tension nominale:	$U_{min} = 12 \text{ V AC}$	$U_{max} = 36 \text{ V AC}$	$U_{min} = 12 \text{ V DC}$	$U_{max} = 48 \text{ V DC}$
Courant nominal:				
Etat de repos	6 mA	10 mA	3 mA	5 mA
par canal ON	+ 6 mA	+ 8 mA	+ 4 mA	+ 4 mA
Entrée poussoir	+ 1 mA	+ 3 mA	+ 1 mA	+ 4 mA

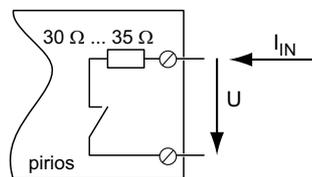
(sur la même alimentation)

Exemple:

Alimentation 12 V DC, poussoir sur même alimentation et appuyé, 1 canal actif
 $I_{TOT} = 3 \text{ mA} + 1 \text{ mA} + 4 \text{ mA} = 8 \text{ mA}$

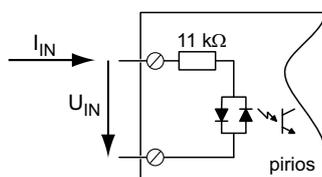
Puissance absorbée: < 400 mW

HLK Output 	
	
LIGHT Output 	
	



Sortie fermée: $I_{IN \text{ max.}} = \text{jusqu'à } 100 \text{ mA}$
 Sortie ouverte: $U = U_{min} \dots U_{max}$

	ext. Button 
	



Poussoir appuyé: $U_{IN} = U_{min} \dots U_{max}$
 Poussoir ouvert: $U_{IN} < 1 \text{ V}$
 $I_{IN} < 100 \text{ mA}$

7 Réglages sur l'élément capteur

	Commutateur DIP	SENS	FUNC / LUX	TIME ⚙	◀ ⚙ DIM	HLK ⚙
pirios 130 R	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙		off test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	—	—
pirios 130 DIM	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙ ↔	- + SENS	off _{MDIM} test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	 DIM	—
pirios 130 D10						
pirios 130 DALI						
pirios 130 SLA	—		auto off test FUNC / LUX	—	—	—
pirios 180 R	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙		off test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	—	—
pirios 180 DIM	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙ ↔	- + SENS	off _{MDIM} test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	 DIM	—
pirios 180 D10						
pirios 180 DALI						
pirios 180 SLA	—		auto off test FUNC / LUX	—	—	—
pirios 360 R	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙		off test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	—	—
pirios 360 DIM	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙ ↔	- + SENS	off _{MDIM} test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	 DIM	—
pirios 360 D10						
pirios 360 DALI						
pirios 360 SLA	—		auto off test FUNC / LUX	—	—	—
pirios 360P 2R	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙ M - LUX LUX → ON	- + SENS	off test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	—	5' 10' 30' 1' - 90' ⌈⌋ off HLK ⚙
pirios 360P SLA	—		auto off test FUNC / LUX	—	—	—
pirios 180 UNI	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙	- + SENS	off test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	—	—
pirios 360 UNI						
pirios 360P UNI	MASTER AUTO ⚙ SLAVE MAN ⚙ M - LUX LUX → ON		off test FUNC / LUX	2' 5' 10' 10s - 20' 40' ⌈⌋ TIME ⚙	—	5' 10' 30' 1' - 90' ⌈⌋ off HLK ⚙
Réglage d'usine	Commutateur à gauche	Position médiane	● / auto	5'		off
	→ chapitre 7.1	→ chapitre 7.2	→ chapitre 7.3	→ chapitre 7.4	→ chapitre 7.5	→ chapitre 7.6

7.1 Commutateur DIP

	pirios R	pirios DIM	pirios D10	pirios DALI	pirios SLA	360P 2R	360P SLA	180 UNI	360 UNI	360P UNI
	X							X	X	
		X	X	X						
						X				X

MASTER Le détecteur est employé comme Master et dans l'association de zones comme **appareil principal**. Il reçoit l'information 'mouvement' des Slaves et appareils secondaires raccordés ainsi que les commandes des poussoirs raccordés (électromécaniques, zeprion).

SLAVE Association de zones
 Le détecteur comme **appareil secondaire** dans l'association de zones. En cas de détection de mouvement, il commande l'éclairage (avec temporisation) en fonction de la luminosité ambiante qu'il mesure dans la zone secondaire et signale le mouvement à l'appareil principal.
 > Ce commutateur DIP est sans signification pour le fonctionnement des pirios UNI

AUTO Allumage et extinction automatiques de la lumière en fonction des informations de mouvement et de luminosité.

MAN Le détecteur ne répond pas automatiquement au mouvement et à la luminosité, il doit obligatoirement être activé au moyen du poussoir. Le déclenchement est automatique après absence de mouvement et expiration de la temporisation. Cette fonction est souvent prescrite et utilisée pour économiser de l'énergie.

Commutations progressives comme fonction de base (toujours active), pas de préavertissement de coupure.

La luminosité est réduite de moitié avant l'extinction (**préavertissement de coupure**).

L'éclairage de base (correspondant à la valeur de variation minimale) est allumé et éteint automatiquement en fonction du seuil de luminosité réglé (réglage d'usine = éclairage de base désactivé).

> Les fonctions de variation sont inactives quand la fonction **IMPULSION** est réglée au potentiomètre **TIME**.

M - LUX Dans une association, seule la mesure de luminosité du Master est prise en compte.

M/S - LUX La mesure de luminosité est réalisée dans toute l'association (**association de luminosité**). Dès qu'un mouvement est détecté dans une partie de l'association et que la luminosité ambiante est insuffisante, la lumière est allumée.

> Actif seulement quand le détecteur fonctionne en Master.

LUX→ON Enclenchement en fonction de la luminosité
 Le détecteur allume la lumière si la luminosité ambiante est insuffisante et qu'il détecte un mouvement. La lumière reste allumée tant qu'un mouvement est détecté, puis pendant la temporisation réglée. La mesure de luminosité n'est pas prise en compte pendant la durée d'allumage de la lumière.

LUX→ON/OFF Allumage et extinction en fonction de la luminosité.
 Le détecteur allume la lumière si la luminosité ambiante est insuffisante et qu'il détecte un mouvement. La lumière reste allumée tant qu'un mouvement est détecté, puis pendant la temporisation réglée, ou jusqu'à ce que la luminosité ambiante devienne suffisante. Dès que la luminosité ambiante devient suffisante, la lumière s'éteint même si un mouvement est détecté.

> Inactif quand la fonction **IMPULSION** est réglée au potentiomètre **TIME**.



N'utiliser l'allumage et l'extinction en fonction de la luminosité qu'en application autonome ou en association simple.

Comportement du poussoir en position LUX → ON/OFF:

Si on appuie sur ENCL alors que la luminosité dans la pièce est **supérieure** au seuil de luminosité réglé, la lumière s'allume tant qu'un mouvement est détectée et reste allumée malgré une luminosité suffisante.

Si en position ENCL la luminosité est **inférieure** au seuil de luminosité réglé, la lumière est allumée puis de nouveau éteinte dès qu'une luminosité suffisante est atteinte (extinction en fonction de la luminosité).

Attention: L'extinction en fonction de la luminosité est retardée d'environ 5 minutes par le filtre de mesure de luminosité.

Si on appuie sur DECL, le détecteur éteint la lumière. Celle-ci reste éteinte tant qu'un mouvement est détecté, puis pendant la temporisation ("DECL tant que mouvement", mode de présentation).

7.2 Potentiomètre SENS

	pirios R	pirios DIM	pirios D10	pirios DALI	pirios SLA	360P 2R	360P SLA	180 UNI	360 UNI	360P UNI
 SENS	x	x	x	x	x	x	x	x	x	x

Le potentiomètre SENS sert à régler la **sensibilité** de la détection de mouvement.

Le potentiomètre peut être réglé avec un tournevis ce taille 2.

Le potentiomètre dispose d'un cran au niveau des butées gauche et droite ainsi que dans la position médiane. La position médiane (réglage d'usine) couvre la plupart des besoins.

Sensibilité La position médiane est le réglage recommandé et sert de position de départ pour le réglage fin.

Si la lumière s'allume fréquemment, (p. ex. des courants d'air ou la chaleur de lampes déclenchent inopinément le capteur), diminuer la sensibilité en tournant le potentiomètre vers le "-". Seuls les mouvements les plus importants sont détectés.

Si la lumière ne s'allume pas toujours ou trop tard, augmenter la sensibilité en tournant le potentiomètre vers le "+". Les mouvements de plus faible amplitude sont aussi détectés.



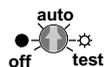
Avec une sensibilité plus faible, la portée diminue et le nombre de commutations indésirables diminue.

CONSEIL

Le refroidissement de lampes dégageant de la chaleur peut être interprété à tort comme un déplacement par tout détecteur à infrarouge passif. Cela provoque – surtout en cas d'utilisation de minuteries externes – un rallumage immédiat après l'extinction.

Remède: Utiliser des lampes à économie d'énergie, réduire la sensibilité (tourner le bouton de réglage dans le sens "-"), déplacer le détecteur et/ou la lampe (distance déduite de l'expérience 1,5 m du détecteur).

7.3 Potentiomètre FUNC / LUX

	pirios R	pirios DIM	pirios D10	pirios DALI	pirios SLA	360P 2R	360P SLA	180 UNI	360 UNI	360P UNI
 FUNC / LUX	x					x		x	x	x
 FUNC / LUX		x	x	x						
 FUNC / LUX					x		x			

Le potentiomètre FUNC / LUX sert à régler le **seuil de luminosité**, à **désactiver** la détection de mouvement et de luminosité ou à **tester** le champ de détection.

Le potentiomètre peut être réglé avec un tournevis ce taille 2.

Seuil de luminosité (valeur LUX) Pour une luminosité ambiante **inférieure** à la valeur du réglage de seuil, le détecteur de mouvement allume la sortie éclairage dès qu'il détecte un mouvement.

La position médiane ● (crépuscule) correspond à la luminosité ambiante habituellement nécessaire dans la zone d'utilisation de ces détecteurs.

Si le seuil de luminosité est décalé dans la direction ● (lune), le détecteur commute pour une luminosité ambiante plus faible.

Si le seuil de luminosité est décalé dans le sens ☼ (soleil), le détecteur commute pour une luminosité ambiante plus élevée.

Commutation indépendante de la luminosité Si le potentiomètre est positionné entre ☼ (soleil) et **test**, le détecteur fonctionne indépendamment de la luminosité en cas de détection d'un mouvement.



Dans une association de luminosité, il est possible de régler aussi le seuil de luminosité sur un Slave comme sur un Master à l'aide du potentiomètre. Pour cela, il faut que le commutateur DIP **M - LUX / M/S - LUX** du Master (auquel le Slave est raccordé) soit dans la position **M/S - LUX** (→ [chapitre 7.1](#)).

auto Le Slave fonctionne normalement comme extension de champ. Il reçoit des commandes des poussoirs connectés et envoie l'information 'mouvement' au Master.

off La détection de luminosité et de mouvement est désactivée, ce qui signifie que le détecteur est désactivé. Une temporisation éventuellement en cours est interrompue, l'actionneur coupe le courant. Toute action sur un poussoir est répercutée.

off/mDIM La détection de luminosité et de mouvement est désactivée, ce qui signifie que le détecteur est désactivé. Une temporisation éventuellement en cours est interrompue, l'actionneur coupe le courant. Toute action sur un poussoir est répercutée.

Pendant la procédure d'initialisation, la valeur de variation minimale mDIM (→ [chapitre 9.2](#)) peut être réglée.

test Cette fonction sert à contrôler le champ de détection. Vous trouverez une description détaillée du test de mouvement au [chapitre 9.3.1](#).

 **CONSEILS**

Luminosité ambiante La valeur LUX correspondant à la luminosité ambiante instantanée est facile à régler en mettant le bouton du potentiomètre en position **off** et en le tournant lentement dans le sens horaire jusqu'à l'enclenchement de l'actionneur.

Programmation de la luminosité Pendant 20 minutes après l'initialisation (phase de service), il est possible de mettre le détecteur en mode de programmation de la luminosité. Vous trouverez une description précise au [chapitre 9.3 "Fonctions d'aide par poussoir"](#).

ATTENTION: Si un seuil de luminosité a été programmé, il n'est plus possible d'en lire la valeur en agissant sur le potentiomètre FUNC / LUX.

Le seuil de luminosité programmé est conservé même en cas de coupure de courant.



Nouveau réglage du seuil de luminosité:

1. Mettez le potentiomètre FUNC/LUX dans la position **off**.
2. Réglez le nouveau seuil de luminosité.

7.4 Potentiomètre TIME 

	pirios R	pirios DIM	pirios D10	pirios DALI	pirios SLA	360P 2R	360P SLA	180 UNI	360 UNI	360P UNI
 <p>TIME </p>	x	x	x	x		x		x	x	x

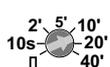
Le potentiomètre TIME  sert à régler la **temporisation** ou à activer la fonction  **IMPULSION**.

Le potentiomètre peut être réglé avec un tournevis ce taille 2.

Le potentiomètre dispose d'un cran au niveau des butées gauche et droite ainsi que dans la position médiane (5').

Temporisation Après la dernière détection de mouvement, la coupure intervient après la temporisation réglée (entre 10 secondes et 40 minutes).

Le réglage entre deux graduations est linéaire.

Exemple:  Réglage de la temporisation à 15 minutes (à mi-chemin entre 10' et 20')

TIME 

 **IMPULSION** Le détecteur génère une impulsion toutes les 30 s tant qu'il détecte un mouvement. Cette fonction peut être utilisée par exemple pour réarmer une minuterie externe (minuterie pour cage d'escalier).



La minuterie pour cage d'escalier commandée doit être **réarmable**.

Ne pas utiliser de commutateur pas à pas!

La temporisation doit être supérieure à 30 secondes.

Un poussoir connecté à T/K fonctionne **toujours** en redéclenchement.

Notes:

- > L'allumage et l'extinction en fonction de la luminosité (LUX → ON/OFF) sont désactivés (uniquement sur pirios 2R).
- > Toutes les fonctions de variation sont désactivées (uniquement pirios DIM/D10)
- > Sans signification pour le fonctionnement des pirios DALI

7.5 Potentiomètre DIM

	pirios R	pirios DIM	pirios D10	pirios DALI	pirios SLA	360P 2R	360P SLA	180 UNI	360 UNI	360P UNI
 		x	x	x						

Le potentiomètre  DIM sert à sélectionner la  **valeur de variation Memory** (réglage d'usine) ou à régler la **valeur de variation Auto**.

Le potentiomètre peut être réglé avec un tournevis ce taille 2.

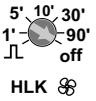
 Valeur de variation Memory

La valeur de variation peut être réglée avec un poussoir (à fermeture) raccordé sur T/K. Elle est mémorisée et rappelée lors de la détection de mouvement suivante. Si aucun poussoir n'est raccordé, la valeur de luminosité est réglée sur 100%.



En cas de détection de mouvement, la valeur de variation Auto réglée (entre 0% et 100%) est activée.

7.6 Potentiomètre HLK ⌘

	pirios R	pirios DIM	pirios D10	pirios DALI	pirios SLA	360P 2R	360P SLA	180 UNI	360 UNI	360P UNI
 HLK ⌘						x				x

Le potentiomètre HLK ⌘ sert à régler la **temporisation** pour la sortie HLK (⌘), à activer la fonction **⌋ IMPULSION** ou à **désactiver** la sortie HLK (⌘).

Le potentiomètre peut être réglé avec un tournevis ce taille 2.

Le potentiomètre dispose d'un cran au niveau des butées gauche et droite ainsi que dans la position médiane (**10'**).

Temporisation Après la dernière détection de mouvement, la coupure intervient au bout de la temporisation réglée (entre 1 et 90 minutes).

Le réglage entre deux graduations est linéaire.

Exemple:  Réglage de la temporisation à 20 minutes (à mi-chemin entre **10'** et **30'**)

A partir de 5 minutes de temporisation, un **retard à l'enclenchement** est actif en plus pour l'appareil de HLK selon le tableau ci-dessous (temporisation divisée par 8):

Temporisation	Retard à l'enclenchement
≤ 5 min	0 s
6 min	50 s
10 min	1,5 min
30 min	4 min
90 min	11 min

⌋ IMPULSION Le détecteur de présence génère une impulsion toutes les 30 secondes tant qu'il détecte un mouvement.

off La sortie HLK (⌘) est inactive. Un poussoir connecté à K2 commute la sortie HLK (⌘) indépendamment de la temporisation et de la détection de mouvement.

8 Installation



Attention, n'entreprendre l'installation que si les appareils sont hors tension (vérifier au moyen d'un multimètre).

Etant donné qu'il faut systématiquement considérer les connexions des appareils pirios comme étant sous tension, il convient de respecter la norme sur les installations basse tension (NIN) SEV 1000 concernant la déconnexion de consommateurs d'énergie.

Avant d'intervenir sur des appareils pirios ou sur des consommateurs raccordés, la ligne d'alimentation doit être coupée par le fusible monté en amont.

8.1 Evacuation d'eau sur pirios Humide (NAP / NUP)

Dans certaines applications, de l'eau de condensation peut s'accumuler dans les appareils pirios pour ambiance humide (IP54/IP55). Les appareils ou composants IP54/IP55 disposent donc conformément à EN60669-1 d'un dispositif permettant d'ouvrir un trou d'évacuation d'eau.

Ce chapitre vous indique, en fonction du genre de montage, où vous devez prévoir des ouvertures d'évacuation d'eau pour que l'eau de condensation puisse s'écouler.

En règle générale, il faut prévoir un trou d'évacuation d'eau d'un diamètre minimum de 5 mm au point le plus bas de l'appareil.

8.1.1 Montage au plafond

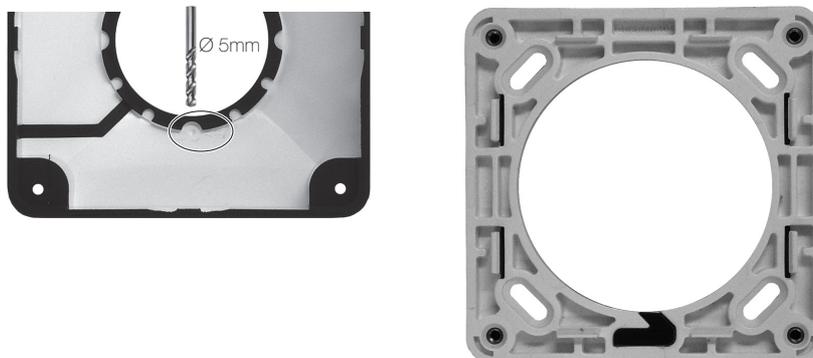


fig. 21 Couverture pirios 360 (à gauche) / Cadre de montage NUP (à droite)

pirios 360 Percez à l'endroit indiqué de la couverture du pirios 360 Humide un trou d'évacuation d'eau d'un diamètre de 5 mm (*fig. 21*, à gauche).



Utilisez un foret à métaux neuf à arêtes coupantes. Percez à grande vitesse de rotation.

pirios 180 Non prévu

pirios 130 FLEX Pas d'ouverture d'évacuation d'eau nécessaire dans l'élément capteur.

Cadre de montage NUP Assurez-vous que sur le cadre de montage NUP (923-NUP...) l'ouverture d'évacuation d'eau est **fermée** par le bouchon en caoutchouc noir (*fig. 21*, à droite). Fourni avec pirios 360 Humide / pirios 130 FLEX (pièce de rechange 924-44000.60).

Dessous de boîtier NAP Ne **pas** ouvrir les trous d'évacuation d'eau du dessous de boîtier NAP (902-NAP...).

8.1.2 Montage mural

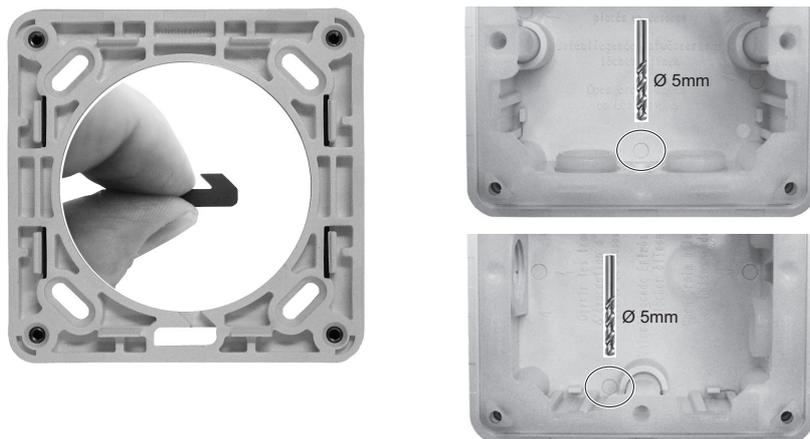


fig. 22 Cadre de montage NUP (à gauche) / Dessous de boîtier NAP (à droite)

Cadre de montage NUP Sur le cadre de montage NUP (923-NUP...), ouvrez l'ouverture d'évacuation d'eau en retirant le bouchon en caoutchouc noir (fig. 22, à gauche).



Veillez à monter le cadre de montage NUP avec l'ouverture d'évacuation d'eau vers le bas.

Dessous de boîtier NAP Percez dans le dessous de boîtier NAP (902-NAP...), en fonction de la position de montage, le trou d'évacuation d'eau inférieur d'un diamètre de 5 mm (fig. 22, à droite).

8.2 Montage



Notes:

- Tous les appareils pirios interconnectés doivent être alimentés par le **même conducteur de phase** et protégés par le **même groupe de fusibles**.
- La longueur de la liaison aux poussoirs ne doit pas dépasser 100 m.
- Il est possible de raccorder jusqu'à 10 appareils à un Master (p. ex. 3 Slaves et 7 poussoirs zeprion). Le nombre de poussoirs classiques est illimité.

8.2.1 Détecteur de mouvement pirios 130 FLEX

1. Contrôlez la puissance absorbée du consommateur à raccorder (voir données techniques sur le consommateur et [chapitre 6.2](#)). Les puissances nominales indiquées ne doivent pas être dépassées.

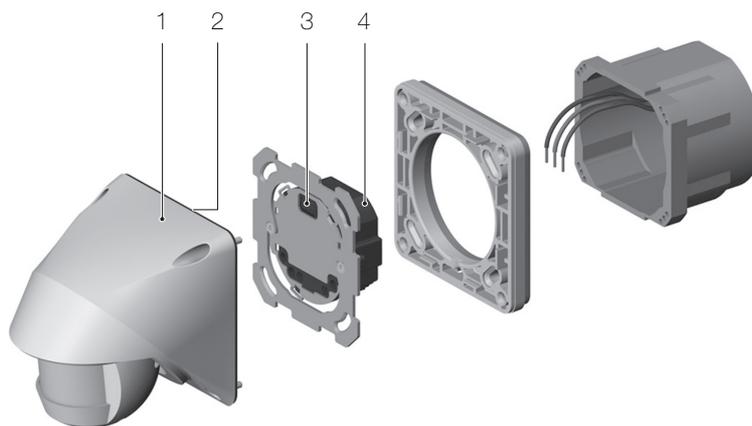
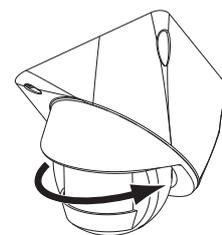


fig. 23 Montage pirios 130, mural – encastré

2. Raccordez l'actionneur (4) comme indiqué sur le schéma (→ [chapitre 11](#)).
3. Montez l'actionneur ([fig. 23](#) montre le montage encastré sur un mur). Respectez les indications concernant l'évacuation d'eau en fonction du genre de montage (mur/plafond, NAP/NUP) (→ [chapitre 8.1](#)).
4. Enlevez la feuille de protection de la fiche femelle (3).
5. Si vous montez le pirios 130 au plafond, vous devez tourner la bague tournante de 180° dans le sens antihoraire.
6. Placez le capteur (1) sur l'actionneur (4) de telle manière que les contacts mâles à 8 pôles (2, non visibles sur la [fig. 23](#)) s'engagent dans la fiche femelle (3) de l'actionneur.
7. Introduisez le capteur (1) jusqu'à l'enclenchement des ressorts de maintien et serrez-le de manière étanche avec les 4 vis fournies.
8. Mettez le détecteur sous tension. La procédure d'initialisation d'environ 30 s commence (→ [chapitre 9.1](#)).
9. Effectuez le test de mouvement (→ [chapitre 9.3.1](#)). Procédez aux réglages fins éventuellement souhaités (→ [chapitre 7](#)).



Démontage du capteur Desserrez les 4 vis et retirez le capteur de l'actionneur.

8.2.2 Détecteur de mouvement pirios 180

1. Contrôlez la puissance absorbée du consommateur à raccorder (voir données techniques sur le consommateur et [chapitre 6.2](#)). Les puissances nominales indiquées ne doivent pas être dépassées.

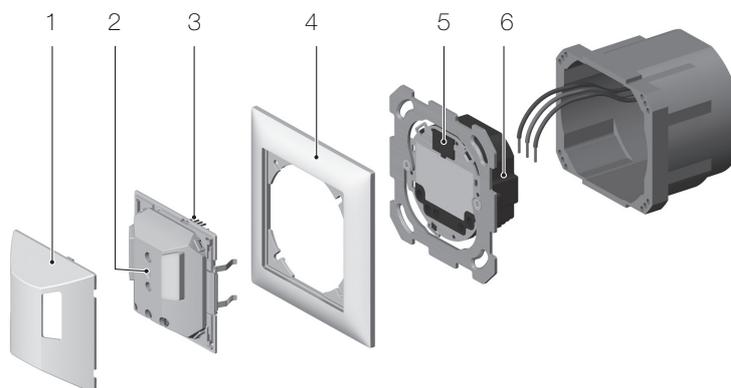


fig. 24 Montage pirios 180, Sec – encastré

2. Raccordez l'actionneur (5) comme indiqué sur le schéma (→ [chapitre 11](#)).
3. Montez l'actionneur ([fig. 24](#) montre le montage encastré Sec). Respectez les indications concernant l'évacuation d'eau pour les applications humides (NAP/NUP) (→ [chapitre 8.1.2](#)).
4. Enlevez la feuille de protection de la fiche femelle (4).
5. Placez le capteur (2) avec le cadre (7) sur l'actionneur (6) de telle manière que les contacts mâles à 8 pôles (3) s'engagent dans la fiche femelle (5) de l'actionneur.
6. Insérez le capteur jusqu'à l'enclenchement des ressorts de maintien.
7. Mettez le détecteur sous tension. La procédure d'initialisation d'environ 30 s commence (→ [chapitre 9.1](#)).
8. Exécutez le test de mouvement (→ [chapitre 9.3.1](#)) et procédez aux réglages fins éventuellement souhaités (→ [chapitre 7](#)).
9. Montez la couverture (1).

Sec: Encliquez la couverture sur le capteur.

Humide: Serrer la couverture carrée de manière étanche avec les 4 vis fournies.



Le montage de la couverture a une influence sur la mesure de lumière du pirios 180. Pour que le réglage LUX effectué puisse être testé, la lumière est adaptée aux conditions sans couvercle après chaque actionnement d'un potentiomètre quelconque. Cette adaptation est active pendant 5 minutes à partir du dernier actionnement d'un potentiomètre. Si le couvercle est monté pendant ces 5 minutes, le détecteur allume la lumière de toute façon car il voit "sombre".

- Démontage de la couverture
- Sec: Introduisez un tournevis dans une des ouvertures latérales et faites levier jusqu'à ce que la couverture se décliquette.
- Humide: Desserrez les 4 vis.

8.2.3 Détecteur de mouvement et de présence pirios 360

1. Contrôlez la puissance absorbée du consommateur à raccorder (voir données techniques sur le consommateur et [chapitre 6.2](#)). Les puissances nominales indiquées ne doivent pas être dépassées.

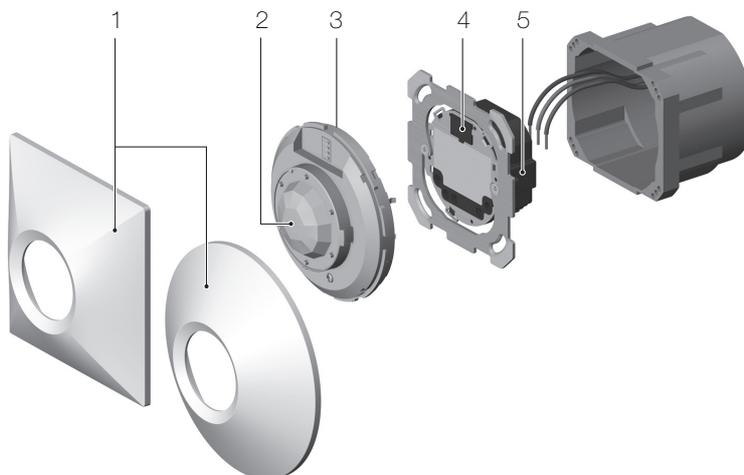


fig. 25 Montage pirios 360, Sec – encastré

2. Raccordez l'actionneur (5) comme indiqué sur le schéma (→ [chapitre 11](#)) et montez-le.
3. Montez l'actionneur ([fig. 25](#) montre le montage encastré Sec). Respectez les indications concernant l'évacuation d'eau pour les applications humides (NAP/NUP) (→ [chapitre 8.1.1](#)).
4. Enlevez la feuille de protection de la fiche femelle (4).
5. Placez le capteur (2) sur l'actionneur (5) de telle manière que les contacts mâles à 8 pôles (3) s'engagent dans la fiche femelle (4) de l'actionneur.
6. Insérez le capteur jusqu'à l'enclenchement des ressorts de maintien.
7. Mettez le détecteur sous tension. La procédure d'initialisation d'environ 30 s commence (→ [chapitre 9.1](#)).
8. Exécutez le test de mouvement (→ [chapitre 9.3.1](#)) et procédez aux réglages fins éventuellement souhaités (→ [chapitre 7](#)).
9. Montez la couverture (1).

Sec: La couverture ronde comme la couverture carrée se fixent sur le capteur par une fermeture à baïonnette. Placez la couverture sur le capteur et tournez-la **dans le sens horaire** jusqu'à ce qu'elle s'enclenche.

Humide: Serrer la couverture carrée de manière étanche avec les 4 vis fournies.

Démontage de la couverture Sec: Tournez la couverture **dans le sens antihoraire**.
Humide: Desserrez les 4 vis.

Montage apparent Le boîtier pour montage apparent 2101-44360.O... peut être utilisé pour tous les pirios 360 et pirios 360P.

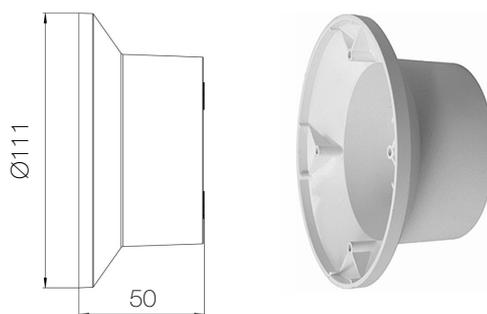


fig. 26 Boîtier pour montage apparent rond

8.3 Réduction du champ de détection

pirios 130 FLEX

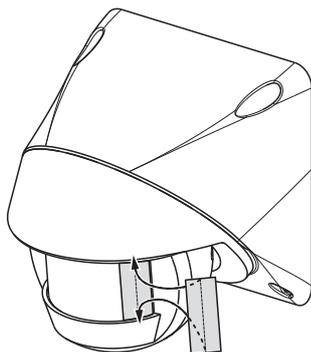


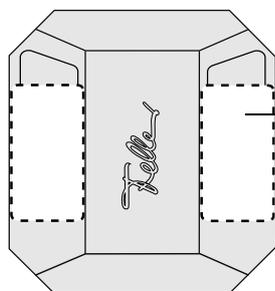
fig. 27 Réduction du champ de détection pirios 130 FLEX

Le jeu de réduction 44130.SET peut être utilisé pour tous les pirios 130 FLEX.

Un cache coincé en haut et en bas sur la lentille permet de réduire le champ de détection de 25° ou 12,5° (si le cache est partagé en deux à la perforation). Le cache est légèrement courbe. Assurez-vous que la surface lisse est à l'intérieur et la perforation à l'extérieur.

Informations sur le champ de détection: → [chapitre 3.2.1](#)

pirios 180



Cache détachable pour recouvrir un côté de la lentille

fig. 28 Caches pour un angle de détection de 90°

Les caches (numéro d'article: 44180.SET) peuvent être utilisés pour tous les appareils pirios 180.

Informations sur le champ de détection: → [chapitre 3.2.2](#)

pirios 360 et pirios 360P

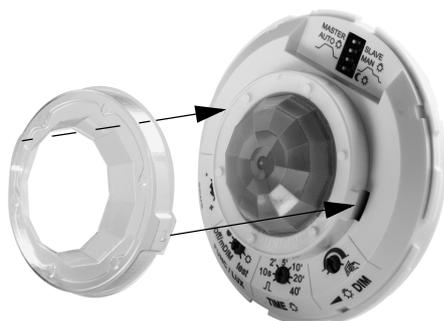


fig. 29 Réduction du champ de détection pirios 360 et pirios 360P

Le jeu de réduction 44360.SET peut être utilisé pour tous les pirios 360 et pirios 360P.

Informations sur le champ de détection: → [chapitre 3.2.3](#) et [chapitre 3.3](#)

9 Mise en service

9.1 Procédure d'initialisation

A la mise sous tension du détecteur commence une procédure d'initialisation d'environ 30 secondes. La sortie éclairage est dans l'état dans lequel elle était avant la dernière coupure de courant. La sortie est maintenant désactivée et la communication entre capteur et actionneur est vérifiée. Ce test dure env. 6 secondes pendant lesquelles la LED clignote toutes les demi-secondes. Si le test s'achève avec succès la LED reste allumée, en même temps la sortie éclairage est activée pendant env. 10 secondes (en position \underline{JL} IMPULSION une impulsion est émise). Pendant ce temps, la mesure de lumière artificielle est effectuée puis la sortie éclairage est de nouveau désactivée. Pendant la mesure de lumière artificielle, il est aussi possible de régler la valeur de variation minimale sur les variateurs pirios (→ [chapitre 9.2](#)). La fin du réglage et la disponibilité du détecteur sont confirmées par l'allumage de la LED pendant 2 secondes.

Le détecteur se trouve maintenant en phase de service pendant une période de 20 minutes (→ [chapitre 9.3](#)).

Selon les conditions ambiantes (lumière et mouvement), le détecteur peut maintenant réactiver immédiatement l'actionneur.

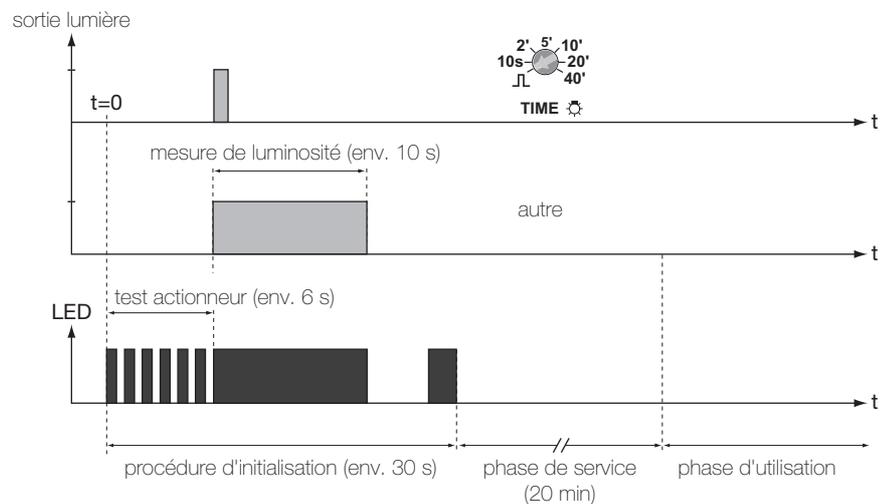


fig. 30 Procédure d'initialisation



Si la communication entre le capteur et l'actionneur ne fonctionne pas, la LED continue à clignoter toutes les demi-secondes.

Un défaut de communication peut être dû à:

- un capteur branché sur un actionneur incompatible (capteur non combinable avec l'actionneur, [voir aussi chapitre 5](#))
- un défaut matériel



En association de zones, il faut que tous les capteurs soient branchés lors de la mise en service → effet de ping-pong (enclenchements et déclenchements incontrôlés dans l'association).

Indications sur la LED

- pirios 130: la LED se trouve sous la lentille du détecteur.
- pirios 180: la LED se trouve sous la fenêtre gauche du capteur.
- pirios 360: la LED se trouve sous la lentille du détecteur.

Elle sert de confirmation pendant la procédure d'initialisation ainsi qu'en mode de test. Elle indique en outre les changements dans le mode de programmation de la luminosité et les états ENCL permanent (4 h) / DECL permanent (4 h).

9.2 Réglage de la valeur de variation minimale

La valeur de variation minimale (mDIM) correspond à l'éclairage de base (→ [chapitre 2.5](#)) et peut être réglée pendant la procédure d'initialisation après le test de l'actionneur.

1. Attendez que la LED soit allumée en permanence.
2. Mettez le potentiomètre FUNC / LUX sur la position **off/mDIM**.
3. Ajustez le potentiomètre  DIM sur la plage  pour définir la valeur de variation minimale.
4. Tournez le potentiomètre FUNC / LUX vers la droite à partir de la position **off/mDIM** pour enregistrer la valeur de variation minimale.
La valeur est mémorisée en permanence dans l'actionneur et préservée même en cas de coupure de courant.
5. La procédure d'initialisation se poursuit comme décrit au [chapitre 9.1](#).

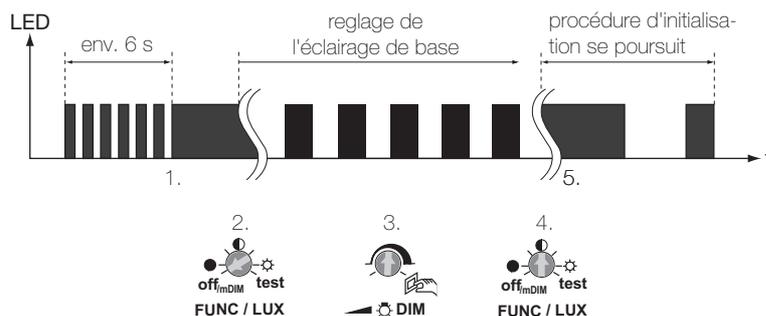


fig. 31 Réglage de la valeur de variation minimale

La procédure de réglage est interrompue sans enregistrement si aucun réglage n'a été effectué dans les 10 s sur le potentiomètre  DIM ou 60 s après le dernier ajustement.

9.3 Fonctions d'aide par poussoir

Pendant la phase de service, en connectant un poussoir à commande simple (zeption ou conventionnel), on peut accéder aux fonctions suivantes:

- Test de mouvement
On déclenche le test de mouvement en tapant la séquence *double-clic - pause - double-clic* *) sur le poussoir connecté. La LED s'allume pendant 2 secondes en signe de confirmation. Le déroulement du test de mouvement est expliqué au [chapitre 9.3.1](#), points 2 à 7.
Une *pression brève sur le poussoir* met fin au test.
- Programmation de la luminosité
La séquence *double-clic - pause - double-clic - pause - double-clic - pause - double-clic* *) sur un poussoir connecté donne accès au mode de programmation de la luminosité. La LED clignote pour indiquer le mode.
Une *pression longue sur le poussoir* (quelques secondes) permet d'enregistrer la luminosité ambiante actuelle en tant que seuil de luminosité (valeur LUX). Le succès de la programmation est indiqué par l'allumage permanent de la LED. La valeur enregistrée est préservée en cas de coupure de courant.
Une *pression brève sur le poussoir* permet de quitter le mode sans enregistrer la valeur.



- Pour programmer correctement la luminosité sur le pirios 180, il faut que la couverture soit montée et qu'aucun potentiomètre n'ait été réglé au cours des 5 dernières minutes.
- Si un seuil de luminosité est programmé de cette manière, il n'est plus possible d'en lire la valeur en agissant sur le potentiomètre FUNC / LUX.
- Le seuil de luminosité programmé est conservé jusqu'à ce qu'une nouvelle valeur soit réglée (l'appareil étant enclenché) en tournant le potentiomètre dans la position **off** puis sur la valeur souhaitée.

*) *Double-clic* = 2 pressions brèves sur le poussoir en moins d'une seconde
Pause = attendre 1 seconde

9.3.1 Test: champ de détection (test de mouvement)

Le but du test de mouvement est de contrôler le champ de détection du détecteur. Pour ce faire, on parcourt les zones dans lesquelles les personnes doivent habituellement se déplacer. Pendant le test de mouvement:

- la temporisation est de 10 secondes, indépendamment de la position du potentiomètre TIME ⚙️.
- en cas de mouvement, l'actionneur est commuté et la LED s'allume.
- aucune luminosité n'est mesurée (position du potentiomètre LUX / FUNC sans importance).
- les fonctions de poussoir sont inactives.

- Procédure:
1. Mettez le potentiomètre FUNC / LUX sur la position **test**.
 2. Quittez le champ de détection du détecteur.
 3. Attendez la temporisation de 10 secondes. L'actionneur est coupé et la LED s'éteint.
 4. Attendez le temps mort de 3 secondes.
 5. Pénétrez dans le champ de détection à une vitesse normale en venant de la direction de laquelle les personnes arrivent normalement.
 6. Contrôlez que le comportement est conforme aux attentes. La sortie éclairage de l'actionneur devrait s'enclencher et la LED s'allumer.
Si nécessaire, retoucher la sensibilité au potentiomètre SENS ou retirer les obstacles présents dans le champ de détection.
 7. Répétez les points 2 à 6 jusqu'à ce que vous ayez vérifié toutes les situations possibles.
 8. Une fois le test de mouvement effectué, réglez le seuil de luminosité souhaité (valeur LUX) (*voir aussi chapitre 7.3*).



Notes:

- > Le détecteur est plus sensible aux mouvements obliques des personnes par rapport aux segments de détection ("tangentiels") qu'aux mouvements d'approche dans l'axe ("radiaux").
- > Plus la distance au détecteur de mouvement est petite, plus la sensibilité aux mouvements de faible amplitude est grande.
- > Le détecteur de mouvement a un temps de réaction normal, inhérent à la technique d'un détecteur à infrarouge passif, lors de la détection d'un mouvement (env. 0,5 s); c'est-à-dire que quand une personne se déplace rapidement, le champ de détection semble réduit.

10 Fonctions des poussoirs

10.1 Généralités

Les poussoirs fonctionnent selon les règles suivantes:

- | | |
|--------------------|--|
| Commande simple: | <ul style="list-style-type: none"> • T/K agit comme commande Encl./Éco-Décl. seulement sur le Master • Z agit comme commande redéclenchement sur le Master et l'association • Z agit comme commande Encl./Éco-Décl. sur un appareil secondaire |
| Commande double: | <ul style="list-style-type: none"> • T/K agit comme commande ENCL/DECL tant que mouvement seulement sur le Master • Z agit comme commande ENCL/DECL tant que mouvement sur le Master et l'association • Z agit comme commande ENCL/DECL tant que mouvement sur un appareil secondaire |
| Poussoir de scène: | <p>(des scènes doivent être programmées)</p> <ul style="list-style-type: none"> • T/K agit comme commande ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h) seulement sur le Master • Z agit comme commande ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h) sur le Master et l'association • Z agit comme commande ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h) sur un appareil secondaire |

Les poussoirs suivants peuvent être connectés à des appareils pirios:

- poussoirs électromécaniques classiques (7563.AR/ARK...) (uniquement commande simple)
- poussoirs simples zeprion à commande simple (3321.11...)
- poussoirs simples zeprion à commande double (3321.12...)
- poussoirs doubles scène à commande double (3321.24.S...)



En cas d'utilisation d'un poussoir éclairé, choisir un poussoir de type Feller 7563.ARK...

L'éclairage du poussoir doit être confié à un circuit séparé (voir [chapitre 11](#)).

Pour fonctionner correctement, les poussoirs zeprion avec indicateur d'état doivent être raccordés à la borne T/K du Master. Le voyant d'orientation fonctionne toujours.

Vous trouverez une description des fonctions des poussoirs au [chapitre 2.4](#).

ENCL permanent (4h) /
DECL permanent (4h) Un appel de scène provoque la commutation de l'actionneur pour une durée de 4 h (ENCL ou DECL, selon la programmation de scènes). Avec un variateur pirios, la valeur de variation mémorisée sous la scène est appelée et conservée pendant 4 heures.

Vous pouvez aussi régler ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h) par *double-clic – pause – pression longue* sur un poussoir raccordé. La LED du détecteur s'allume pendant env. 3 secondes en signe de confirmation.

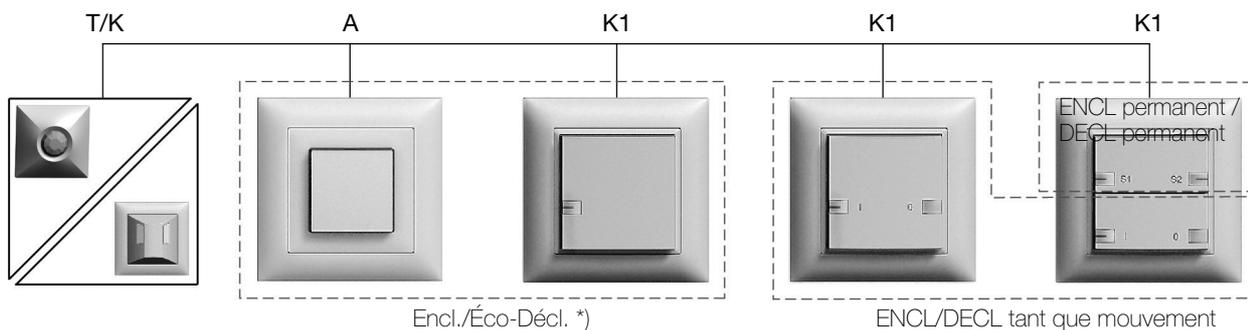
Avec un poussoir à commande simple, l'actionneur doit déjà être dans l'état souhaité, c.-à-d. en marche pour ENCL permanent (4h) ou arrêté pour DECL permanent (4h).

Avec un poussoir à commande double, actionnez de la manière décrite [I] pour ENCL permanent (4h) ou [0] pour DECL permanent (4h).



Toute commande d'une touche interrompt ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h).

**10.2 Fonction des poussoirs en cas de connexion à T/K
(fonction de poussoir Encl./Éco-Décl.)**



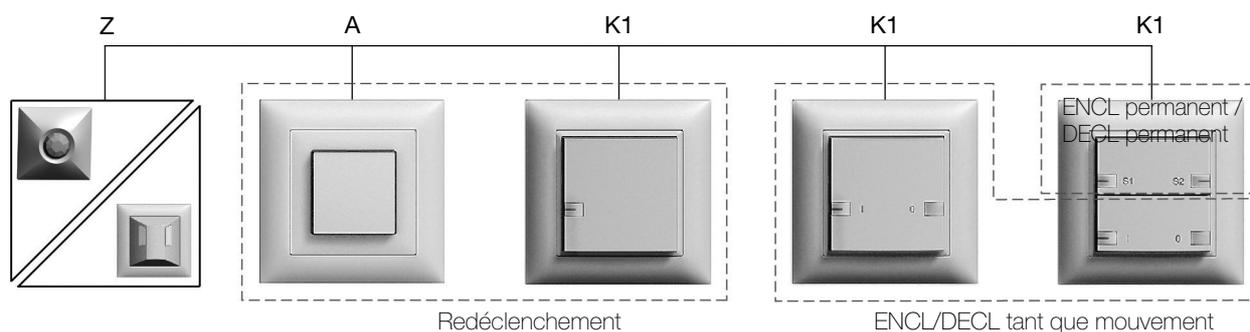
Commutateur DIP 	Commande simple 7563.AR/ARK...	Commande simple 3321.11.FMI.L...	Commande double 3321.12.FMI.L...	Commande double 3321.24.S.FMI.L...
Charge actuellement déclenchée	Une pression sur le poussoir enclenche la charge et démarre la temporisation.	Une pression sur le poussoir enclenche la charge et démarre la temporisation.	Une pression sur [I] enclenche la charge qui reste ENCL tant que des mouvements sont détectés et que la temporisation n'est pas terminée. Ensuite, le détecteur redevient actif.	L'état ENCL permanent ou DECL permanent programmé comme scène dure 4 heures, indépendamment de la luminosité ambiante et de la détection de mouvement.
Charge actuellement enclenchée	Une pression sur le poussoir déclenche la charge et le détecteur devient inactif pendant 5 secondes puis redevient actif. (Encl./Éco-Décl.) *)	Une pression sur le poussoir déclenche la charge et le détecteur devient inactif pendant 5 secondes puis redevient actif. (Encl./Éco-Décl.) *)	Une pression sur [O] déclenche la charge qui reste DECL tant que des mouvements sont détectés et que la temporisation n'est pas terminée. Ensuite, le détecteur redevient actif.	L'état DECL permanent ou ENCL permanent programmé comme scène dure 4 heures, indépendamment de la luminosité ambiante et de la détection de mouvement.
Indication d'état		Une indication de l'état de la charge (enclenchée ou déclenchée) peut être réalisée avec le poussoir 3321.11.FMI.L....	Une indication de l'état de la charge (enclenchée ou déclenchée) peut être réalisée avec le poussoir 3321.12.FMI.L....	Une indication de l'état de la charge (enclenchée ou déclenchée) peut être réalisée avec le poussoir 3321.24.S.FMI.L....

*) Si le bouton du potentiomètre TIME  est dans la position : Redéclenchement
Si le bouton du potentiomètre TIME  n'est pas dans la position : Encl./Éco-Décl.

DIM/D10/DALI Effet d'une pression longue sur le poussoir:

- Commande simple: augmentation ou diminution de la luminosité
- Commande double: [I]: augmentation de la luminosité, [O]: diminution de la luminosité

10.3 Fonction des poussoirs en cas de connexion à Z
(fonction de poussoir redéclenchement)

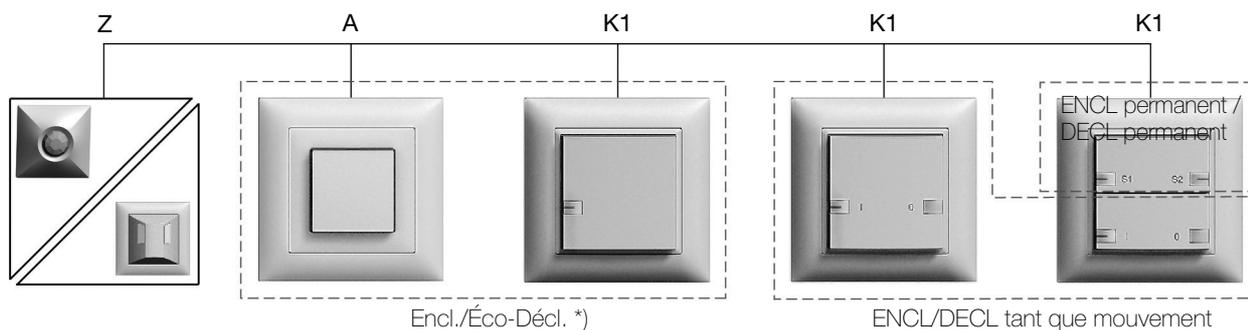


Commutateur DIP 	Commande simple 7563.AR/ARK...	Commande simple 3321.11.FMI.L...	Commande double 3321.12.FMI.L...	Commande double 3321.24.S.FMI.L...
Charge actuellement déclenchée	Une pression sur le poussoir enclenche la charge et démarre la temporisation.	Une pression sur le poussoir enclenche la charge et démarre la temporisation.	Une pression sur [I] enclenche la charge qui reste ENCL tant que des mouvements sont détectés et que la temporisation n'est pas terminée. Ensuite, le détecteur redevient actif.	L'état ENCL permanent ou DECL permanent programmé comme scène dure 4 heures, indépendamment de la luminosité ambiante et de la détection de mouvement.
Charge actuellement enclenchée	Un appui sur le poussoir redémarre la temporisation (redéclenchement).	Un appui sur le poussoir redémarre la temporisation (redéclenchement).	Une pression sur [O] déclenche la charge qui reste DECL tant que des mouvements sont détectés et que la temporisation n'est pas terminée. Ensuite, le détecteur redevient actif.	L'état DECL permanent ou ENCL permanent programmé comme scène dure 4 heures, indépendamment de la luminosité ambiante et de la détection de mouvement.
Indication d'état		L'indication d'état n'est pas prise en charge sur la borne de connexion Z. Le poussoir 3321.11.FMI.L... peut fonctionner en mode orientation.	L'indication d'état n'est pas prise en charge sur la borne de connexion Z. Le poussoir 3321.12.FMI.L... peut fonctionner en mode orientation.	L'indication d'état n'est pas prise en charge sur la borne de connexion Z. Le poussoir 3321.24.S.FMI.L... peut fonctionner en mode orientation.

Association de zones: Tous les signaux de l'appareil principal sont transmis aux appareils secondaires qui sont connectés à la borne T/K de l'appareil principal.

- DIM/D10/DALI Effet d'une pression longue sur le poussoir:
- Commande simple: augmentation ou diminution de la luminosité
 - Commande double: [I]: augmentation de la luminosité, [O]: diminution de la luminosité

10.4 Fonction des poussoirs en cas de connexion à Z (appareil secondaire)



Commutateur DIP 	Commande simple 7563.AR/ARK...	Commande simple 3321.11.FMI.L...	Commande double 3321.12.FMI.L...	Commande double 3321.24.S.FMI.L...
Charge actuellement déclenchée	Une pression sur le poussoir alimente la charge et démarre la temporisation.	Une pression sur le poussoir alimente la charge et démarre la temporisation.	Une pression sur [1] enclenche la charge qui reste ENCL tant que des mouvements sont détectés et que la temporisation n'est pas terminée. Ensuite, le détecteur redevient actif.	L'état ENCL permanent ou DECL permanent programmé comme scène dure 4 heures, indépendamment de la luminosité ambiante et de la détection de mouvement.
Charge actuellement enclenchée	Une pression sur le poussoir coupe la charge et le détecteur devient inactif pendant 5 secondes puis redevient actif. (Encl./Éco-Décl.) *)	Une pression sur le poussoir coupe la charge et le détecteur devient inactif pendant 5 secondes puis redevient actif. (Encl./Éco-Décl.) *)	Une pression sur [0] déclenche la charge qui reste DECL tant que des mouvements sont détectés et que la temporisation n'est pas terminée. Ensuite, le détecteur redevient actif.	L'état DECL permanent ou ENCL permanent programmé comme scène dure 4 heures, indépendamment de la luminosité ambiante et de la détection de mouvement.
Indication d'état		Une indication de l'état de la charge (enclenchée ou déclenchée) peut être réalisée avec le poussoir 3321.11.FMI.L....	Une indication de l'état de la charge (enclenchée ou déclenchée) peut être réalisée avec le poussoir 3321.12.FMI.L....	Une indication de l'état de la charge (enclenchée ou déclenchée) peut être réalisée avec le poussoir 3321.24.S.FMI.L....

*) Si le bouton du potentiomètre TIME  est dans la position : Redéclenchement
Si le bouton du potentiomètre TIME  n'est pas dans la position : Encl./Éco-Décl.

DIM/D10/DALI Effet d'une pression longue sur le poussoir:

- Commande simple: augmentation ou diminution de la luminosité
- Commande double: [1]: augmentation de la luminosité, [0]: diminution de la luminosité

11 Schémas



Tous les appareils piriOS interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

	pirios R	pirios DIM	pirios D10	pirios DALI	pirios 2R
Schémas principaux (→ chapitre 11.2)	x	x	x	x	x
Applications autonomes	Master avec minuterie externe (→ chapitre 11.3.1)	x	x		
	Master avec interrupteur rotatif (→ chapitre 11.3.2)	x			
	Master avec poussoir: Encl./Éco-Décl. (→ chapitre 11.4.1)	x	x	x	x
	Master avec poussoir: Redéclenchement (→ chapitre 11.4.2)	x	x	x	x
	Master et poussoir central (→ chapitre 11.4.3)	x	x	x	x
	Master et poussoir par zone et poussoir central (→ chapitre 11.4.4)	x	x	x	x
Associations	Association simple Master/Slave (extension de champ) (→ chapitre 11.5)	x	x	x	x
	Association simple avec poussoir: Encl./Éco-Décl. (→ chapitre 11.6.1)	x	x	x	x
	Association simple avec poussoir: Redéclenchement (→ chapitre 11.6.2)	x	x	x	x
	Association de zones (→ chapitre 11.7.1)	x	x	x	x
	Association de sous-zones (→ chapitre 11.7.3)	x	x	x	x
	Association d'étages (→ chapitre 11.7.2)	x	x	x	x
	Association de luminosité (→ chapitre 11.8)				
					x

11.1 Légende des schémas

N	Conducteur neutre	
L	Conducteur de phase (230 V AC, 50 Hz)	
⚙	Sortie éclairage commutée	
↗	Sortie éclairage réglée	
↓	Sortie éclairage commutée	
+ / -	Commande ballast électronique 1–10 V DC	
DA	Connexion ligne de commande DALI	
⊗	Sortie HLK commutée	
Au	Automatique	
Ha	Manuel	
T/K	Master:	entrée poussoir pour la fonction Encl./Éco-Décl. à la sortie éclairage (⚙)
	Appareil secondaire:	connexion de communication avec l'appareil principal
	Slave:	connexion de communication avec le piriOS R/DIM/D10/DALI/2R
Z	Master:	entrée poussoir pour la fonction Redéclenchement
	Appareil secondaire:	entrée poussoir pour la fonction Encl./Éco-Décl. à la sortie éclairage (⚙) pour zone secondaire
	Slave:	réserve (cette borne ne doit pas être utilisée)
K2	pirios 2R:	entrée poussoir pour la fonction Encl./Éco-Décl. à la sortie HLK (⊗)

11.2 Schémas principaux

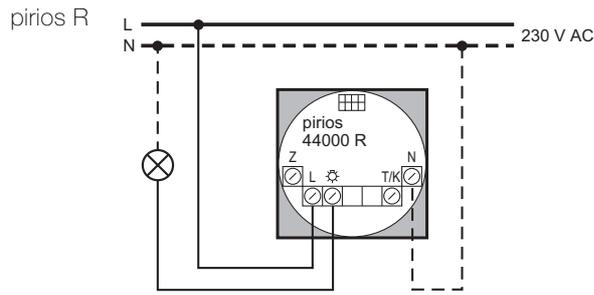


fig. 32 Schéma principal pirios R

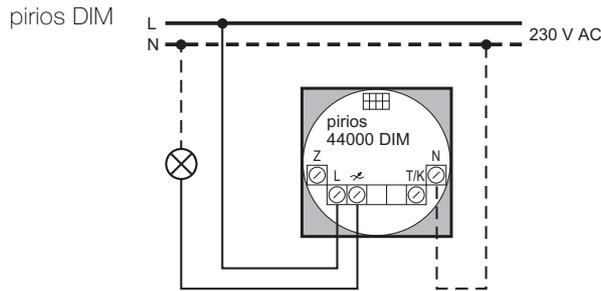
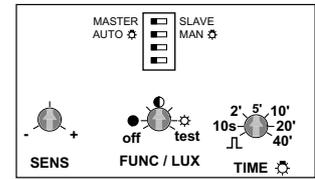


fig. 33 Schéma principal pirios DIM

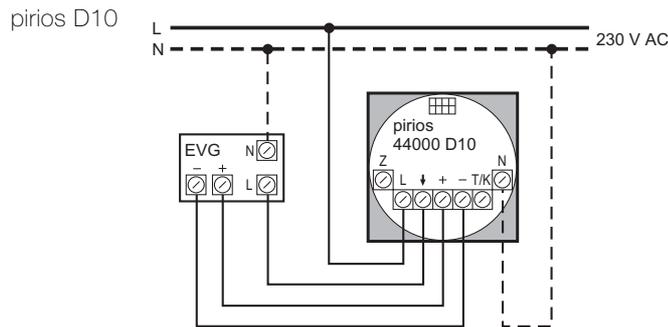
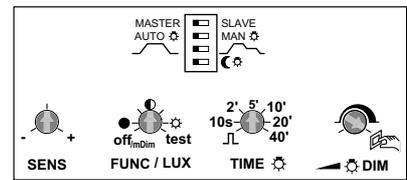


fig. 34 Schéma principal pirios D10

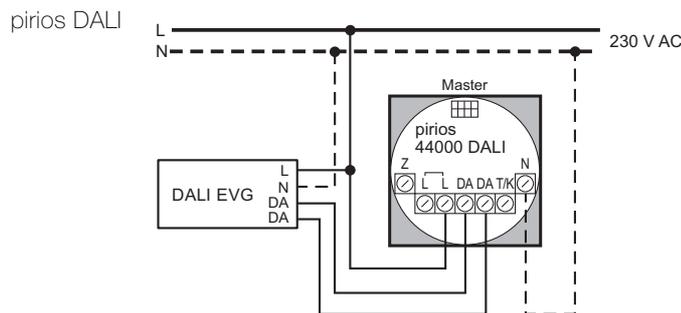
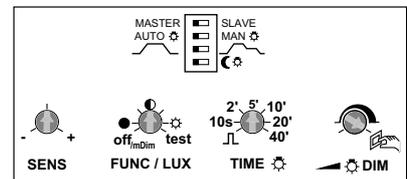
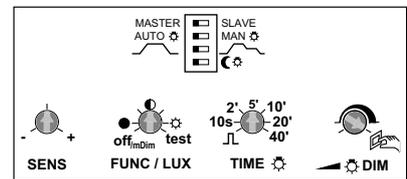


fig. 35 Schéma principal pirios DALI



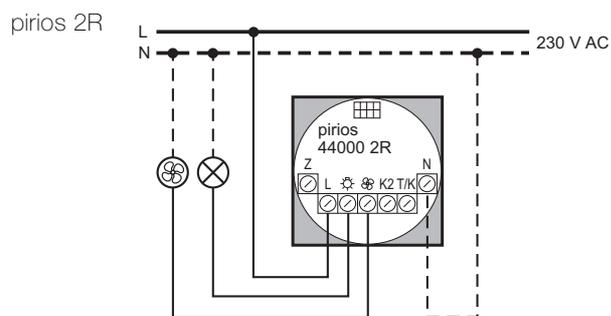


fig. 36 Schéma principal pirios 2R

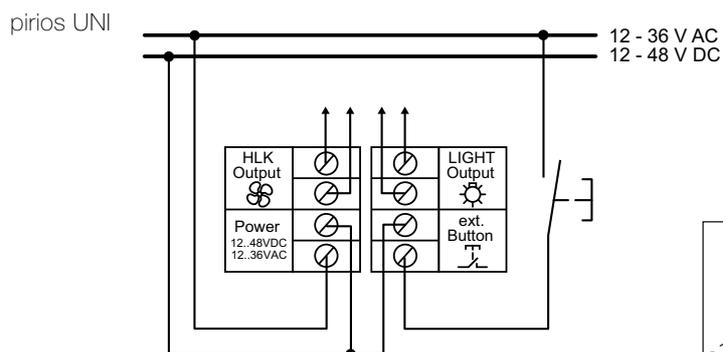
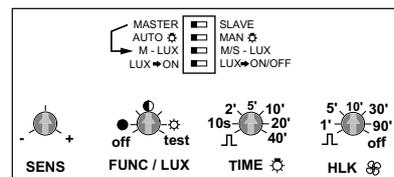
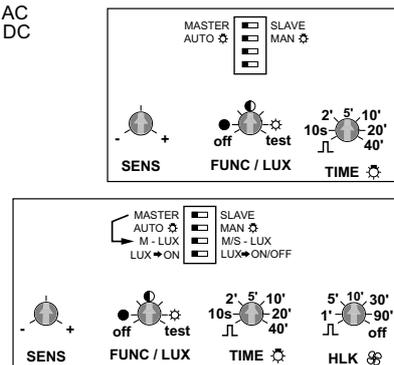


fig. 37 Schéma principal UNI



11.3 Applications autonomes

11.3.1 Master avec minuterie externe

La fonction IMPULSION JL sert à réarmer p. ex. une minuterie externe (minuterie pour cage d'escalier).

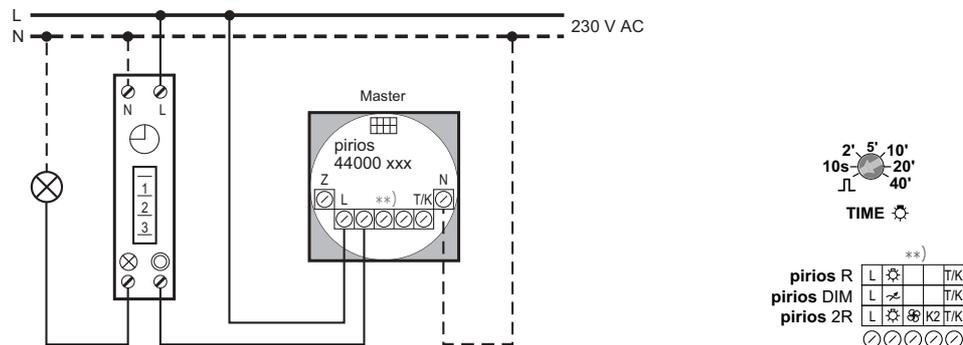


fig. 38 Application autonome avec minuterie externe pour pirios R/DIM/2R



La minuterie pour cage d'escalier commandée doit être réarmable. Ne pas utiliser de commutateur pas à pas.

La temporisation de la minuterie connectée et réarmable doit être supérieure à 30 secondes. Un poussoir connecté à T/K fonctionne **toujours** en redéclenchement.

Le refroidissement de lampes dégageant de la chaleur peut être interprété à tort comme un déplacement par tout détecteur à infrarouge passif. Cela provoque – surtout en cas d'utilisation de minuteries externes – un rallumage immédiat après l'extinction.

Remède: Déplacer le détecteur et/ou la lampe (distance déduite de l'expérience 1,5 m du détecteur), utiliser des lampes à économie d'énergie, réduire la sensibilité (tourner le bouton de réglage du potentiomètre SENS dans le sens "-").

CONSEIL Pour économiser des coûts et du travail d'installation, vous pouvez utiliser la temporisation des détecteurs pirios et vous passer de la minuterie externe.

11.3.2 Master avec interrupteur rotatif

Fonctionnement autonome pour la commande d'un consommateur dans la fonction TIME ☼ (temporisation, réglable entre 10 s et 40 min).

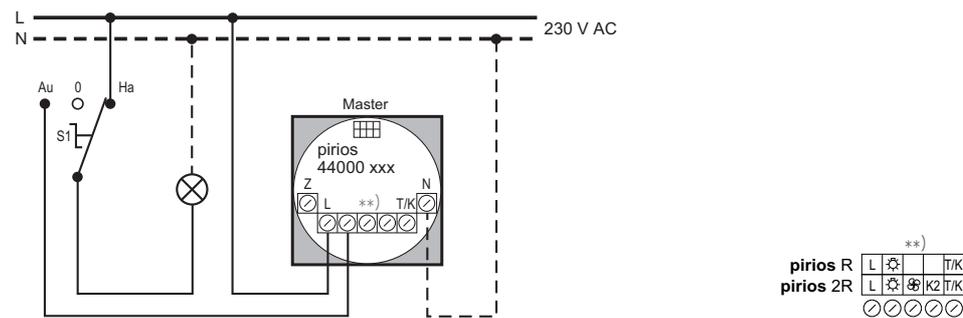


fig. 39 Application autonome avec interrupteur rotatif pour pirios R/2R

Exemple interrupteur rotatif manuel – 0 – automatique: 7411-2.FMI.055.61

CONSEIL Vous pouvez aussi réaliser cette application en design EDIZIOdue avec la fonction de poussoir ENCL permanent (4h) / DECL permanent (4h) (→ [chapitre 10](#)).

11.4 Application autonome Master avec poussoirs



Notes:

- > En cas d'utilisation d'un poussoir éclairé, choisir un poussoir de type Feller 7563.ARK... L'éclairage du poussoir doit être confié à un circuit séparé (voir les schémas ci-dessous).
- > Vous pouvez aussi utiliser des poussoirs Feller zeption (p. ex. 3321.11.FMI.L.61). L'indication d'état fonctionne seulement si le poussoir est relié à la borne T/K du Master.
- > Il est possible de connecter au maximum 10 poussoirs zeption à un Master. Le nombre de poussoirs conventionnels est illimité.
- > La longueur de la liaison aux poussoirs ne doit pas dépasser 100 m.

Vous trouverez une récapitulation des poussoirs connectables aux appareils piriOS avec leurs fonctions au [chapitre 10 "Fonctions des poussoirs"](#).

Règles de base pour la connexion

Les règles de base suivantes sont valables pour la connexion de poussoirs à commande simple:

- Fonction Encl./Éco-Décl.: connexion à **T/K**
- Fonction Encl./Éco-Décl. pour sortie HLK: connexion à **K2** (pirios 2R)
- Fonction Retriquer (redéclenchement): connexion à **Z**

Vous trouverez des informations sur les fonctions des poussoirs au [chapitre 2.4 "Fonctions de poussoir"](#).

11.4.1 Master avec poussoir: Encl./Éco-Décl.

Le poussoir connecté à **T/K** permet d'enclencher et déclencher manuellement le consommateur.

La fonction Encl./Éco-Décl. est souvent utilisée dans les applications privées.

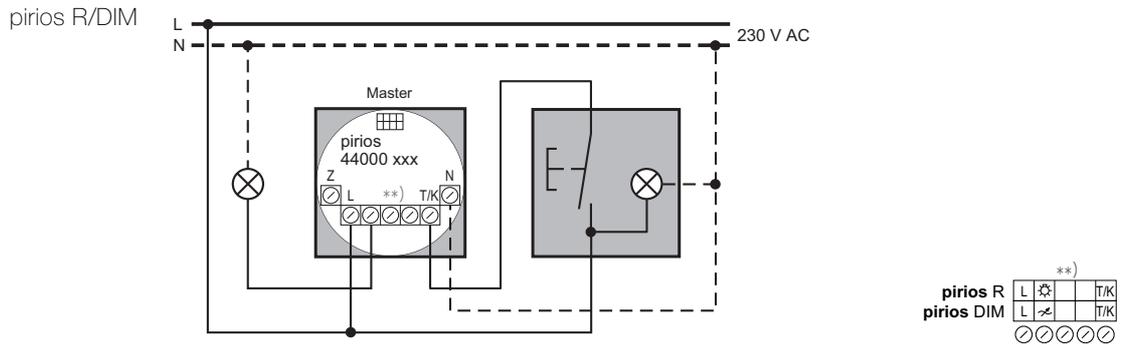


fig. 40 Application autonome avec poussoir sur T/K pour pirios R/DIM

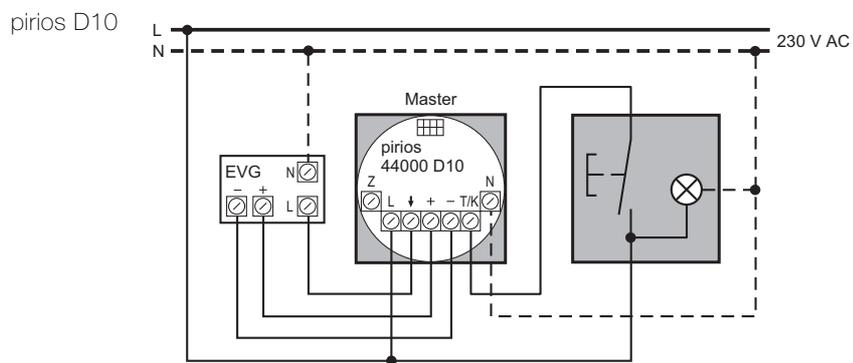


fig. 41 Application autonome avec poussoir sur T/K pour pirios D10

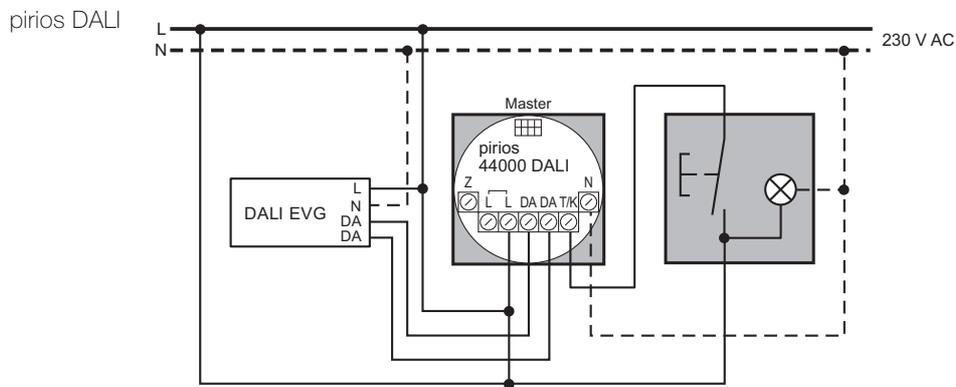


fig. 42 Application autonome avec poussoir sur T/K pour pirios DALI

pirios 2R La connexion d'un autre poussoir à **K2** permet d'enclencher et déclencher manuellement les consommateurs (☼).

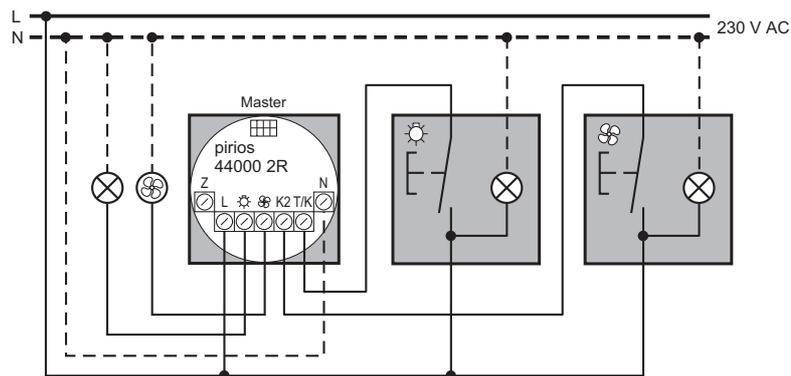


fig. 43 Application autonome avec poussoir sur T/K et K2 pour pirios 2R

11.4.2 Master avec poussoir: Redéclenchement

Si le poussoir est connecté à Z chaque appui sur le poussoir fait redémarrer la temporisation (TIME ✱). Le poussoir relié à Z n'agit que sur la sortie éclairage.

La fonction Redéclenchement est fréquemment utilisée dans les lieux publics ou comme éclairage de surprise.

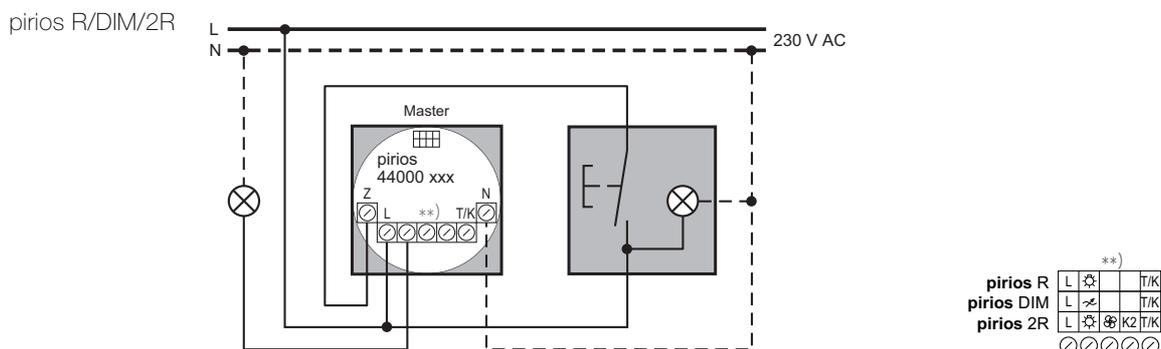


fig. 44 Application autonome avec poussoir sur Z pour pirios R/DIM/2R

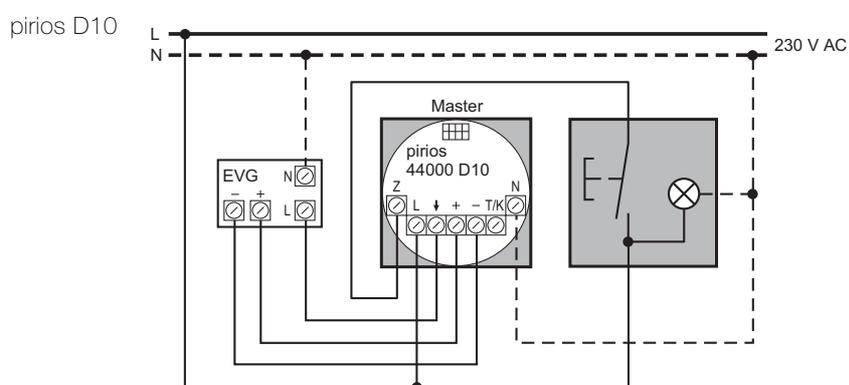


fig. 45 Application autonome avec poussoir sur Z pour pirios D10

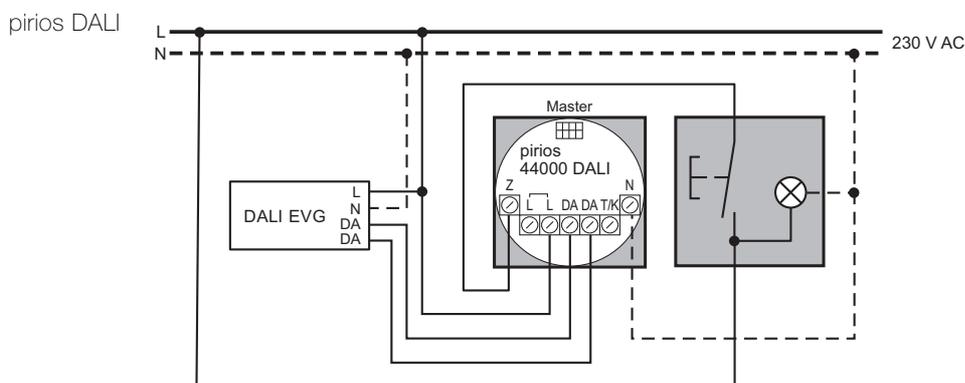


fig. 46 Application autonome avec poussoir sur Z pour pirios DALI

11.4.3 Master et poussoir central

Le poussoir central (p. ex. dans le hall d'entrée d'un logement collectif) connecté à Z permet d'activer tous les détecteurs autrement indépendants. Chaque détecteur coupe le consommateur au bout d'une durée qui dépend de son propre réglage de temporisation (Redéclenchement).

Cette application peut aussi être utilisée comme éclairage de surprise.

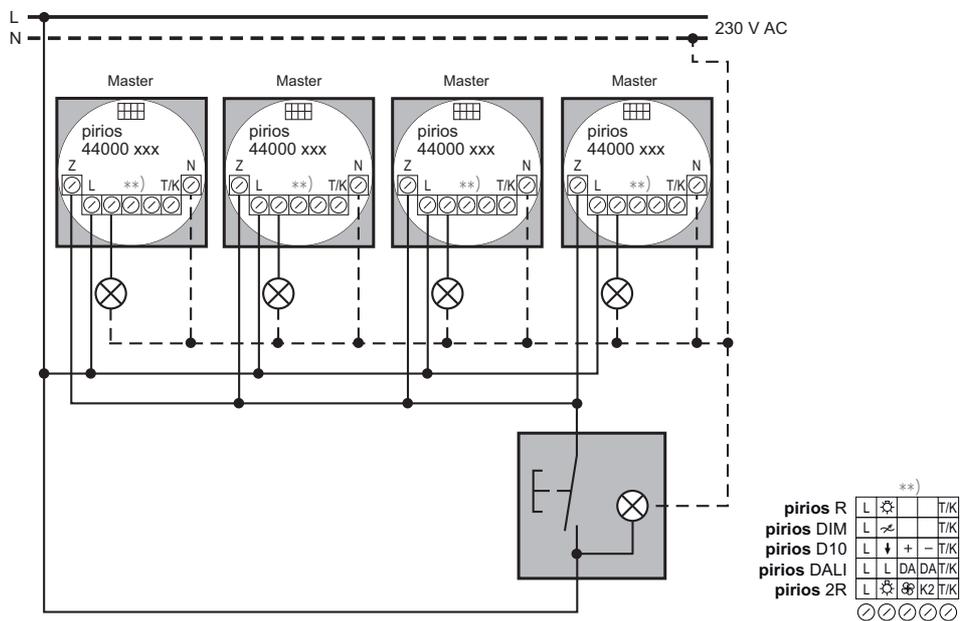


fig. 47 Master et poussoir central pour pirios R/DIM/2R
(ce schéma est valable aussi par analogie pour pirios D10/DALI)



Tous les appareils pirios interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

11.4.4 Master et poussoir par zone et poussoir central

Chaque zone est commandée individuellement. Le poussoir avec la fonction Encl./Éco-Décl. connecté à T/K permet d'alimenter et couper manuellement le consommateur correspondant.

Le poussoir central (p. ex. dans le hall d'entrée d'un logement collectif) connecté à Z permet d'activer tous les détecteurs autrement indépendants. Chaque détecteur coupe le consommateur au bout d'une durée qui dépend de son propre réglage de temporisation (Redéclenchement).

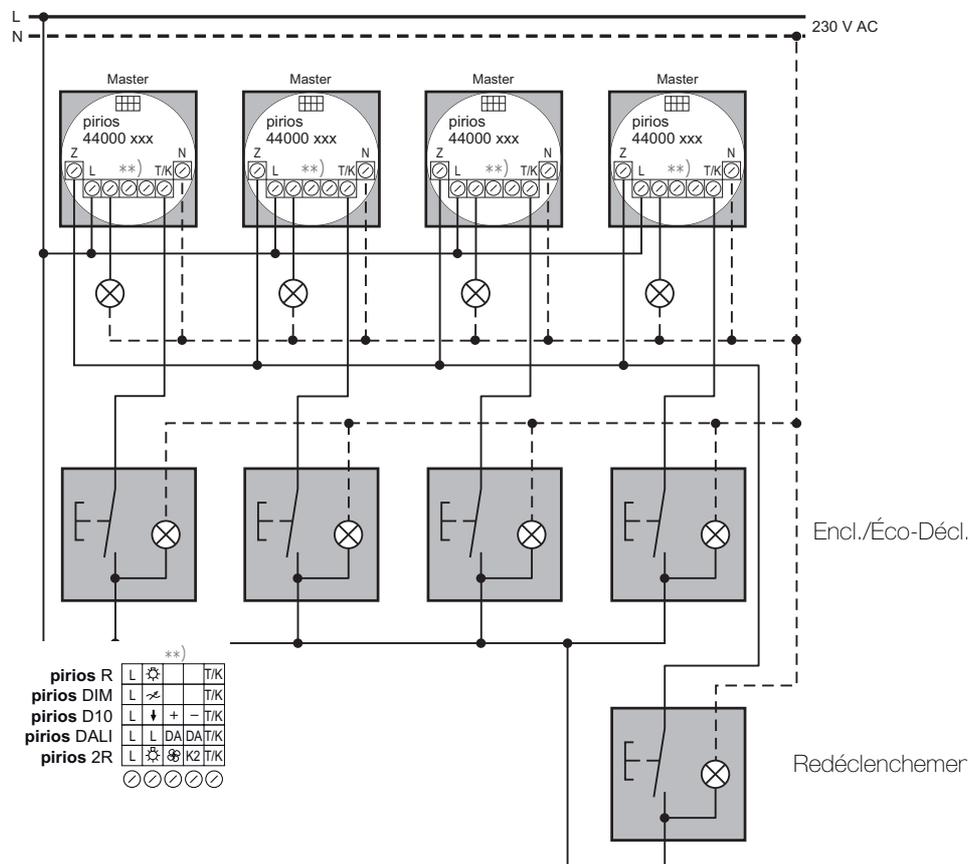


fig. 48 Master et poussoir par zone et poussoir central pour pirios R/DIM/2R
(ce schéma est valable aussi par analogie pour pirios D10/DALI)



Tous les appareils pirios interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

11.5 Association simple Master/Slave (extension de champ)

Si un Master ne couvre pas complètement le champ voulu, il est possible d'étendre ce dernier au moyen de jusqu'à 10 Slaves. Pour garantir un fonctionnement optimal, le Master doit toujours être monté à l'endroit le plus sombre.

La communication entre Slave et Master est réalisée par un fil d'installation de 1,5 mm² reliant leurs bornes T/K.

Vous trouverez des explications sur l'association simple au [chapitre 2.1](#), sur le flux d'informations dans l'association simple au [chapitre 3.4.1](#).



Il est possible de combiner des détecteurs pirois à volonté (indépendamment de leur champ de détection 130°, 180° ou 360°).

piros R/DIM/2R

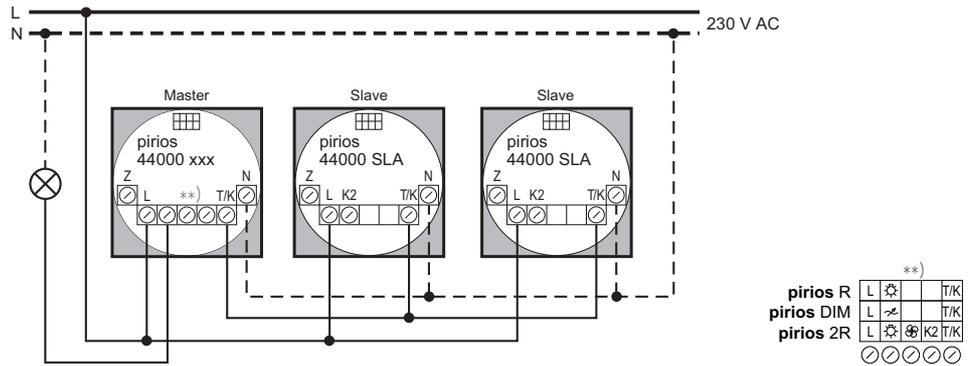


fig. 49 Association simple Master/Slave pour pirois R/DIM/2R

piros D10

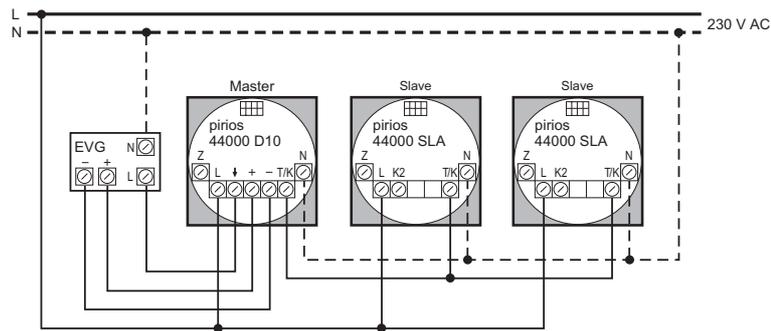


fig. 50 Association simple Master/Slave pour pirois D10

piros DALI

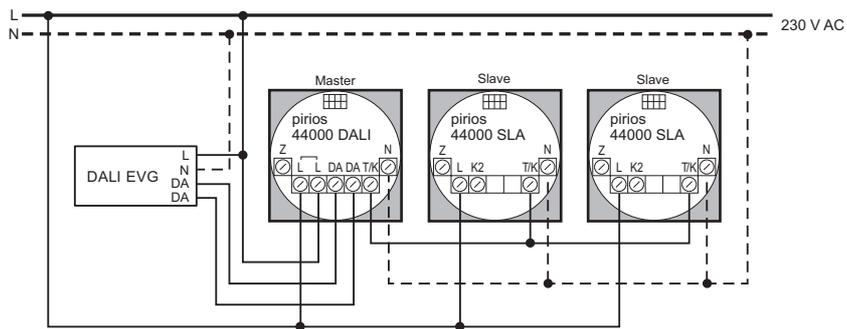


fig. 51 Association simple Master/Slave pour pirois DALI



Tous les appareils pirois interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

11.6 Association simple avec poussoirs



Notes:

- > En cas d'utilisation d'un poussoir éclairé, choisir un poussoir de type Feller 7563.ARK... L'éclairage du poussoir doit être confié à un circuit séparé (voir les schémas ci-dessous).
- > Vous pouvez aussi utiliser des poussoirs Feller zeprion (p. ex. 3321.11.FMI.L.61). L'indication d'état fonctionne seulement si le poussoir est relié à la borne T/K du Master.
- > Il est possible de connecter au maximum 10 appareils à un Master. (p. ex. 3 Slaves et 7 poussoirs zeprion). Le nombre de poussoirs conventionnels est illimité.
- > La longueur de la liaison aux poussoirs ne doit pas dépasser 100 m.
- > Tous les appareils piriOS interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

Vous trouverez une récapitulation des poussoirs connectables aux appareils piriOS et de leurs fonctions au [chapitre 10 "Fonctions des poussoirs"](#).

Règles de base pour la connexion

Les règles de base suivantes sont valables pour la connexion de poussoirs à commande simple:

- L'association simple Master/Slave est câblée par les bornes **T/K** → **T/K**.
- Fonction Encl./Éco-Décl.: connexion à **T/K**, action sur Master
- Fonction Encl./Éco-Décl. pour sortie HLK: connexion à **K2** (piriOS 2R)
- Fonction Retrigger (redéclenchement): connexion à **Z** du Master

Vous trouverez d'autres informations sur les fonctions des poussoirs au [chapitre 2.4 "Fonctions de poussoir"](#).

11.6.1 Association simple avec poussoir: Encl./Éco-Décl.

Dans une association, le poussoir connecté à T/K se comporte de la même manière que dans le cas de l'application autonome (Master). Le poussoir permet d'enclencher et déclencher manuellement la charge.

La fonction Encl./Éco-Décl. est souvent utilisée dans les applications privées.

Il est indifférent de connecter le poussoir à la borne T/K du Slave ou du Master.

En cas de réglage sur  IMPULSION, le poussoir connecté provoque un redéclenchement.

pirios R/DIM/2R

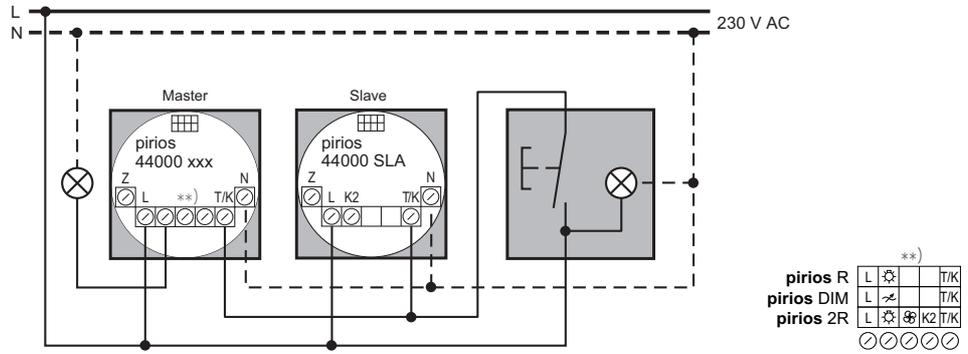


fig. 52 Association simple avec poussoir sur T/K pour pirios R/DIM/2R

pirios D10

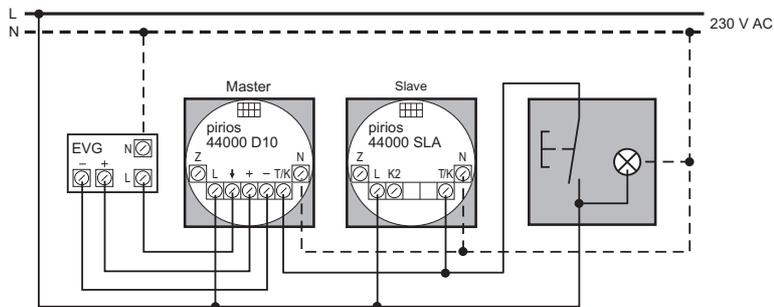


fig. 53 Association simple avec poussoir sur T/K pour pirios D10

pirios DALI

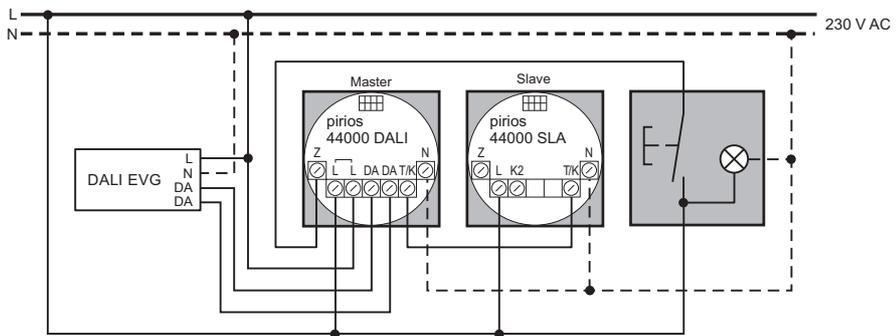


fig. 54 Association simple avec poussoir sur T/K pour pirios DALI

11.6.2 Association simple avec poussoir: Redéclenchement

Dans une association simple, un poussoir pour la fonction Redéclenchement doit toujours être connecté à Z du Master. Un appui sur le poussoir provoque le redémarrage de la temporisation (TIME ⌘). Le poussoir relié à Z n'agit que sur la sortie éclairage (⊗).

La fonction Redéclenchement est fréquemment utilisée dans les lieux publics ou comme éclairage de surprise.

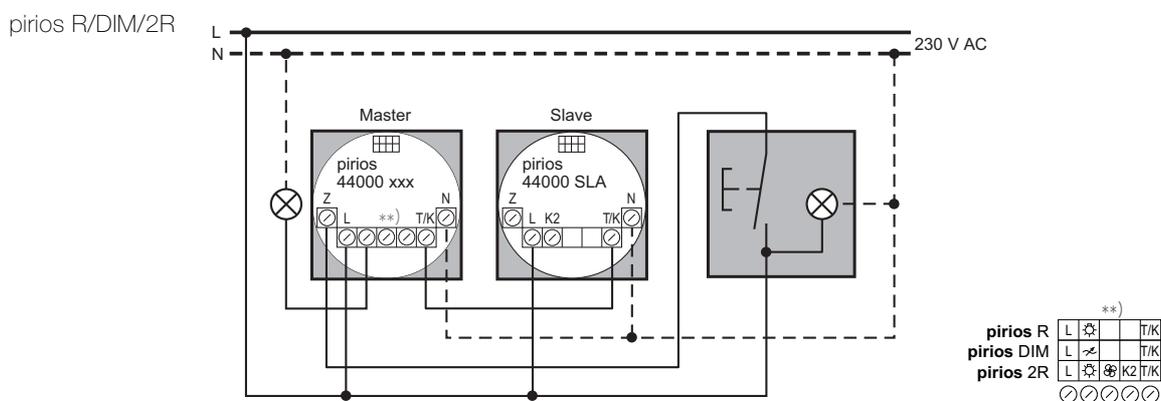


fig. 55 Association simple avec poussoir sur Z pour pirios R/DIM/2R

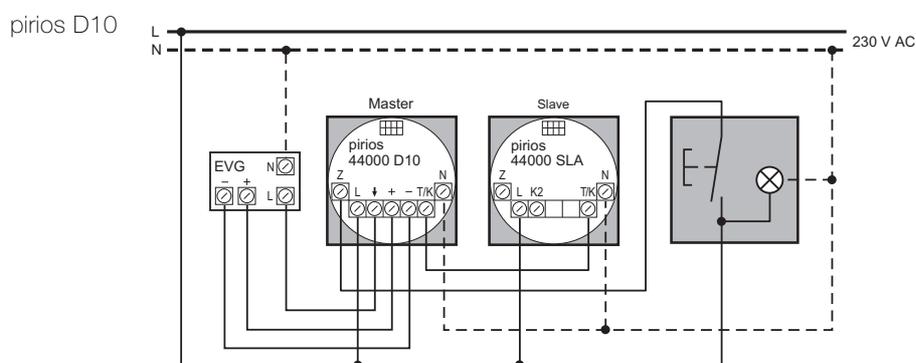


fig. 56 Association simple avec poussoir sur Z pour pirios D10

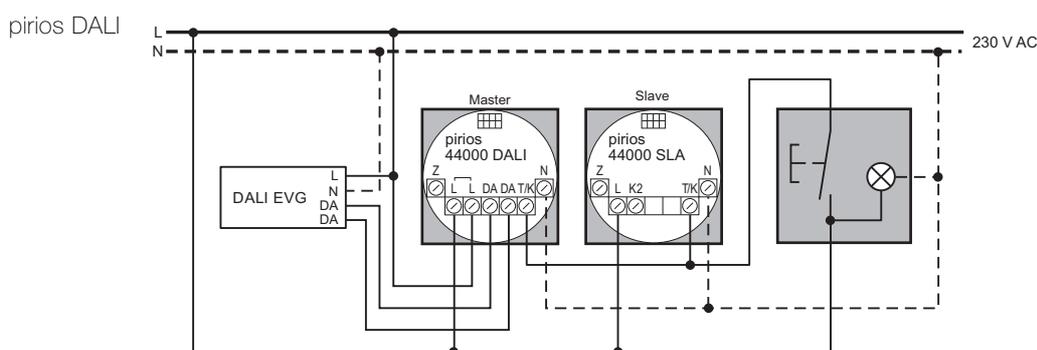


fig. 57 Association simple avec poussoir sur Z pour pirios DALI

11.7 Associations

11.7.1 Association de zones

Vous trouverez des explications sur l'association de zones au [chapitre 2.2.1](#), sur le flux d'informations dans l'association de zones au [chapitre 3.4.2](#).

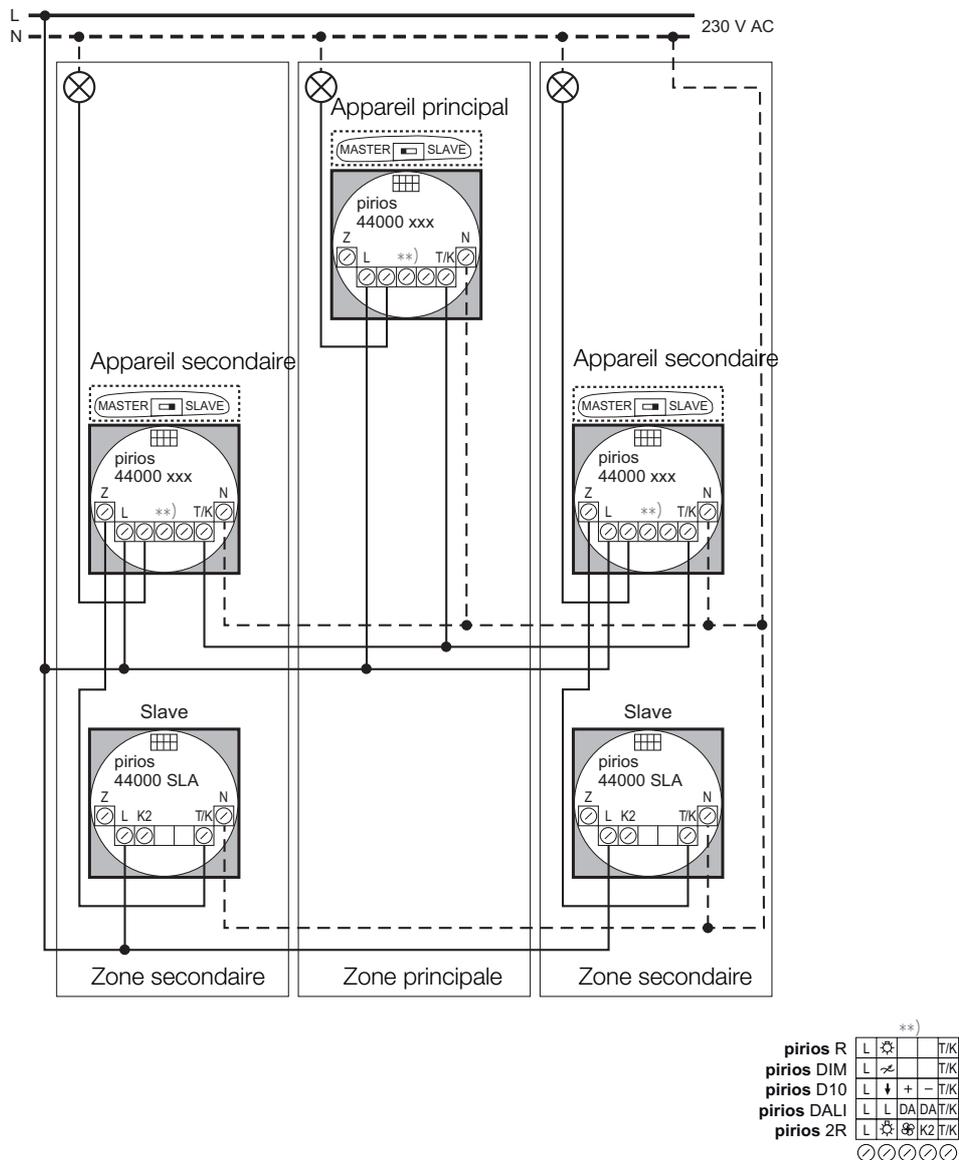


fig. 58 Association de zones pour pirios R/DIM/2R
(ce schéma est valable aussi par analogie pour pirios D10/DALI)



Tous les appareils pirios interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

11.7.3 Association de sous-zones

Vous trouverez des explications sur l'association de sous-zones au [chapitre 2.2.3](#), sur le flux d'informations dans l'association de sous-zones au [chapitre 3.4.4](#).

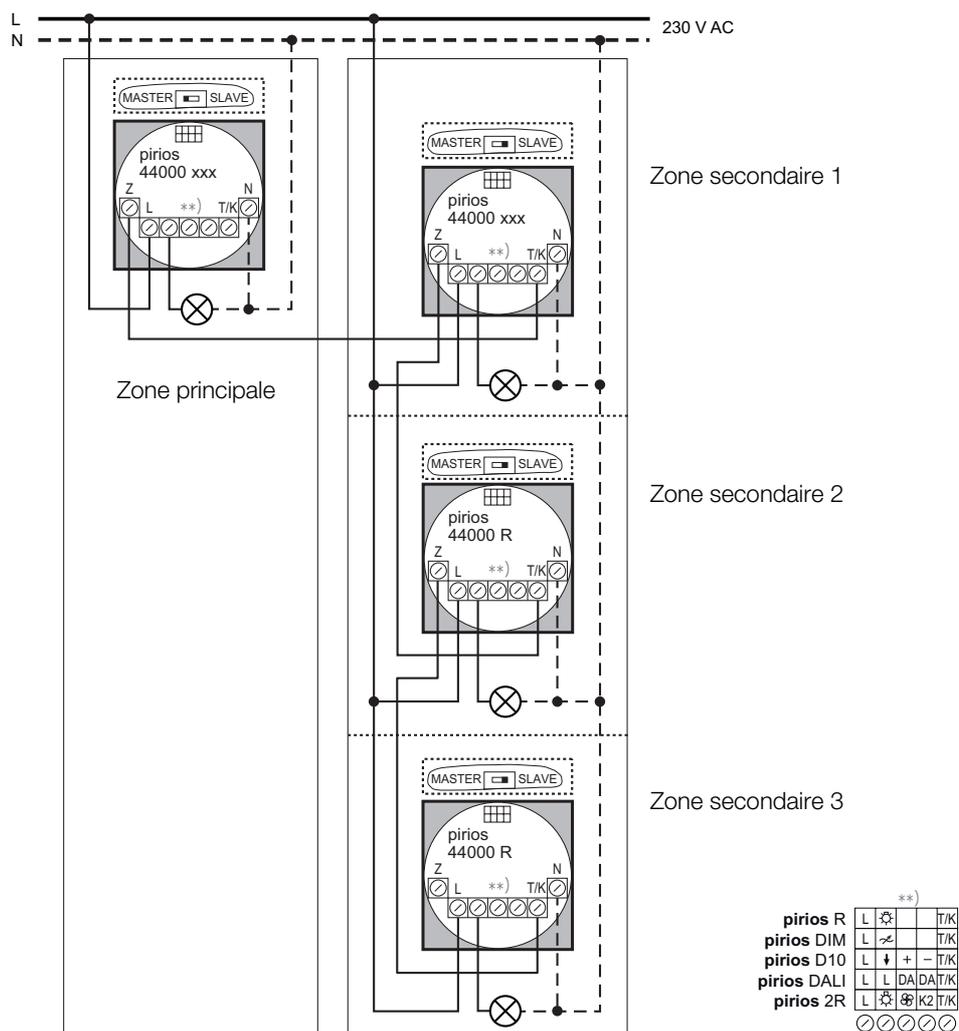


fig. 60 Association de sous-zones pour pirios R/DIM/2R (ce schéma est valable aussi par analogie pour pirios D10/DALI)



Tous les appareils pirios interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

11.8 Association de luminosité pirios 2R

Dans une association de luminosité, Master et Slaves peuvent être placés librement car chaque appareil mesure la luminosité et commande l'éclairage individuellement. Le canal HLK  ne commute que sur détection d'un mouvement.

Vous trouverez des explications sur l'association de luminosité au [chapitre 2.3](#), sur le flux d'informations dans l'association de luminosité au [chapitre 3.4.5](#).

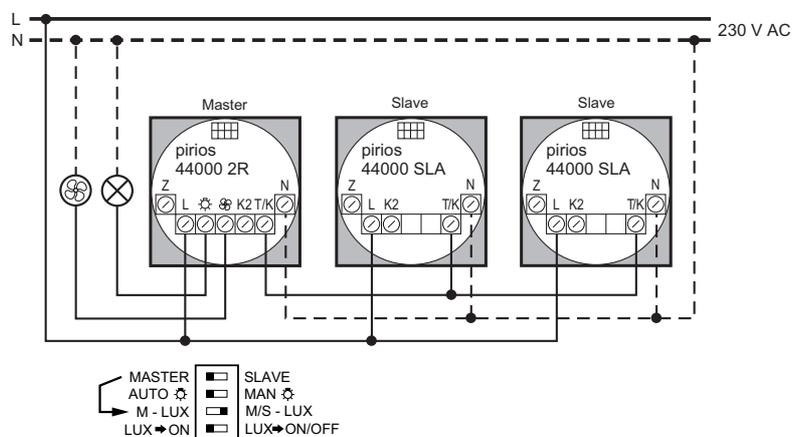


fig. 61 Association de luminosité pour pirios 2R



Tous les appareils pirios interconnectés doivent être alimentés par le même conducteur de phase et protégés par le même groupe de fusibles.

12 Recherche des défauts

12.1 Conseils généraux pour la recherche des défauts

- Les défauts de champ de détection ainsi que d'association de détecteurs sont plus faciles à diagnostiquer lorsque chaque appareil est contrôlé individuellement. Commencez par contrôler le Master. Mettez tous les autres détecteurs de mouvement sur off. Contrôler ensuite les appareils restants selon la même procédure.
- Pour contrôler le fonctionnement des poussoirs raccordés, il n'est pas indispensable, en association simple, qu'un capteur soit monté sur l'actionneur. Il faut néanmoins se souvenir que les commandes de poussoir sont transmises seulement si un capteur est monté.
- En association de zones, il faut que tous les capteurs soient branchés lors de la mise en service → effet de ping-pong.
- Le bon fonctionnement d'un actionneur peut être contrôlé de deux manières:
 - en actionnant un poussoir connecté à T/K ou Z, l'actionneur est commuté (même en l'absence de capteur).
 - Si un set de recouvrement zeprion est disponible, on peut le monter sur l'actionneur à la place du capteur. Un actionnement commute l'actionneur.



Notez que dans les deux cas, l'actionneur n'est commuté que localement et qu'aucune commande n'est transmise aux détecteurs associés.

12.2 Recherche détaillée des défauts

Défaut	
Cause	Action corrective
Le consommateur ne s'allume pas	
Source lumineuse défectueuse	Remplacer la source lumineuse
Potentiomètre FUNC / LUX en position off	Corriger le réglage
Seuil de déclenchement du potentiomètre LUX réglé trop sombre	Tourner le bouton du potentiomètre FUNC / LUX en direction ☀ (soleil)
Potentiomètre SENS réglé sur une sensibilité trop faible	Tourner le bouton du potentiomètre SENS dans le sens "+"
Lentilles masquées ou encrassées	Dégager ou nettoyer les lentilles
Ligne interrompue	Faire contrôler l'installation par un électricien qualifié
Tension d'alimentation absente	Contrôler le raccordement Contrôler les autres appareils / bornes de dérivation raccordés Contrôler la tension Contrôler le fusible au tableau
Couverture du pirios 180 pas montée (il fait trop clair)	Monter la couverture
Le commutateur DIP est sur ☀ MAN (semi-automatique) et aucun poussoir n'est connecté	Connecter un poussoir à T/K ou Z, mettre le commutateur DIP sur AUTO ☀
Le consommateur clignote	
Potentiomètre TIME ☀ en position JL IMPULSION	Tourner le bouton du potentiomètre TIME ☀ dans le sens horaire
Câblage entre T/K et Z défectueux	Contrôler le câblage

Défaut	
Cause	Action corrective
Le consommateur est allumé en permanence	
Seuil de déclenchement du potentiomètre LUX réglé trop clair	Tourner le bouton du potentiomètre FUNC / LUX en direction ● (lune)
Potentiomètre SENS réglé sur une sensibilité trop élevée	Tourner le bouton du potentiomètre SENS dans le sens "-"
Courant d'air chaud, source de chaleur trop proche	Éloigner les sources de chaleur du champ de détection et attendre la durée de la temporisation. Au besoin, masquer la lentille pour contrôler.
Temporisation réglée trop longue	Tourner le bouton du potentiomètre TIME ☼ dans le sens anti-horaire
Court-circuit par les bornes	Débrancher les fusibles au tableau et faire contrôler l'installation par un électricien qualifié
L'enclenchement de la sortie actionneur lors de la procédure d'initialisation a mis une minuterie externe dans l'état "Décl. permanent"	Mettre le potentiomètre TIME ☼ en position ⏏ IMPULSION, couper brièvement le courant
Le consommateur est coupé trop tôt par rapport à la temporisation réglée	
Potentiomètre FUNC / LUX en position test	Modifier le réglage du potentiomètre FUNC / LUX
Allumages intempestifs	
Changement de température dans le champ de détection (radiateurs, réflexion par une fenêtre ouverte, etc.)	Augmenter la distance entre la source lumineuse concernée et le détecteur de mouvement Réduire la sensibilité en tournant le bouton du potentiomètre SENS dans le sens "-"
Distance trop faible par rapport au luminaire commandé	Choisir un meilleur emplacement de montage
Extinctions intempestives	
Pas de détection de mouvement	Augmenter la temporisation en tournant le bouton du potentiomètre TIME ☼ dans le sens horaire; tourner le bouton du potentiomètre SENS dans le sens "+"
L'éclairage se rallume env. 4 s après la coupure, sans détection de mouvement (phénomène périodique)	
Source lumineuse chaude trop proche du détecteur de mouvement	Augmenter la distance entre la source lumineuse concernée et le détecteur de mouvement
Le consommateur s'allume intempestivement même en plein jour	
Seuil de déclenchement du potentiomètre LUX réglé trop clair	Tourner le bouton du potentiomètre FUNC / LUX en direction I (lune)
Potentiomètre FUNC / LUX en position test	Modifier le réglage du potentiomètre
Le clignotement initial de la LED ne s'arrête pas	
Le capteur est monté sur un actionneur incompatible (capteur non combinable avec l'actionneur/coupleur)	Monter le capteur sur un actionneur/coupleur compatible
Appareil défectueux	Remplacer l'appareil
Eclairage de base trop sombre	
Variateur mal réglé	Procéder au réglage correct
Le variateur n'a aucun effet	
mauvaise lampe (p. ex. lampe à économie d'énergie non variable)	Utiliser une lampe adéquate



Si vous avez d'autres problèmes, veuillez vous adresser à notre **ligne d'assistance +41 44 728 74 74**

13 Nettoyage

Nettoyez la surface des détecteurs de mouvement ou de présence avec un chiffon humide. Pour enlever les taches tenaces, versez quelques gouttes d'un produit vaisselle non abrasif sur le chiffon humide.



ATTENTION:

ne pas utiliser des **diluants**, de l'**acétone** ni du **toluène**. Leur utilisation peut fragiliser la lentille, provoquer des fissures ou l'assombrir.

14 Stockage et élimination

Ne stocker les appareils que dans un environnement sec.

Pour le stockage, respecter la plage de température ambiante de -25 °C à $+70\text{ °C}$.



Pas à la poubelle

- Éliminez les produits Feller conformément aux dispositions locales en vigueur pour le matériel électrique et électronique.
- Débarrassez-vous du matériel d'emballage en l'apportant à votre point de collecte local en vue de son recyclage.
- En cas de destruction, les matériaux doivent être triés selon les groupes de matériaux et apportés aux points de collecte correspondants.

FELLER AG | Postfach | CH-8810 Horgen
Telefon +41 44 728 77 77 | Telefax +41 44 728 72 99

FELLER SA | En Budron H14 | CH-1052 Le Mont-sur-Lausanne
Téléphone +41 21 653 24 45 | Téléfax +41 21 653 24 51

Service Line | Telefon +41 728 74 74 | info@feller.ch | www.feller.ch

72.PIRIOS-F.1106/110623


by Schneider Electric